

Chapitre 1. Espaces normés - espaces métriques.

1.1. Rappels sur les ensembles dénombrables.

Définition : Un ensemble I est dit dénombrable s'il existe une bijection de I sur une partie de \mathbb{N} .

Proposition 1 : Soit I un ensemble. L'ASSE :

- (i) I est dénombrable ;
- (ii) il existe une bijection de I sur une partie de la forme $\{0, \dots, q-1\}$ ou sur \mathbb{N} tout entier ;
- (iii) il existe une suite croissante de parties finies $J_k \subset I$ telle que $I = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} J_k$.

preuve : (i) \Leftrightarrow (ii) : toute partie K finie de cardinal q de \mathbb{N} est en bijection avec l'ensemble $\{0, 1, \dots, q-1\}$ et toute partie K infinie de \mathbb{N} est en bijection avec \mathbb{N} tout entier.

(ii) \Rightarrow (iii) : comme (iii) est invariant par bijection, il suffit de montrer que (iii) est vérifiée pour les 2 cas : $I = \{0, \dots, q-1\}$ et pour $I = \mathbb{N}$.

• pour $I = \{0, \dots, q-1\}$: $J_k = I, k \geq 0$, convient ②

• pour $I = \mathbb{N}$: $J_k = \{0, \dots, k\}, k \geq 0$, convient

(iii) \Rightarrow (ii): on numérote les éléments de J_k :

$$J_0 = \{a_0, a_1, \dots, a_{q_0-1}\}$$

$$J_1 = \{a_0, a_1, \dots, a_{q_1-1}\}$$

$$\vdots$$
$$J_k = \{a_0, \dots, a_{q_k-1}\}$$

et comme la suite J_k est croissante, on a $q_0 \leq q_1 \leq \dots \leq q_k$

Il y a deux cas:

• ou bien la suite J_k est stationnaire, i.e il existe un indice k_0 tel que $\forall k \geq k_0, J_k = J_{k_0}$.

Dans ce cas, $I = J_{k_0}$ et I est en bijection avec $\{0, \dots, q_{k_0}-1\}$

• ou bien la suite n'est pas stationnaire et on peut alors supposer qu'elle est strictement croissante.

Ainsi, $(q_k)_{k \geq 0}$ va être une suite d'entiers strictement croissante donc tendant vers $+\infty$.

Dans ce cas, l'application $n \mapsto a_n$ est bien définie de \mathbb{N} dans I , elle est injective par construction et surjective (car tout élément de I est dans l'un des J_k).

Ainsi I est en bijection avec \mathbb{N} . ■

(3)

Nous allons voir que la propriété (iii) est très utile pour montrer qu'un ensemble est dénombrable.

Exemples:

- a) Un ensemble fini est dénombrable
- b) Une partie de \mathbb{N} est dénombrable
- c) Un ensemble en bijection avec un ensemble dénombrable est lui-même dénombrable.

Proposition 2: \mathbb{Z} , \mathbb{Q} et $\mathbb{Q}[X]$ sont dénombrables.

preuve: on utilise la (iii) de la proposition 1.

Pour \mathbb{Z} , on pose: $J_k = \{l \in \mathbb{Z} : -k \leq l \leq k\}$

\mathbb{Q} , on pose: $J'_k = \left\{ \frac{a}{b} \in \mathbb{Q} : \begin{array}{l} |a| \leq k+1 \\ 0 < |b| \leq k+1 \end{array} \right\}$

$\mathbb{Q}[X]$, on pose J''_k - l'ensemble des polynômes

$P \in \mathbb{Q}[X]$ de degré au plus k et dont tous les coefficients sont dans J'_k . ■

Proposition 3: Un produit fini de dénombrables, une réunion dénombrable de dénombrables, une partie d'un dénombrable, l'image d'un dénombrable sont dénombrables.

preuve: (•) il suffit de mg le produit de deux dénombrables (4)
 est dénombrable; si I et I' sont dénombrables alors
 d'après la proposition 1, il existe deux suites croissantes
 J_k et J'_k finies telles que $I = \bigcup_{k \geq 0} J_k$
 et $I' = \bigcup_{k \geq 0} J'_k$.

Alors
$$I \times I' = \bigcup_{k \geq 0} (J_k \times J'_k)$$

⚠ ici on utilise que les suites sont ↗.

Les parties $J_k \times J'_k$ sont finies et la suite
 $(J_k \times J'_k)_k$ est ↗ pour l'inclusion.

La prop 1 $\Rightarrow I \times I'$ est dénombrable.

(••) pour le point 2, remarquons d'abord que:

A dénombrable $\Leftrightarrow \exists \varphi: \mathbb{N} \longrightarrow A$ surjective.

soit alors $I = \bigcup_{\ell \in L} I_\ell$ où L est dénombrable

et $\forall \ell \in L, I_\ell$ est dénombrable.

On peut trouver une surjection $f: \mathbb{N} \longrightarrow L$

et pour tout $\ell \in L$, une surjection $\lambda_\ell: \mathbb{N} \longrightarrow I_\ell$

Montrons que l'application $\varphi: \mathbb{N} \times \mathbb{N} \longrightarrow I$

$$(n, m) \longmapsto \lambda_{f(n)}(m)$$

est surjective.

• φ est bien à valeurs dans I car

$$\lambda_{f(n)}(m) \in I_{f(n)} \subset I$$

• φ est surjective car si $x \in I$, il existe $l \in L$ tel que $x \in I_l$. Comme λ_l est surjective,

il existe $m \in \mathbb{N}$ tel que $x = \lambda_l(m)$

et f étant surjective, il existe $n \in \mathbb{N}$ tel que

$$l = f(n). \text{ Ainsi}$$

$$x = \lambda_{f(n)}(m) = \varphi(n, m).$$

Ceci prouve que φ est une surjection de $\mathbb{N} \times \mathbb{N}$ sur I . Mais d'après le point 1, $\mathbb{N} \times \mathbb{N}$ est dénombrable

(infini) donc il existe une bijection de \mathbb{N} sur $\mathbb{N} \times \mathbb{N}$.

Finalement, on obtient une surjection de \mathbb{N} sur I

et donc I est dénombrable.

(•••) si I est dénombrable et $I' \subset I$,

on peut écrire avec la proposition 1 que

$$I = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} I_k \text{ avec } I_k \text{ fini et } \nearrow$$

$$\text{d'où } I' = I \cap I' = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} (I_k \cap I')$$

Comme $I_k \cap I', k \geq 0$, forme une suite \uparrow de $\textcircled{6}$ parties finies, la prop 1 permet d'en déduire que I' est dénombrable.

$\boxed{(\dots)}$ si f est une application définie sur I dénombrable, toujours avec la prop 1, on peut écrire que

$$I = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} I_k, \quad I_k \text{ suite } \uparrow \text{ de parties finies}$$

$$\text{Alors, } f(I) = \bigcup_{k \in \mathbb{N}} f(I_k) \text{ et}$$

$f(I_k)$ est une suite \uparrow de parties finies

Prop 1 $\implies f(I)$ est dénombrable. ■

1.2. Espace vectoriels normés.

Définition: soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel ($\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}).

On appelle norme sur E une application notée

$$\|\cdot\| : E \longrightarrow \mathbb{R}^+ \text{ vérifiant:}$$

- 1) $\|x\| = 0 \iff x = 0_E$
- 2) $\forall x \in E, \forall \lambda \in \mathbb{K}, \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$ (homogénéité)
- 3) $\forall x, y \in E, \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$ (inégalité triangulaire)

Si les propriétés 2) et 3) seulement sont vérifiées, on parle de semi-norme.

Un \mathbb{K} -espace vectoriel normé (\mathbb{K} -e.v.n) est un couple (7)

$(E, \|\cdot\|)$ où E est un \mathbb{K} -e.v et $\|\cdot\|$ est une norme sur E .

Une conséquence immédiate de la propriété 3) est le résultat suivant :

Proposition 4 : Soit E un \mathbb{K} -e.v.n.

Pour tous $x, y \in E$, on a :

$$\left| \|x\| - \|y\| \right| \leq \|x - y\|$$

preuve : on écrit $x = (x - y) + y$ et on applique l'inégalité

triangulaire qui donne

$$\|x\| \leq \|x - y\| + \|y\|.$$

$$\text{Ainsi } \|x\| - \|y\| \leq \|x - y\|.$$

En échangeant le rôle des variables x et y , on a aussi

$$\|y\| - \|x\| \leq \|y - x\| \stackrel{\uparrow \text{homogénéité}}{=} \|x - y\|$$

$$\text{Ainsi } \left| \|x\| - \|y\| \right| \leq \|x - y\|. \quad \blacksquare$$

1.2.1. Normes provenant d'un produit scalaire :

Rappelons qu'un produit scalaire sur un \mathbb{K} -e.v E est une application $\langle \cdot, \cdot \rangle : E \times E \longrightarrow \mathbb{K}$ qui :

- est linéaire par rapport à la première variable
- symétrique si $K = \mathbb{R}$: $\langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle$
- hermitienne si $K = \mathbb{C}$: $\langle x, y \rangle = \overline{\langle y, x \rangle}$
- définie positive: $\forall x \neq 0, \langle x, x \rangle > 0$.

Exemple: a) si $E = \mathbb{R}^n$, $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$ définit un produit scalaire sur \mathbb{R}^n

b) si $E = \mathbb{C}^n$, $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i \bar{y}_i$ définit un produit scalaire sur \mathbb{C}^n .

Remarque: si E est un K -e.v. muni d'un produit scalaire,

- on a $\forall x, y, z \in E, \forall \lambda \in K$:
- $\langle x + \lambda y, z \rangle = \langle x, z \rangle + \lambda \langle y, z \rangle$
 - $\langle x, y + \lambda z \rangle = \langle x, y \rangle + \bar{\lambda} \langle x, z \rangle$
 - $\langle x, 0 \rangle = \langle 0, x \rangle = 0$.

Théorème 5: Soit E un K -e.v. et $\langle \cdot, \cdot \rangle$ un produit scalaire sur E . On a l'inégalité de Cauchy-Schwarz:

$\forall x, y \in E, |\langle x, y \rangle| \leq \sqrt{\langle x, x \rangle} \sqrt{\langle y, y \rangle}$
avec égalité si et seulement si les vecteurs x et y sont colinéaires.

preuve: soient $x, y \in E$. si $x=0$ ou $y=0$, ⑨

on a bien sûr l'inégalité voulue car les deux membres sont nuls. On peut donc supposer $x \neq 0$ et $y \neq 0$.

Supposons également dans un premier temps que $\langle x, y \rangle \in \mathbb{R}$,
et considérons alors pour $t \in \mathbb{R}$,

$$f(t) = \langle x + ty, x + ty \rangle.$$

Comme le produit scalaire est défini positif, on a bien évidemment $f(t) \geq 0, \forall t \in \mathbb{R}$.

De plus,
$$f(t) = \langle x, x \rangle + t \langle y, x \rangle + t \langle x, y \rangle + t^2 \langle y, y \rangle$$

$$= \langle x, x \rangle + 2t \langle x, y \rangle + t^2 \langle y, y \rangle$$

$$\left(\text{car } \langle x, y \rangle \in \mathbb{R} \implies \langle y, x \rangle = \overline{\langle x, y \rangle} = \langle x, y \rangle \right).$$

Ainsi, f est un polynôme à coefficients réels, de degré 2

$$\text{car } y \neq 0 \implies \langle y, y \rangle > 0.$$

Comme $f(t) \geq 0, \forall t \in \mathbb{R}$, cela implique que Δ le discriminant de f est négatif ou nul.

$$\begin{aligned} \text{Or } \Delta &= 4 \langle x, y \rangle^2 - 4 \langle x, x \rangle \langle y, y \rangle \\ &= 4 \left(\langle x, y \rangle^2 - \langle x, x \rangle \langle y, y \rangle \right), \end{aligned}$$

$$\text{ce qui donne } \langle x, y \rangle^2 \leq \langle x, x \rangle \langle y, y \rangle$$

et on obtient l'inégalité de Cauchy-Schwarz (10)

De plus, il y a égalité si et seulement si $\Delta = 0$,
c'est à dire si et seulement si il existe $t_0 \in \mathbb{R}$
tel que $f(t_0) = 0$. Par définition de f et des
propriétés du produit scalaire, cela signifie que

$$x + t_0 y = 0$$

c'est à dire les vecteurs x et y sont colinéaires.

Dans le cas général, c'est à dire où $\langle x, y \rangle$ n'est
pas nécessairement réel, on choisit $\theta \in \mathbb{R}$ tel que

$$e^{i\theta} \langle x, y \rangle \in \mathbb{R}$$

(si $\langle x, y \rangle = 0$ on peut prendre $\theta = 0$ et si
 $\langle x, y \rangle \neq 0$ on peut prendre $\theta = -\arg(\langle x, y \rangle)$).

En appliquant alors le raisonnement précédent à
 $e^{i\theta} x$ et y on obtient le cas général. ■

Corollaire 6: soit E un \mathbb{K} -e.v. muni d'un produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

Posez pour $x \in E$, $\|x\| := \sqrt{\langle x, x \rangle}$

Alors: (i) $\|\cdot\|$ est une norme sur E .

(ii) il y a égalité dans l'inégalité triangulaire
si et seulement si x et y sont colinéaires et de même

sur (i.e. le coefficient de proportionnalité λ dans \mathbb{R}_+) (11)

(iii) On a: $|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\|, \forall (x, y) \in E \times E.$

preuve: (i) On a: $\|x\| = 0 \Leftrightarrow \langle x, x \rangle = 0 \Leftrightarrow x = 0$

$$* \| \lambda x \| = \sqrt{\langle \lambda x, \lambda x \rangle}$$

$$= \sqrt{\lambda \lambda \langle x, x \rangle}$$

$$= |\lambda| \sqrt{\langle x, x \rangle} = |\lambda| \|x\|$$

* Inégalité triangulaire:

$$\|x+y\|^2 = \|x\|^2 + 2 \operatorname{Re} \langle x, y \rangle + \|y\|^2$$

Or d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz:

$$\operatorname{Re} \langle x, y \rangle \leq |\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\|.$$

D'où

$$\|x+y\|^2 \leq \|x\|^2 + 2 \|x\| \|y\| + \|y\|^2 = (\|x\| + \|y\|)^2$$

ce qui donne l'inégalité triangulaire.

Ainsi $\|\cdot\|$ est un norme sur E .

(ii) On voit qu'il y a égalité dans l'inégalité triangulaire

si et seulement si $\operatorname{Re} \langle x, y \rangle = |\langle x, y \rangle| = \|x\| \|y\|.$

Or il y a égalité dans l'inégalité de C.S. si

il existe $\lambda \in \mathbb{C}$ tel que $x = \lambda y$ ou $y=0$. (12)

Ainsi il y a égalité dans l'inégalité triangulaire ssi

(il existe $\lambda \in \mathbb{C}$ tel que $x = \lambda y$ et $\operatorname{Re} \langle x, y \rangle = |\langle x, y \rangle|$) ou $y=0$

Or si $x = \lambda y$ alors $\operatorname{Re} \langle x, y \rangle = |\langle x, y \rangle|$

\Updownarrow

$$\operatorname{Re}(\lambda \langle y, y \rangle) = |\lambda| |\langle y, y \rangle|$$

\Updownarrow

$$\operatorname{Re} \lambda = |\lambda|$$

\Updownarrow

$$\lambda \in \mathbb{R}_+$$

ce qui donne le point (ii).

Le point (iii) est simplement une réécriture de C.S. ■

1.2.2. Exemples fondamentaux de normes:

a) Sur \mathbb{K}^n , $1 \leq p \leq +\infty$, on définit pour $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{K}^n$

$$\|x\|_p := \left(\sum_{k=1}^n |x_k|^p \right)^{1/p}, \quad 1 \leq p < +\infty$$

$$\|x\|_\infty := \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$$

Alors $\|\cdot\|_p$ est une norme sur \mathbb{K}^n .

preuve: * pour $p=1$ et $p=\infty$ c'est facile!

- * pour $p=2$, $\|\cdot\|_2$ découle du produit scalaire usuel sur \mathbb{K}^n et donc $\|\cdot\|_2$ est une norme d'après le corollaire 6
- * pour $1 < p < +\infty$, $p \neq 2$, l'inégalité triangulaire est plus difficile à démontrer et va nécessiter plusieurs lemmes.

Lemme 7 (Inégalité de Young):

Soit $1 < p < +\infty$ et q tel que $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$

(q s'appelle l'exposant conjugué de p)

Alors $\forall a, b \geq 0$, on a:

$$ab \leq \frac{a^p}{p} + \frac{b^q}{q}$$

preuve: fixons b et considérons la fonction

$$f(a) := \frac{a^p}{p} + \frac{b^q}{q} - ab, \quad a \geq 0.$$

Alors f est dérivable et $f'(a) = a^{p-1} - b$

Donc $f'(a) \geq 0 \Leftrightarrow a \geq b^{\frac{1}{p-1}}$.

Ainsi f admet un minimum et on a:

$$\forall a \geq 0, \quad f(a) \geq f\left(b^{\frac{1}{p-1}}\right) = \frac{b^{\frac{p}{p-1}}}{p} + \frac{b^q}{q} - b^{1+\frac{1}{p-1}}$$

$$\text{Or } 1 = \frac{1}{p} + \frac{1}{q} \Rightarrow p = 1 + \frac{p}{q} \Rightarrow \boxed{p-1 = \frac{p}{q}}$$

$$\text{D'où } b^{\frac{p}{p-1}} = b^q$$

$$\text{et } f(a) \geq b^q \left(\frac{1}{p} + \frac{1}{q} \right) - b^{1 + \frac{1}{p-1}}$$

$$= b^q - b^{1 + \frac{1}{p-1}} = b^q - b^{1 + \frac{q}{p}}$$

(14)

$$\text{Or } 1 = \frac{1}{p} + \frac{1}{q} \Rightarrow q = \frac{q}{p} + 1$$

$$\text{et } f(a) \geq b^q - b^q = 0. \quad \blacksquare$$

Lemme 8. (Inégalité de Hölder):

Si $a = (a_1, \dots, a_n), b = (b_1, \dots, b_n) \in \mathbb{R}^n$,

alors

$$\left| \sum_{i=1}^n a_i b_i \right| \leq \|a\|_p \|b\|_q$$

Remarque: pour $p=2$ et donc $q=2$, c'est l'inégalité de Cauchy-Schwarz!

preuve: On peut bien évidemment supposer $a \neq 0$ et $b \neq 0$.

Soit $A > 0$ (qu'on fixera par la suite).

$$\text{On a : } |a_i b_i| = |A a_i| \left| \frac{b_i}{A} \right|$$

$$\leq \frac{A^p |a_i|^p}{p} + \frac{|b_i|^q}{A^q q}$$

avec Young.

En sommant, on obtient :

$$\left| \sum_{i=1}^n a_i b_i \right| \leq \sum_{i=1}^n |a_i b_i| \leq \frac{A^p}{p} \alpha^p + \frac{1}{A^q q} \beta^q,$$

où $\alpha = \|a\|_p$ et $\beta = \|b\|_q$.

Choisissons alors A tq $A^p \alpha^p = \frac{\beta^q}{A^q}$,

$$\text{c'est à dire } A = \left(\frac{\beta^q}{\alpha^p} \right)^{\frac{1}{p+q}}.$$

On obtient ainsi :

$$\begin{aligned} \left| \sum_{i=1}^n a_i b_i \right| &\leq \left(\frac{1}{p} + \frac{1}{q} \right) A^p \alpha^p \\ &= A^p \alpha^p = \alpha^p \left(\frac{\beta^q}{\alpha^p} \right)^{\frac{p}{p+q}}. \end{aligned}$$

$$\text{Or } \frac{p}{p+q} = \frac{1}{\frac{p+q}{p}} = \frac{1}{1 + \frac{q}{p}} = \frac{1}{q}$$

Donc :

$$\left| \sum_{i=1}^n a_i b_i \right| \leq \alpha^p \left(\frac{\beta^q}{\alpha^p} \right)^{\frac{1}{q}} = \alpha^{p - \frac{p}{q}} \beta = \alpha \beta.$$



Lemme 9 (inégalité de Minkowski):

(16)

Soient $a = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$, $b = (b_1, \dots, b_n) \in \mathbb{R}^n$

Alors

$$\left(\sum_{i=1}^n |a_i + b_i|^p \right)^{1/p} \leq \left(\sum_{i=1}^n |a_i|^p \right)^{1/p} + \left(\sum_{i=1}^n |b_i|^p \right)^{1/p}.$$

preuve: on peut supposer $a + b \neq 0$. Posons alors

$$\alpha = \|a + b\|_p > 0$$

Grâce à en appliquant l'inégalité de Hölder

$$\sum_{i=1}^n |a_i| |a_i + b_i|^{p-1} \leq \left(\sum_{i=1}^n |a_i|^p \right)^{1/p} \left(\sum_{i=1}^n |a_i + b_i|^{(p-1)q} \right)^{1/q}$$

Grâce à $(p-1)q = p$ et donc :

$$\sum_{i=1}^n |a_i| |a_i + b_i|^{p-1} \leq \|a\|_p \alpha^{p/q}$$

En échangeant le rôle de a et b , on obtient également

$$\sum_{i=1}^n |b_i| |a_i + b_i|^{p-1} \leq \|b\|_p \alpha^{p/q}$$

En sommant ces deux inégalités, on en déduit :

$$\alpha^p = \sum_{i=1}^n |a_i + b_i|^p \leq \alpha^{p/q} (\|a\|_p + \|b\|_p).$$

$$\text{D'où } \alpha^{p-p/q} \leq \|a\|_p + \|b\|_p$$

Comme $p - \frac{p}{q} = 1$, on obtient finalement:

$$\|a+b\|_p = \alpha \leq \|a\|_p + \|b\|_p. \quad \blacksquare$$

Remarquons que l'inégalité triangulaire pour $\|\cdot\|_p$ est exactement l'inégalité de Minkowski.

Les autres propriétés pour que $\|\cdot\|_p$ soit une norme sont immédiats à vérifier.

b) soit $l^p(\mathbb{K}) = \left\{ u = (u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathbb{K}^{\mathbb{N}} : \right.$
$$\left. \|u\|_p = \left(\sum_{n=0}^{+\infty} |u_n|^p \right)^{1/p} < +\infty \right\}$$

Alors $(l^p(\mathbb{K}), \|\cdot\|_p)$ est un \mathbb{K} -espace vectoriel normé.

preuve: exercice!

c) soient $-\infty < a < b < +\infty$

$$C([a, b]) = \left\{ f: [a, b] \rightarrow \mathbb{K} \text{ continue} \right\}$$

Posons
$$\|f\|_p = \left(\int_a^b |f(t)|^p dt \right)^{1/p}, \quad 1 \leq p < +\infty$$

$$\|f\|_\infty = \sup_{t \in [a, b]} |f(t)|$$

Alors $(C([a,b]), \|\cdot\|_p)$ est un \mathbb{K} -espace vectoriel normé.

(18)

preuve: exercice. S'inspire du cas discret!

1.3. Espaces métriques:

Pour définir une norme, on avait besoin d'une structure d'espace vectoriel sur E ; pour une distance ce n'est pas nécessaire.

Il faut donc faire attention au vocabulaire:

un espace métrique n'est pas nécessairement un espace vectoriel en revanche, un espace vectoriel normé est toujours un espace métrique!

Définition: Soit X un ensemble. Une distance sur X est une application $d: X \times X \longrightarrow \mathbb{R}_+$ vérifiant

pour tous $x, y, z \in X$:

(i) $d(x, y) = 0 \iff x = y$

(ii) $d(x, y) = d(y, x)$ (symétrie)

(iii) $d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y)$ (inégalité triangulaire).

Un espace métrique est un couple (X, d) où X est un ensemble et d est une distance sur X .

Exemple 1: Si $X = \mathbb{R}$, $d(x, y) = |x - y|$ définit une distance sur \mathbb{R} .

Exemple 2: Si $(E, \|\cdot\|)$ est un \mathbb{K} -espace vectoriel

(19)

normé alors l'application

$$d(x, y) := \|x - y\|, \quad (x, y) \in E \times E,$$

définit une distance sur E .

Les espaces vectoriels normés sont donc des exemples d'espaces métriques particuliers.

preuve: laissée en exercice (c'est facile)!

Exemple 3: soit X un ensemble quelconque.

L'application

$$d(x, y) = \begin{cases} 1 & \text{si } x \neq y \\ 0 & \text{si } x = y \end{cases}$$

définit une distance sur X qu'on appelle la distance discrète.

Exemple 4: soit (X, d) un espace métrique et

$A \subset X$. Alors la restriction de d à $A \times A$

définit sur A une distance qu'on appelle la distance

induite de d sur A .

Exemple 5: Soient $(X_1, d_1), \dots, (X_n, d_n)$ des espaces métriques. (20)

On peut munir le produit $X = X_1 \times \dots \times X_n$ d'une distance en posant pour tous $x = (x_1, \dots, x_n) \in X$, $y = (y_1, \dots, y_n) \in X$:

$$d_\infty(x, y) = \max_{1 \leq i \leq n} d_i(x_i, y_i).$$

On peut aussi prendre $d_p(x, y) = \|(d_1(x_1, y_1), \dots, d_n(x_n, y_n))\|_p$, $1 \leq p < +\infty$

où $\|\cdot\|_p$ est la norme définie page 12.

Exercice: montrer que d_p définit une distance sur X , $1 \leq p \leq +\infty$

(Indication: remarquer que si $u = (u_1, \dots, u_n)$, $v = (v_1, \dots, v_n)$, $w = (w_1, \dots, w_n)$ sont des vecteurs de \mathbb{R}_+^n alors $\forall i, u_i \leq v_i + w_i \Rightarrow \|u\|_p \leq \|v + w\|_p$).

Sauf mention expresse du contraire, on suppose dans la suite que le produit X est muni de la distance d_∞ .

Dans le cas particulier où $(X_1, \|\cdot\|_1), \dots, (X_n, \|\cdot\|_n)$ sont des espaces vectoriels normés, alors le produit $X = X_1 \times \dots \times X_n$ est aussi un espace vectoriel normé si la norme est prise égale à

$$\|(x_1, \dots, x_n)\|_\infty := \max_{1 \leq i \leq n} \|x_i\|_i.$$

Proposition 10: si (X, d) est un espace métrique, alors $\forall (x, y, z) \in X^3$, on a:

$$|d(x, z) - d(y, z)| \leq d(x, y) \leq d(x, z) + d(y, z).$$

preuve: l'inégalité de droite est l'inégalité triangulaire.

Pour obtenir l'inégalité de gauche, on applique de nouveau l'inégalité triangulaire qui donne

$$d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z).$$

$$\text{D'où } d(x, z) - d(y, z) \leq d(x, y). \quad (2)$$

En échangeant le rôle des variables x et y , on obtient

$$\text{aussi } d(y, z) - d(x, z) \leq d(y, x) = d(x, y)$$

$$\text{Ainsi } \pm (d(x, z) - d(y, z)) \leq d(x, y).$$

ce qui donne la majoration $|d(x, z) - d(y, z)| \leq d(x, y)$. ■

1.3.1. Boules Soit (X, d) un espace métrique

Définition: Soit $x \in X$.

On appelle:

(i) la boule ouverte de centre x et de rayon $r > 0$

l'ensemble

$$B(x, r) = \{y \in X : d(x, y) < r\}.$$

(Noter que $x \in B(x, r)$ et donc en particulier $B(x, r) \neq \emptyset$)

(ii) la boule fermée de centre x et de rayon $r \geq 0$

l'ensemble

$$BF(x, r) = \{y \in X : d(x, y) \leq r\}. \quad (*)$$

(iii) la sphère de centre x et de rayon r l'ensemble

$$S(x, r) = \{y \in X : d(x, y) = r\}$$

(*) (Noter que $BF(x, 0) = \{x\}$).

Remarque: (1) G_n a les inclusions:

pour $0 < r < r'$: $B(x, r) \subset BF(x, r) \subset B(x, r')$.

⚠ : ces inclusions ne sont pas toujours strictes.

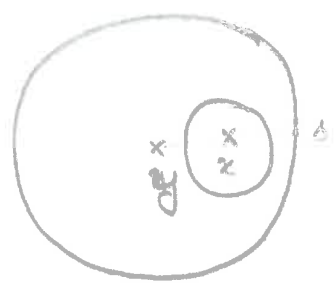
Ainsi dans $(\mathbb{Z}, | \cdot |)$, on a:

$$B(0, \frac{1}{3}) = BF(0, \frac{1}{3}) = B(0, \frac{1}{2}) = \{0\}.$$

(2) G_n a : $S(x, r) = BF(x, r) \setminus B(x, r)$

(3) Si $s \geq r + d(x, y)$ alors

$$B(x, r) \subset B(y, s)$$



En effet, si $z \in B(x, r)$,
alors avec l'inégalité triangulaire, on a:

$$d(y, z) \leq d(y, x) + d(x, z)$$

$$\leq d(x, y) + r = s$$

donc $z \in B(y, s)$.

Exemples: (1) si X est un ensemble et d est la

distance discrète sur X alors

$$B(x, r) = \begin{cases} \{x\} & \text{si } r \leq 1 \\ X & \text{si } r > 1. \end{cases}$$

(2) si $E = E_1 \times \dots \times E_n$, (E_i, d_i) espace métrique et si on munit E de la distance

$$d_\infty(x, y) = \max_{1 \leq i \leq n} d_i(x_i, y_i)$$

alors $B_E(x, r) = B_{E_1}(x_1, r) \times \dots \times B_{E_n}(x_n, r)$.

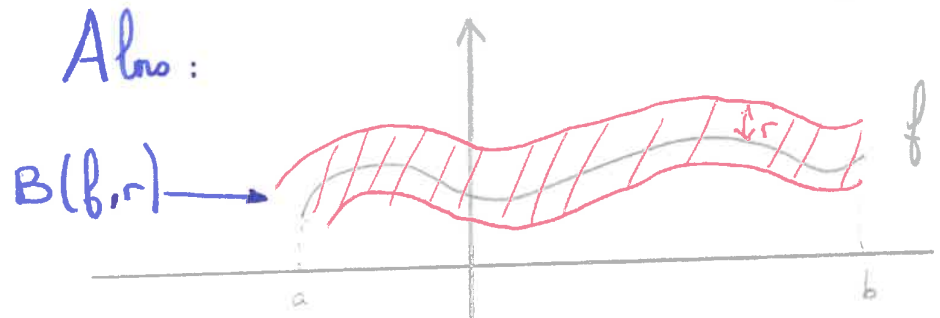
⚠ Ce résultat n'est plus forcément vrai si on munit E d'une autre distance.

Exercice (à faire): dans \mathbb{R}^2 , dessiner la boule unité pour la norme $\|\cdot\|_p$ dans le cas $p=1, 2, \infty$.
c'est à dire la boule de centre O et de rayon 1.

(3) Dans $E = C([a, b])$, on considère la distance induite par la norme infinie:

$$d(f, g) = \|f - g\|_\infty = \sup_{t \in [a, b]} |f(t) - g(t)|.$$

Alors:



$$B(f, r) = \{g \in C([a, b]) : \forall t \in [a, b]: f(t) - r < g(t) < f(t) + r\}.$$

1.3.2. Parties bornées, distances entre deux parties, diamètre. (26)

Définition : (a) On dit qu'une partie A d'un espace métrique (X, d) est bornée s'il existe une boule fermée $B_F(x_0, r)$ contenant A , i.e.:

$$\exists x_0 \in X, \exists r > 0 / \forall x \in A, d(x_0, x) \leq r.$$

(b) Une fonction $f: I \longrightarrow X$ est bornée si $f(I)$ est une partie bornée de X .

(c) Une suite $(u_n)_n$ d'éléments de X est bornée si $A = \{u_n : n \geq 0\}$ est bornée, autrement dit s'il existe $x_0 \in X, r > 0 / \forall n \geq 0, d(u_n, x_0) \leq r$.

Remarque: Le caractère borné ne dépend pas du choix de x_0

car s'il existe $r > 0$ tel que $A \subset B(x_0, r)$ et

si $x_1 \in X$, alors $\forall x \in A$, on a:

$$d(x, x_1) \leq d(x, x_0) + d(x_0, x_1) \leq r + d(x_0, x_1) =: r_1$$

et donc $A \subset B(x_1, r_1)$.

Définition: Soit (X, d) un espace métrique.

(a) On appelle diamètre de $A \subset X$ l'élément de

$[0, +\infty]$ défini par

$$\text{diam}(A) = \sup_{x, y \in A} d(x, y)$$

où par convention on pose $\text{diam}(\emptyset) = 0$.

(b) Pour A, B deux sous ensembles non vides de X , on définit la distance entre A et B par

$$d(A, B) = \inf_{x \in A, y \in B} d(x, y).$$

Remarque: On a $d(A, A) = 0$ mais en revanche

$$d(A, B) = 0 \not\Rightarrow A = B.$$

En effet, dans $(\mathbb{R}, |\cdot|)$ considérons $A = \{0\}$ et

$$B = \left\{ \frac{1}{n} : n \geq 1 \right\}.$$

Proposition 11: Soit (X, d) un espace métrique et

$A \subset X$. On a:

(i) $\text{diam}(A) = 0 \iff A = \emptyset$ ou A est un singleton.

(ii) $\text{diam}(A) < +\infty \iff A$ est bornée.

preuve: (i) découle immédiatement du fait que $d(x, y) = 0 \iff x = y$.

(ii) \implies supposons que $r = \text{diam}(A) < +\infty$ et soit $x \in A$ (si $A = \emptyset$ alors évidemment $A \triangleleft$ bornée!).

Par définition du diamètre, pour tout $y \in A$,

on a $d(x, y) \leq r$, et donc $y \in BF(x, r)$.

Ainsi $A \subset BF(x, r)$ et A est bornée.

\Leftarrow si A est bornée, alors $\exists x_0 \in X, r > 0$ tq

$$A \subset BF(x_0, r).$$

Pour tout $x, y \in A$, on a par l'inégalité triangulaire:

$$d(x, y) \leq d(x, x_0) + d(x_0, y) \leq r + r \leq 2r.$$

$$\text{Ainsi } \sup_{(x, y) \in A \times A} d(x, y) \leq 2r$$

$$\text{et donc } \text{diam}(A) \leq 2r < +\infty$$

1.3.3. Convergence d'une suite dans un espace métrique:

Définition: soit (X, d) un espace métrique, $u = (u_n)_{n \in \mathbb{N}}$

une suite d'éléments de X .

On dit que u est convergente s'il existe $x \in X$

$$\text{tel que } d(u_n, x) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0,$$

autrement dit, $\forall \varepsilon > 0, \exists n_0 /$

$$n \geq n_0 \implies d(u_n, x) \leq \varepsilon$$

De manière équivalente, pour tout $\varepsilon > 0$,

l'ensemble $\{l \in \mathbb{N} : u_l \notin B(x, \varepsilon)\}$ est fini.

(21)

On dit alors que x est la limite de la suite u
ou bien que u converge vers x .

On note : $\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = x$ ou $u_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} x$.

Proposition 12:

(a) si $u = (u_n)_{n \geq 0}$ est convergente alors u est bornée

(b) si $u_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} x$ alors pour tout $y \in X$, on a :

$$d(u_n, y) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} d(x, y)$$

(c) si $u_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} x$, $v_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} y$ alors

$$d(u_n, v_n) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} d(x, y)$$

(d) La limite d'une suite convergente est unique.

preuve: (a) si $u = (u_n)_{n \geq 0}$ converge vers x alors

$d(u_n, x) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} 0$. Donc en particulier, $(d(u_n, x))_{n \geq 0}$ est

une suite bornée dans \mathbb{R} . Il existe donc $M > 0$ tel que

$$\forall n \geq 0, d(u_n, x) \leq M,$$

ce qui signifie que $\{u_n : n \geq 0\} \subset B(x, M)$ et

donc $(u_n)_{n \geq 0}$ est bornée.

(28)

(b) Il suffit d'appliquer l'inégalité triangulaire qui dit que :

$$|d(u_n, y) - d(x, y)| \leq d(u_n, x) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$$

(c) On a :

$$\begin{aligned} |d(u_n, v_n) - d(x, y)| &= |d(u_n, v_n) - d(u_n, y) + d(u_n, y) - d(x, y)| \\ &\leq |d(u_n, v_n) - d(u_n, y)| + |d(u_n, y) - d(x, y)| \\ &\leq d(v_n, y) + d(u_n, x) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0 \end{aligned}$$

(d) Supposons que $(u_n)_{n \geq 0}$ converge vers z et vers y

Alors en appliquant (c), on a :

$$0 = d(u_n, u_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} d(z, y).$$

Ainsi $d(z, y) = 0$ et donc $z = y$. ■

1.3.4. Distances et normes équivalentes :

Définition :

(a) Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel. Deux normes $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ sur E sont dites équivalentes si il existe deux constantes $c_1, c_2 > 0$ telles que :

$$\forall x \in E: \quad c_1 \|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq c_2 \|x\|_1$$

(b) Soit X un ensemble. Deux distances d_1 et d_2 sur X sont dites équivalentes s'il existe deux constantes $c_1, c_2 > 0$ tels que

$$\forall (x, y) \in X \times X, \quad c_1 d_1(x, y) \leq d_2(x, y) \leq c_2 d_1(x, y).$$

(c) Soit X un ensemble. Deux distances d_1 et d_2 sur X sont dites topologiquement équivalentes si pour tout $x \in X$, toute boule ouverte pour d_1 centrée en x contient une boule ouverte pour d_2 centrée en x et réciproquement. Autrement dit, d_1 et d_2 sont topologiquement équivalentes

$$\text{si } \forall x \in X, \forall r_1 > 0, \exists r_2 > 0 \text{ tq } B_{d_2}(x, r_2) \subset B_{d_1}(x, r_1) \\ \text{et } \forall x \in X, \forall r_2 > 0, \exists r_1 > 0 \text{ tq } B_{d_1}(x, r_1) \subset B_{d_2}(x, r_2).$$

Remarque: Les trois relations introduites ci-dessus sont des relations d'équivalences: rappelons qu'une relation R sur un ensemble \mathcal{E} est une relation d'équivalence si

* R est réflexive: $\forall d \in \mathcal{E}, d R d$

* R est symétrique: $\forall d, d' \in \mathcal{E}, d R d' \Rightarrow d' R d$

* R est transitive: $\forall d, d', d'' \in \mathcal{E}$, on a:

$$d R d', d' R d'' \Rightarrow d R d''.$$

Exercice: mq la trois relations (équivalence de normes, distances équivalentes, distances topologiquement équivalentes) sont des relations d'équivalence. (30)

Exemples:

(a) Sur \mathbb{K}^n , les normes $\|\cdot\|_p$ sont équivalentes.

preuve: voir TD.

Nous venons plus tard un résultat plus général qui dit que sur un espace vectoriel de dimension finie, toutes les normes sont équivalentes.

(b) Si E est un \mathbb{K} -espace vectoriel, si $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ sont deux normes sur E et si

$$d_i(x, y) = \|x - y\|_i, \quad i = 1, 2$$

alors $(\|\cdot\|_1 \text{ et } \|\cdot\|_2 \text{ équivalentes}) \Rightarrow (d_1 \text{ et } d_2 \text{ équivalentes})$

(c) Si (X, d) est un espace métrique, posons

$$\tilde{d}(x, y) = \frac{d(x, y)}{1 + d(x, y)}$$

Alors \tilde{d} est topologiquement équivalente à d .

preuve: exercice.

Proposition 13: soit E un \mathbb{K} -e.v et $\|\cdot\|_1, \|\cdot\|_2$ 2 normes

sur E . LASSE:

(i) $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ sont équivalentes

(ii) pour toute suite $(u_n)_{n \geq 0} \subset E^{\mathbb{N}}$, on a:

$$\|u_n\|_1 \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0 \iff \|u_n\|_2 \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$$

preuve:

(i) \implies (ii) est claire.

Ma (ii) \implies (i) par l'absurde en supposant que $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_2$ ne sont pas équivalentes. On peut par exemple supposer qu'il n'existe pas de constante $c_1 > 0$ tel que

$$\forall x \in E, c_1 \|x\|_1 \leq \|x\|_2.$$

Autrement dit, $\forall c > 0, \exists x \in E: c \|x\|_1 > \|x\|_2.$

En particulier, $\forall n \geq 1, \exists x_n \in E: \frac{1}{n} \|x_n\|_1 > \|x_n\|_2.$

Notons que nécessairement $\|x_n\|_1 > 0.$

Considérons alors $z_n := \frac{x_n}{\|x_n\|_1}.$

$$\text{Alors } \|z_n\|_1 = 1 \text{ et } \|z_n\|_2 = \frac{\|x_n\|_2}{\|x_n\|_1} < \frac{1}{n}$$

d'où $\lim_{n \rightarrow +\infty} \|z_n\|_2 = 0$ et $\lim_{n \rightarrow +\infty} \|z_n\|_1 = 1$

ce qui contredit (ii).

Ainsi $\exists c_1 > 0$ tq $c_1 \|x\|_1 \leq \|x\|_2, \forall x \in E.$ (32)

Par symétrie, on a aussi l'existence d'une constante $c_2 > 0$

telle que $c_2 \|x\|_2 \leq \|x\|_1, \forall x \in E$

Ainsi $c_1 \|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq \frac{1}{c_2} \|x\|_1, \forall x \in E.$

Proposition 14: Soit X un ensemble et d_1, d_2 deux distances sur X . Si d_1 et d_2 sont équivalentes alors elles sont topologiquement équivalentes.

preuve: Par hypothèse, $\exists c_1, c_2 > 0$ tq

$$(*) \quad \forall (x, y) \in X \times X, \quad c_1 d_1(x, y) \leq d_2(x, y) \leq c_2 d_1(x, y)$$

Soit $x \in X, r_1 > 0$. On cherche $r_2 > 0$ tq

$$(*) \quad B_{d_2}(x, r_2) \subset B_{d_1}(x, r_1).$$

$$\text{Or } y \in B_{d_2}(x, r_2) \Rightarrow d_2(x, y) < r_2$$

$$(*) \Rightarrow c_1 d_1(x, y) < r_2$$

$$\Rightarrow d_1(x, y) < \frac{r_2}{c_1}$$

Ainsi si $\frac{r_2}{c_1} = r_1$, on obtient (*).

Donc $r_2 = r_1 c_1$ convient.

On a donc montré que

(33)

$$c_1 d_1(x, y) \leq d_2(x, y) \implies B_{d_2}(x, r_1 c_1) \subset B_{d_1}(x, r_1)$$

$$\text{De + , (*)} \implies \frac{1}{c_2} d_2(x, y) \leq d_1(x, y)$$

$$\implies \text{ce qui précède } B_{d_1}\left(x, \frac{r_2}{c_2}\right) \subset B_{d_2}(x, r_2)$$

On en déduit donc que d_1 et d_2 sont topologiquement équivalents. ■

Remarque: la réciproque de la proposition 14 est fautive.

Par exemple sur \mathbb{R} , considérons

$$d_1(x, y) := |x - y|, \quad d_2(x, y) = \frac{|x - y|}{1 + |x - y|}$$

Alors d_1 et d_2 sont topologiquement équivalentes mais pas équivalents. (Pourquoi? Exercice!).

Chapitre 3. Continuité.

①

3.1 Fonctions continues.

3.1.1. Définition et caractérisation.

Définition. Soit (X, d_x) , (Y, d_y) deux espaces métriques,

$f: X \longrightarrow Y$ une application.

• On dit que f est continue au point $x \in X$ si

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$ tel que $\forall x' \in X, d_x(x', x) < \delta \implies d_y(f(x'), f(x)) < \varepsilon$.

• On dit que f est continue sur X si elle est continue en chaque point $x \in X$.

Notation: L'ensemble des applications de (E, d_x) dans (Y, d_y) sera noté $C((X, d_x), (Y, d_y))$ ou plus simplement $C(X, Y)$.

Lorsque $X = Y$ et $d_x = d_y$, on notera aussi par souci d'alléger les notations $C(X, d_x)$ ou $C(X)$ l'ensemble

$C((X, d_x), (X, d_x))$.

Remarque: (a) pour $f: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$, la définition s'écrit:

f continue en $x \in \mathbb{R}$ si $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 : |x' - x| < \delta \implies |f(x') - f(x)| < \varepsilon$

et on retrouve la définition que vous connaissez.

(b) En terme de boules, on voit que la continuité

de f en un point $z \in X$ signifie que

(2)

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 \text{ tel que } B_{d_x}(z, \delta) \subset f^{-1}(B_{d_y}(f(z), \varepsilon))$$

(c) Notons que la propriété de continuité est invariante par changement de distances équivalentes (et même topologiquement équivalentes). Exercice !

Théorème 1. (Caractérisation par les ouverts/fermés):

Soit $(X, d_x), (Y, d_y)$ deux espaces métriques, $f: X \rightarrow Y$.

LASSE: (i) f est continue sur X ;

(ii) $\forall O$ ouvert de Y , $f^{-1}(O)$ est un ouvert de X ;

(iii) $\forall F$ fermé de Y , $f^{-1}(F)$ est un fermé de X .

preuve: (i) \Rightarrow (ii): Soit O un ouvert de Y . Nous devons montrer que $f^{-1}(O)$ est un ouvert de X . Pour cela, nous allons montrer que $\forall x \in f^{-1}(O), \exists \delta > 0, B_{d_x}(x, \delta) \subset f^{-1}(O)$.

Soit donc $x_0 \in f^{-1}(O)$. Comme $f(x_0) \in O$ et O est un ouvert de Y , $\exists r > 0$ tq $B_{d_y}(f(x_0), r) \subset O$.

De plus, comme f est continue en x_0 , il existe $\delta > 0$

tel que $B_{d_x}(x_0, \delta) \subset f^{-1}(B_{d_y}(f(x_0), r))$

et donc $B_{d_x}(x_0, \delta) \subset f^{-1}(O)$.

③

(ii) \Rightarrow (i): soit $x_0 \in X$ et $\varepsilon > 0$.

Remarquons que $O = B_{d_Y}(f(x_0), \varepsilon)$ est un ouvert de Y .

Donc par hypothèse $f^{-1}(B_{d_Y}(f(x_0), \varepsilon))$ est un ouvert de X , qui contient x_0 . Ainsi $\exists \delta > 0$ tel que

$$B_{d_X}(x_0, \delta) \subset f^{-1}(B_{d_Y}(f(x_0), \varepsilon)).$$

Ceci donne la continuité de f en x_0 et donc sur X .

Pour l'équivalence avec (iii) remarquons que

$$\text{pour } F \subset Y, \text{ on a } f^{-1}(F) = X \setminus f^{-1}(Y \setminus F).$$

Ainsi $f^{-1}(F)$ fermé de X si et seulement si

$$f^{-1}(Y \setminus F) \text{ ouvert de } X.$$

L'équivalence de (i) \Leftrightarrow (iii) découle alors de (i) \Leftrightarrow (ii)

par passage au complémentaire et le fait que

$$O \text{ ouvert de } Y \Leftrightarrow F = Y \setminus O \text{ fermé de } Y. \quad \blacksquare$$

Remarque: dans des espaces topologiques généraux (qui ne possèdent pas nécessairement de métriques), la propriété (ii) est celle qu'on prend habituellement pour le

definition de la continuité.

(4)

Théorème 2. (Caractérisation avec les suites):

soit $(X, dx), (Y, dy)$ deux espaces métriques, $f: X \rightarrow Y$,
 $x_0 \in X$.

LASSE: (i) f est continue en x_0 .

(ii) pour toute suite $(u_n) \subset X$

$$u_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} x_0 \implies f(u_n) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} f(x_0)$$

preuve: (i) \implies (ii): soit $(u_n) \subset X$, $u_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} x_0$.

Comme f est continue en x_0 , pour tout $\varepsilon > 0$, $\exists \delta > 0$

$$\text{tq } x' \in B(x_0, \delta) \implies f(x') \in B(f(x_0), \varepsilon).$$

Comme $u_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} x_0$, $\exists N \in \mathbb{N}$ tq

$$n \geq N \implies u_n \in B(x_0, \delta)$$

$$\implies f(u_n) \in B(f(x_0), \varepsilon).$$

On a donc montré que $\forall \varepsilon > 0$, $\exists N \in \mathbb{N}$ tq

$$f(u_n) \in B(f(x_0), \varepsilon).$$

Ceci signifie exactement que $f(u_n) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} f(x_0)$.

(ii) \implies (i): supposons par l'absurde que f ne soit pas continue en x_0 .

Alors $\exists \varepsilon > 0, \forall \delta > 0, \exists x' \in B_{d_x}(x_0, \delta)$ et $f(x') \notin B_{d_Y}(f(x_0), \varepsilon)$ (5)

En particulier, $\forall k \geq 0, \exists x_k \in B_{d_x}(x_0, \frac{1}{2^k})$
et $f(x_k) \notin B_{d_Y}(f(x_0), \varepsilon)$.

On voit donc que $d_x(x_k, x_0) \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0$

et $d_Y(f(x_k), f(x_0)) > \varepsilon$

D'où $x_k \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} x_0$ et $f(x_k) \not\xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} f(x_0)$,

ce qui est contraire à l'hypothèse. ■

3.1.2. Limites d'une fonction:

Définition: Soit $(X, d_x), (Y, d_Y)$ deux espaces métriques,

$A \subset X, f: A \rightarrow Y$ et $x \in \bar{A}$.

On dit que f a une limite au point x

s'il existe $y \in Y$ tel que

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$ t_q

(*) $\begin{matrix} x' \in B(x, \delta) \setminus \{x\} \\ x' \in A \end{matrix} \Rightarrow f(x') \in B(y, \varepsilon)$

Proposition 3: Avec les notations ci-dessus, si ⑥

f admet une limite en un point $x \in \bar{A}$, alors l'élément $y \in Y$ vérifiant (*) est unique et se nomme la limite de f au point x . On note alors

$$y = \lim_{x' \rightarrow x} f(x')$$

preuve: supposons qu'il existe deux éléments $y_1, y_2 \in Y$ vérifiant (*). Soit $\varepsilon > 0$. Alors $\exists \delta_i > 0, i=1,2$,

$$\text{tq } x' \in (B(x, \delta_i) \setminus \{x\}) \cap A \Rightarrow f(x') \in B(y_i, \varepsilon).$$

On a alors pour $x' \in (B(x, \delta) \setminus \{x\}) \cap A$,

$$\text{où } \delta = \min(\delta_1, \delta_2) > 0, f(x') \in B(y_1, \varepsilon) \cap B(y_2, \varepsilon).$$

Cela permet d'écrire en utilisant l'inégalité triangulaire

$$d_Y(y_1, y_2) \leq d_Y(y_1, f(x')) + d_Y(f(x'), y_2) \leq \varepsilon + \varepsilon = 2\varepsilon.$$

Comme $\varepsilon > 0$ est arbitraire, cela implique que

$$d_Y(y_1, y_2) = 0 \text{ et donc } y_1 = y_2. \quad \blacksquare$$

Proposition 4: $f: A \longrightarrow Y, x_0 \in A$.

LASSE: (i) f continue en x_0

(ii) f admet une limite en x_0 égale à $f(x_0)$.

preuve: découle immédiatement de définitions. ■

(7)

Proposition 5: $(X, d_X), (Y, d_Y)$ deux espaces métriques, $A \subset X$

$f: A \longrightarrow Y$ et $a \in \bar{A}$.

Supposons que pour toute suite $(a_n)_{n \geq 0} \subset A$, $a_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} a$,

la suite $(f(a_n))_{n \geq 0}$ est convergente.

Alors (i) la limite de la suite $(f(a_n))_{n \geq 0}$ est indépendante du choix de (a_n) ; notons la l .

(ii) $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = l$.

preuve: (i) supposons par l'absurde qu'il existe deux

suites $(a_n)_n, (b_n)_n \subset A$ telles que $a_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} a, b_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} a$

$f(a_n) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} l, f(b_n) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} l'$ et $l \neq l'$.

Considérons alors la suite $(c_n)_{n \geq 0}$ définie par

$$c_n = \begin{cases} a_k & , n = 2k \\ b_k & , n = 2k+1 \end{cases}$$

La suite $c_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} a$ et $(f(c_n))_n$ possède deux

valeurs d'adhérences; donc elle ne peut converger,

ce qui contredit l'hypothèse.

(ii) Supposons que $f(x)$ ne tend pas vers l quand x tend vers a . Alors $\exists \varepsilon > 0$ t_q $\forall \delta > 0$,
 $\exists x' \in (B(a, \delta) \setminus \{a\}) \cap A$ et $f(x') \notin B(l, \varepsilon)$.

Ainsi on construit une suite $a_n \in B(a, \frac{1}{2^n}) \setminus \{a\} \cap A$
et $d(f(a_n), l) \geq \varepsilon$.

Ceci contredit le point (i). ■

Definition: soit $f: A \subset X \longrightarrow Y$ une application continue,
 $A \subset Z \subset X$. On dit que f admet un prolongement
par continuité à Z s'il existe une application
 $F: Z \longrightarrow Y$ continue telle que $F|_A = f$.

En général, la question d'un prolongement par continuité est
une question délicate. Nous donnons maintenant un résultat
élémentaire et nous venons au chapitre 6 un contexte
où pour les applications lipschitziennes, ce prolongement
existe sur \bar{A} .

Proposition 6: soient (X, d_X) , (Y, d_Y) deux espaces métriques,
 $A \subset X$, $f: A \xrightarrow{\text{continue}} Y$, $Z \subset X$ tel que $A \subset Z \subset \bar{A}$.
Supposons que f admet une limite en tout point de $Z \setminus A$.

Alors f admet une unique prolongement par continuité
sur Z .

(9)

preuve: Posons

$$F(x) = \begin{cases} f(x) & \text{si } x \in A \\ \lim_{x' \rightarrow x} f(x') & , \text{ si } x \in Z \setminus A \end{cases}$$

Ceci définit une application $F: Z \longrightarrow Y$ telle que

$F|_A = f$. Nous devons mg elle est continue.

soit $x \in Z$ et soit $(x_n)_n$ une suite de points de Z
qui converge vers x . Il s'agit de mg

$$F(x_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} F(x).$$

Tout d'abord, remarquons que pour tout $n \gg 0$

$$\lim_{\substack{y \rightarrow x_n \\ y \in A}} f(y) = F(x_n)$$

(si $x_n \in A$, c'est la continuité de f qui donne la
propriété et si $x_n \in Z \setminus A$, c'est la définition de F !).

En particulier, pour tout $n \gg 0$, il existe $\delta = \delta(n) > 0$

tel que $y \in B(x_n, \delta) \cap A \Rightarrow f(y) \in B(F(x_n), \frac{1}{n})$

Maintenant comme $x_n \in Z \subset \bar{A}$, il existe

$$y_n \in A \cap B(x_n, \min(\frac{1}{n}, \delta)).$$

On obtient alors :

$$d(x_n, y_n) < \frac{1}{n} \text{ et } d(f(y_n), F(x_n)) < \frac{1}{n}.$$

D'où

$$\begin{aligned} d(x, y_n) &\leq d(x, x_n) + d(x_n, y_n) \\ &< \frac{1}{n} + d(x, x_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0 \end{aligned}$$

$$\text{Ainsi } y_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} x.$$

$$\text{Ceci implique que } f(y_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} F(x).$$

En effet, comme précédemment si $x \in A$, c'est la continuité de f et si $x \in Z \setminus A$, c'est la définition de F .

On en déduit finalement que

$$\begin{aligned} d(F(x_n), F(x)) &\leq d(F(x_n), f(y_n)) + d(f(y_n), F(x)) \\ &< \frac{1}{n} + d(f(y_n), F(x)) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0. \end{aligned}$$

$$\text{Ainsi } F(x_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} F(x).$$

Le théorème 2 permet alors de conclure que

(11)

F est continue. Ceci achève de prouver l'existence d'un prolongement par continuité.

Pour l'unicité, supposons $\exists G: Z \longrightarrow Y$ une autre application continue tel que $G|_A = f$.

Soit $z \in Z$. Comme $Z \subset \bar{A}$, $\exists z_n \in A$ tq

$$z_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} z$$

$$\text{Par continuité, } F(z_n) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} F(z)$$

$$G(z_n) \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} G(z)$$

et comme $z_n \in A$, on a $F(z_n) = G(z_n) (= f(z_n))$.

D'où par unicité de la limite, on en déduit que

$$F(z) = G(z), \text{ ce qui prouve l'unicité!}$$

3.1.3. Exemples:

(a) Exemples élémentaires:

Commençons par donner deux exemples élémentaires.

(a.1) Toute fonction constante d'un espace métrique (X, d_X) dans un autre espace métrique (Y, d_Y) est continue.

(a.2) si (X, d) est un espace métrique et si on munît $X \times X$ de d_{oo} (voir Exemple 5 page 20, chapitre 1) (12)

alors $d: X \times X \longrightarrow \mathbb{R}$ est continue.

En effet, d'après le théorème 2, il suffit de montrer

si $(x_n, y_n) \longrightarrow (x, y)$ dans $(X \times X, d_{oo})$ alors

$$(*) \quad d(x_n, y_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} d(x, y) \quad \text{dans } \mathbb{R}.$$

Or $(x_n, y_n) \longrightarrow (x, y)$ dans $(X \times X, d_{oo})$ équivaut à

$x_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} x$ et $y_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} y$ et la proposition 12 permet

alors de conclure que $(*)$ est vérifiée.

Nous verrons que la distance d jouit en fait d'une propriété plus forte que la continuité, elle est lipschitzienne.

(b) Injection canonique:

Proposition 7: Soit (X, d) un espace métrique, $A \subset X$.

L'application $i: A \longrightarrow X$ est continue.
 $x \longmapsto x$

preuve: d'après le théorème 1, il suffit de montrer

$\forall O$ ouvert de X , $i^{-1}(O)$ est un ouvert de A .

Or $i^{-1}(O) = O \cap A$ et par le théorème 14, d'après,

ON_A est un ouvert de A . ■

(13)

(c) Composée d'applications continues:

Proposition 8: Soient (X, d_X) , (Y, d_Y) , (Z, d_Z) 3 espaces métriques, $f: X \rightarrow Y$, $g: Y \rightarrow Z$.

Si f (resp g) est continue sur X (resp Y) alors

$g \circ f$ est continue sur X .

preuve: soit O un ouvert de Z .

Remarquons que $(g \circ f)^{-1}(O) = f^{-1}(g^{-1}(O))$

Comme g est continue, $g^{-1}(O)$ est un ouvert de Y

et comme f est continue, $f^{-1}(g^{-1}(O))$ est un ouvert de X .

Ainsi on obtient que:

pour tout ouvert de Z , $(g \circ f)^{-1}(O)$ est un ouvert de X .

D'après le théorème 1, cela implique que $g \circ f$ est continue.

Corollaire 9: La restriction d'une application continue est continue. ■

preuve: soit $f: X \rightarrow Y$ une application continue

et $A \subset X$. Si on désigne par

$i: A \longrightarrow X$ l'injection canonique, alors (14)
 la restriction de f à A , notée f_A , s'écrit $f_A = f \circ i$.
 Les propositions 7 et 8 permettent alors de conclure. ■

(d) Projections canoniques:

Proposition 10: Soient $(X_1, d_1), \dots, (X_n, d_n)$ des espaces métriques, $X = X_1 \times \dots \times X_n$ l'espace produit muni de la distance d_∞ (voir chapitre 1). Alors les projections canoniques

$$\begin{array}{ccc} \pi_j: X_1 \times \dots \times X_n & \longrightarrow & X_j \\ (x_1, \dots, x_n) & \longmapsto & x_j \end{array}$$

sont continues.

preuve: soit O_j un ouvert de X_j .

Alors $\pi_j^{-1}(O_j) = X_1 \times \dots \times X_{j-1} \times O_j \times X_{j+1} \times \dots \times X_n$.

D'après la proposition 16, chapitre 2, on en déduit que

$\pi_j^{-1}(O_j)$ est un ouvert de X .

Le théorème 1 permet une nouvelle fois de conclure que

π_j est continue sur X . ■

En particulier, on peut appliquer la proposition 10 à $X = \mathbb{R}^n$ et on obtient que si on munit

\mathbb{R}^n de la norme $\|\cdot\|_\infty$, alors les projections sont continues. Remarquons bien sûr que cela reste vrai si on munit \mathbb{R}^n d'une norme équivalente à $\|\cdot\|_\infty$ par exemple la norme euclidienne $\|\cdot\|_2$. En effet, comme on l'a remarqué, le changement d'une distance (ou d'une norme) en une distance (ou une norme) équivalente ne change pas les ouverts et donc la continuité.

Corollaire 11: Soient $(X, d_X), (Y_1, d_1), \dots, (Y_n, d_n)$,

$$Y = Y_1 \times \dots \times Y_n \text{ muni de } d_Y.$$

$$\text{Soit } f: X \longrightarrow Y = Y_1 \times \dots \times Y_n$$

$$x \longmapsto (f_1(x), \dots, f_n(x))$$

Alors f continue sur X si et seulement si chaque f_i est continue sur X .

preuve: Remarquons que $f_i = \pi_i \circ f$ où π_i est la projection canonique de Y sur Y_i .

Si f est continue, alors f_i est continue comme composée d'applications continues (on applique les propositions 10 et 8).

Réciproquement, supposons que $\forall i \in \{1, \dots, n\}, f_i$ est continue.

Pour mg f et continue, nous allons utiliser la caractérisation séquentielle. Soit donc $(x_n)_{n \geq 1}$ une suite de points de X qui converge vers x . (16)

Comme chaque $f_i: X \longrightarrow Y_i$ est continue, on en déduit que $d_i(f_i(x_n), f_i(x)) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$

Ainsi $d_\infty(f(x_n), f(x)) = \max_{1 \leq i \leq m} d_i(f_i(x_n), f_i(x)) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$

Autrement dit, $f(x_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f(x)$ dans (Y, d_∞) .

Ceci prouve avec le théorème 2 que f est continue. ■

(e). Opérations élémentaires dans un espace vectoriel normé:

Proposition 12:

Dans un \mathbb{K} -espace vectoriel normé $(E, \|\cdot\|)$ les applications

$$s: E \times E \longrightarrow E \quad \text{et} \quad m: \mathbb{K} \times E \longrightarrow E$$

$$(x, y) \longmapsto x + y \quad \quad \quad (\lambda, x) \longmapsto \lambda x$$

sont continues.

preuve: exercice ! ■

Corollaire 13: Soit (X, d) un espace métrique,

$(E, \|\cdot\|)$ un espace normé.

Si $f_1, f_2: X \rightarrow E$ sont continues, alors la

~~fonction~~ $f_1 + f_2: X \rightarrow E$ est continue

et si $\lambda \in \mathbb{K}$, alors $\lambda f_1: X \rightarrow E$ est continue.



preuve: L'application $X \xrightarrow{h_1} E \times E$
 $x \longmapsto (f_1(x), f_2(x))$

est continue d'après le corollaire 11.

Il suffit alors de remarquer que $f_1 + f_2 = s \circ h_1$

et d'appliquer la proposition 12.

De même l'application $X \xrightarrow{h_2} \mathbb{K} \times E$
 $x \longmapsto (\lambda, f_1(x))$

est continue d'après le corollaire 11.

Or $\lambda f_1 = m \circ h_2$ et donc λf_1 est

continue d'après la proposition 12. ■

Nous allons maintenant nous intéresser au produit de deux fonctions mais bien évidemment pour que ce produit soit bien défini il est naturel de supposer que

l'espace d'arrivé est une algèbre.

18

Définition: Une algèbre normée unitaire est un quadruplet

$(\mathcal{A}, +, \cdot, x, \|\cdot\|)$ où

① $(\mathcal{A}, +, \cdot, \|\cdot\|)$ est un espace vectoriel normé

② $(\mathcal{A}, +, \cdot, x)$ est une algèbre unitaire avec $\|1\| = 1$

③ $\forall z, y \in \mathcal{A}, \|zxy\| \leq \|z\| \cdot \|y\|$.

Exemples: (1) $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} muni des opérations usuelles et de $\|z\| = |z|$, est une algèbre normée unitaire.

(2) L'ensemble des fonctions bornées de $I = [a, b]$ dans \mathbb{K} , muni de $\|\cdot\|_\infty$, est une algèbre normée unitaire.

Proposition 14: Soit \mathcal{A} une algèbre normée unitaire.

L'application $p: \mathcal{A} \times \mathcal{A} \longrightarrow \mathcal{A}$
 $(x, y) \longmapsto zxy$
est continue.

preuve: Soient $(x_0, y_0) \in \mathcal{A} \times \mathcal{A}$ et $\varepsilon > 0$.

On cherche $\delta > 0$ tel que

$$\|(x, y) - (x_0, y_0)\|_\infty < \delta \implies \|zxy - z_0x_0y_0\| < \varepsilon.$$

Remarquons tout d'abord que

$$\|(x, y) - (x_0, y_0)\|_\infty < \delta \iff \|x - x_0\| < \delta \text{ et } \|y - y_0\| < \delta$$

$$\text{De +, } \|x \times y - x_0 \times y_0\| = \|x \times (y - y_0) + (x - x_0) \times y_0\|$$

$$\leq \|x\| \|y - y_0\| + \|x - x_0\| \|y_0\|$$

↑ inégalité triangulaire + propriété ③ vérifiée par une norme d'algèbre normée.

Donc si $\|(x, y) - (x_0, y_0)\|_\infty < \delta$, on obtient

$$\|x \times y - x_0 \times y_0\| \leq (\|x - x_0\| + \|x_0\|) \|y - y_0\| + \|x - x_0\| \|y_0\|$$

$$< (\delta + \|x_0\|) \delta + \delta \|y_0\|$$

$$= \delta (\|x_0\| + \|x_0\| + \delta).$$

On voit par exemple que si $\delta = \min\left(1, \frac{\epsilon}{1 + \|x_0\| + \|y_0\|}\right)$,

$$\text{alors } \|x \times y - x_0 \times y_0\| < \delta (1 + \|x_0\| + \|y_0\|) \leq \epsilon.$$

Ceci prouve la continuité de p . ■

Corollaire 15: Soit (X, d) un espace métrique et \mathcal{A} une algèbre normée unitaire.

Si $f_1, f_2 : X \rightarrow \mathcal{A}$ sont continues alors le produit

$$f_1 \times f_2 : X \rightarrow \mathcal{A} \quad \text{est continue.}$$

$$x \mapsto f_1(x) \times f_2(x)$$

preuve: l'application $h_1: X \longrightarrow \mathcal{C}b \times \mathcal{C}b$ (20)
 $z \longmapsto (f_1(z), f_2(z))$

est continue d'après le corollaire 11.

Il suffit alors de remarquer que $f_1 \times f_2 = \rho \circ h_1$
et d'appliquer la proposition 14. ■

Proposition 16: Dans un espace préhilbertien $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$,
le produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle: E \times E \longrightarrow \mathbb{K}$ est continue.

preuve: la preuve est très similaire à celle de la proposition 14
(avec la différence qu'à la place de la propriété ③ vérifiée par
une norme d'algèbre unitaire, on utilise l'inégalité de Cauchy-Schwarz).
Les détails sont laissés en exercice. ■

3.1.4. Propriétés plus fortes que la continuité:

Définition: Soient (X, d_x) , (Y, d_y) deux espaces métriques
et $f: X \longrightarrow Y$. On dit que f est:

(a) uniformément continue si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 / \forall x, y \in X, d_x(x, y) < \delta \implies d_y(f(x), f(y)) < \varepsilon$$

(b) k -lipschitzienne (où $k \in \mathbb{R}_+$) si

$$\forall x, y \in X, d_y(f(x), f(y)) \leq k d_x(x, y). \quad (*)$$

La plus petite constante k pour laquelle (*) est vérifiée

est appelée constante de Lipschitz de f .

(21)

On note $\text{Lip}((X, d_x), (Y, d_y))$ ou plus simplement $\text{Lip}(X, Y)$ l'ensemble de fonctions lipschitziennes de (X, d_x) dans (Y, d_y) .

(c) strictement contractante si elle est k -lipschitzienne pour un $k < 1$.

(d) α -höldérienne (où $\alpha \in \mathbb{R}_+^*$) si $\exists c > 0$ tq
 $\forall x, y \in X, d_Y(f(x), f(y)) \leq c d_X(x, y)^\alpha$.

Proposition 17: On a:

Lipschitzienne \implies uniformément continue \implies continue
 \uparrow
höldérienne

De plus les trois réciproques sont fausses en général.

preuve: • si f est k -lipschitzienne, soit $\varepsilon > 0$.

Posez $\delta = \frac{\varepsilon}{k}$. Alors

$$d_X(x, y) < \delta \implies d_Y(f(x), f(y)) \leq k d_X(x, y) < k \delta = \varepsilon.$$

• l'implication uniformément continue \implies continue est vraie.

• Supposons maintenant f α -höldérienne : $\exists c > 0$ tq (22)

$$d_Y(f(x), f(y)) \leq c d_X(x, y)^\alpha.$$

Fixons $\varepsilon > 0$ et choisissons $\delta = \frac{\varepsilon^{1/\alpha}}{c^{1/\alpha}}$.

Alors $d_X(x, y) < \delta \implies d_Y(f(x), f(y)) < c \delta^\alpha = \varepsilon$.

Ceci montre que f est uniformément continue.

Donnons maintenant 3 contre-exemples aux réciproques; les détails sont laissés en exercice :

• Sur $[0, 1]$, la fonction $x \mapsto \sqrt{x}$ est uniformément continue mais pas lipschitzienne.

• Sur \mathbb{R} , $x \mapsto x^2$ est continue mais pas uniformément continue.

• La fonction $f: [0, \frac{1}{2}] \longrightarrow \mathbb{R}$
 $x \longmapsto f(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x=0 \\ \frac{1}{\ln x} & , x \in]0, \frac{1}{2}] \end{cases}$

est uniformément continue et elle n'est α -höldérienne pour aucun $\alpha > 0$.

Proposition 18: Soit $(E, \|\cdot\|)$ un espace vectoriel normé.

L'application $\|\cdot\|: E \longrightarrow \mathbb{R}$ est 1-lipschitzienne

(donc en particulier continue).

preuve: Il suffit d'utiliser la proposition 4 du chapitre 1 (23)

qui dit que

$$\forall x, y \in E, \text{ on a: } \left| \|x\| - \|y\| \right| \leq \|x - y\|.$$

Cela signifie exactement que $\|\cdot\|$ est 1-lipschitzienne. ■

Proposition 19: Soit (E, d) un espace métrique.

L'application $d: (E \times E, d_{\infty}) \longrightarrow \mathbb{R}$ est 2-lipschitzienne

preuve: Soit $(x_1, x_2), (y_1, y_2) \in E \times E$.

$$\text{On a: } d(x_1, x_2) \leq d(x_1, y_1) + d(y_1, y_2) + d(y_2, x_2).$$

$$\text{Donc } d(x_1, x_2) - d(y_1, y_2) \leq d(x_1, y_1) + d(y_2, x_2)$$

De même, on obtient en échangeant le rôle de $x_1 \leftrightarrow y_1$ et

$$x_2 \leftrightarrow y_2: d(y_1, y_2) - d(x_1, x_2) \leq d(x_1, y_1) + d(y_2, x_2)$$

Ainsi

$$\begin{aligned} \left| d(x_1, x_2) - d(y_1, y_2) \right| &\leq d(x_1, y_1) + d(y_2, x_2) \\ &\leq 2 d_{\infty}((x_1, x_2), (y_1, y_2)) \end{aligned}$$

3.1.5. Homéomorphismes:

Définition: Soient $(X, d_X), (Y, d_Y)$ deux espaces métriques et $f: X \longrightarrow Y$.

On dit que f est un homéomorphisme de X sur Y

si f est bijective de X sur Y et f et f^{-1} sont 24
continues.

Proposition 20: Soit f un homéomorphisme de X sur Y .

Alors l'image et la préimage par f de tout ouvert
sont des ouverts.

preuve: découle immédiatement de la définition d'homéomorphisme et de la caractérisation de la continuité via les ouverts. ■

Dans le cas où il existe un homéomorphisme f de X sur Y on dit que X et Y sont homéomorphes. Comme f échange les ouverts de X et Y , les deux espaces auront les mêmes propriétés topologiques.

Exemples: (a) \mathbb{R} est homéomorphe à $] -1, 1 [$ via $x \mapsto \tanh(x)$.

(b) $(\mathbb{R}, |\cdot|)$ et $(\mathbb{R}, \text{distance discrète})$ ne sont pas homéomorphes puisque les ouverts ne sont pas les mêmes.

(c) si d_1 et d_2 sont deux distances topologiquement équivalentes sur un espace X , alors

$$\text{Id}: X \longrightarrow X$$

$$x \longmapsto x$$

est un homéomorphisme de (X, d_1) sur (X, d_2) .

3.2. Continuité et densité:

Proposition 21: Soient $(X, d_x), (Y, d_y)$ deux espaces métriques

$f: X \longrightarrow Y$ continue et $A \subset B \subset X$.

si A est dense dans B alors $f(A)$ est dense dans $f(B)$.

preuve: Nous allons utiliser le théorème 10 du chapitre 2 qui donne une caractérisation de l'adhérence par les suites:

ainsi $f(A)$ est dense dans $f(B)$ si et seulement si tout élément de $f(B)$ peut être approché par une suite d'éléments de $f(A)$.

Soit donc $y \in f(B)$. Alors $\exists z \in B$ tq $y = f(z)$.

Mais comme $z \in B \subset \bar{A}$, il existe une suite $(x_n)_n$ d'éléments de A telle que $x_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} z$.

Par continuité de f , on a alors $f(x_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f(z) = y$.

Il reste à remarquer que $f(x_n) \in f(A)$. ■

Théorème 22: Soient (X, d_x) , (Y, d_y) deux espaces métriques, (26)

$f, g : X \longrightarrow Y$ continues et $A \subset X$ dense.

Si f et g coïncident sur A alors elles coïncident sur X .

preuve: Soit $x \in X$. Par densité de A dans X , il existe une suite $(a_n)_n \subset A$ telle que $a_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} x$.

Or comme $a_n \in A$ on a $f(a_n) = g(a_n)$, $n \geq 0$

et par continuité de f et g , on a

$$f(a_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f(x) \quad \text{et} \quad g(a_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} g(x).$$

L'unicité de la limite implique alors que $f(x) = g(x)$.

Cela étant vraie pour tout $x \in X$, on obtient le résultat. ■

3.3. Applications linéaires continues entre espaces vectoriels normés:

Théorème 23: Soit E, F des espaces vectoriels normés et

$u : E \longrightarrow F$ linéaire.

LASSE: (i) u est continue sur E .

(ii) u est continue en (au moins) un point.

(iii) u est bornée sur (au moins) une boule.

(iv) $\exists k \geq 0 : \forall x \in E, \|u(x)\|_F \leq k \|x\|_E$

(v) u est lipschitzienne.

preuve: (i) \Rightarrow (ii) est évidente.

(27)

(ii) \Rightarrow (iii): supposons $\exists x_0 \in E$ tq u est continue en x_0 . Alors il existe $\delta > 0$ tq

$$\|x - x_0\| < \delta \Rightarrow \|u(x) - u(x_0)\| < 1$$

et donc $\forall x \in B(x_0, \delta)$, $\|u(x)\| \leq 1 + \|u(x_0)\|$,

ce qui montre que u est bornée sur $B(x_0, \delta)$.

(iii) \Rightarrow (iv): supposons $\exists a \in E$, $r > 0$ et $M > 0$ telle que

$$\forall x \in B(a, r), \|u(x)\|_F \leq M.$$

Remarquons tout d'abord que si $x \in B(0, r)$ alors

$$x+a \in B(a, r) \text{ et donc } \|u(x+a)\|_F \leq M.$$

Mais par linéarité de u , on a $u(x) + u(a)$ et l'inégalité triangulaire donne alors

$$x \in B(0, r) \Rightarrow \|u(x)\|_F \leq \|u(a)\|_F + M =: M'.$$

Maintenant, soit $x \in E$, $x \neq 0_E$. Alors le vecteur

$$y = \frac{r}{2\|x\|_E} x \in B(0, r) \text{ et donc d'après ce qui précède}$$

$$\|u(y)\|_F \leq M'.$$

L'homogénéité des normes donne alors :

$$\frac{r}{2\|x\|_E} \|u(x)\|_F \leq M',$$

c'est à dire

$n \leq k$, $\forall n \in \mathbb{N}$, ce qui évidemment est impossible (29)

(2). On peut en fait montrer que si E est de dimension infinie et F quelconque, alors on peut toujours construire

une application linéaire de $E \longrightarrow F$ discontinue.

Cela nécessite la notion de base en dimension finie qui elle-même est basée sur ce qu'on appelle l'axiome du choix. Cela dépasse

le programme du cours et nous n'en disons pas plus....

En revanche, nous verrons dans le chapitre sur la compacité

que si E est de dimension finie et F qq alors toute application linéaire de $E \longrightarrow F$ est automatiquement continue.

(3) La continuité dépend bien évidemment de la norme.

Par exemple, considérons $E = C([0,1]; \mathbb{R})$ l'espace des fonctions continues sur $[0,1]$ à valeurs dans \mathbb{R} et

soit $T: E \longrightarrow \mathbb{R}$ l'application linéaire définie

$$\text{par } T(f) = f(0), f \in E.$$

si E est muni de la norme $\|f\|_{\infty} = \sup_{t \in [0,1]} |f(t)|$; alors

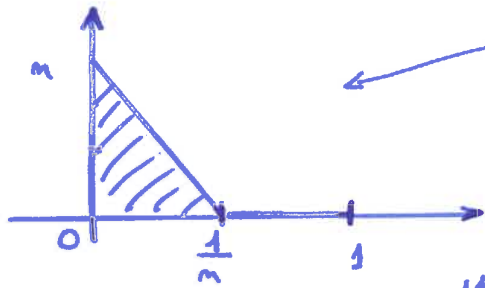
T est évidemment continue. En revanche, si E

est muni de $\|f\|_1 = \int_0^1 |f(t)| dt$, alors T n'est pas

continue. En effet, supposons qu'il existe $k \geq 0$ telle

$$\text{que } |f(0)| \leq k \|f\|_1, \forall f \in E.$$

Alors en considérant f_n définie par



on a $f_n(0) = n$ et $\int_0^1 |f_n(t)| dt = 1$

d'où $n \leq k, \forall n \in \mathbb{N}$. Absurde à nouveau !

Définitions - Notations: Soient E et F deux \mathbb{K} -espaces vectoriels normés. On note $\mathcal{L}(E, F)$ l'ensemble des applications linéaires continues. Lorsque $F = \mathbb{K}$, on parle de formes linéaires continues et dans ce cas $\mathcal{L}(E, \mathbb{K})$ s'appelle le dual topologique de E et se note E' ou E^* .

Pour $u \in \mathcal{L}(E, F)$, on définit :

$$\|u\|_{E, F} := \inf \{ k \geq 0 : \forall x \in E, \|u(x)\|_F \leq k \|x\|_E \}$$

S'il n'y a pas d'ambiguïté, on notera aussi pour simplifier, $\|u\| = \|u\|_{E, F}$.

Remarque que d'après le théorème 23, l'ensemble

$$\{ k \geq 0 : \forall x \in E, \|u(x)\|_F \leq k \|x\|_E \} \text{ est non}$$

vide et donc $\|u\|_{E, F}$ est bien défini.

Proposition 24: Pour $u \in \mathcal{L}(E, F)$, on a:

$$\|u\|_{E,F} = \sup_{\substack{x \in E \\ x \neq 0}} \frac{\|u(x)\|_F}{\|x\|_E} = \sup_{\substack{x \in E \\ \|x\|_E \leq 1}} \|u(x)\|_F = \sup_{\substack{x \in E \\ \|x\|_E = 1}} \|u(x)\|_F$$

De plus, $\|\cdot\|_{E,F}$ est une norme sur $\mathcal{L}(E, F)$ qu'on appelle norme d'opérateur ou norme subordonnée.

preuve: Notons $M_1 = \sup_{x \in E \setminus \{0\}} \frac{\|u(x)\|_F}{\|x\|_E}$, $M_2 = \sup_{x \in \overline{B}_E} \|u(x)\|_F$ et

$$M_3 = \sup_{x \in S_E} \|u(x)\|_F, \text{ où}$$

$$\overline{B}_E = B_F(0,1) = \{x \in E : \|x\|_E \leq 1\} \text{ et } S_E = S(0,1) = \{x \in E : \|x\|_E = 1\}$$

(*) Montrons que: $\|u\|_{E,F} = M_1$

Pour tout $x \in E$, on a: $\|u(x)\|_F \leq M_1 \|x\|_E$

(pour $x \neq 0_E$, c'est par définition de M_1 et pour $x = 0_E$ c'est évident car $u(0_E) = 0_F$)

Donc par définition de $\|u\|_{E,F}$, on a:

$$\|u\|_{E,F} \leq M_1$$

Remarquons par définition de la borne inférieure qu'il existe une suite de constante $(k_n)_n$, $k_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \|u\|_{E,F}$, telle que

$$\forall x \in E, \|u(x)\| \leq k_n \|x\|_E$$

Ainsi par passage à la limite quand $n \rightarrow +\infty$, on

obtient que

$$\forall x \in E, \|u(x)\|_F \leq \|u\|_{E,F} \|x\|_E$$

D'où $\forall x \in E \setminus \{0\}, \frac{\|u(x)\|_F}{\|x\|_E} \leq \|u\|_{E,F}$

En prenant le sup sur les $x \in E \setminus \{0\}$, on en déduit

que $M_1 \leq \|u\|_{E,F}$

Cela donne l'égalité $M_1 = \|u\|_{E,F}$

(b) Montrons que $M_1 = M_3$.

Remarquons que :

$$M_3 = \sup_{\substack{x \in E \\ \|x\|_E = 1}} \|u(x)\|_F = \sup_{\substack{x \in E \\ \|x\|_E = 1}} \frac{\|u(x)\|_F}{\|x\|_E} \leq \sup_{x \in E \setminus \{0\}} \frac{\|u(x)\|_F}{\|x\|_E} = M_1$$

De plus, si $x \in E \setminus \{0\}$, on a par homogénéité de la norme et linéarité de u :

$$\frac{\|u(x)\|_F}{\|x\|_E} = \left\| u\left(\frac{x}{\|x\|_E}\right) \right\|_F$$

et comme $\frac{x}{\|x\|_E} \in S_E$, on en déduit que

$$\forall x \in E \setminus \{0\}, \frac{\|u(x)\|_F}{\|x\|_E} \leq M_3$$

En prenant le sup sur les $x \in E \setminus \{0\}$, on en déduit

que $M_1 \leq M_3$.

Donc finalement $M_1 = M_3$.

(33)

(c) Montrons que : $M_3 = M_2$

Comme $S_E \subset \overline{B_E}$, on a bien évidemment

$$M_3 \leq M_2.$$

De plus, si $x \in \overline{B_E}$, $x \neq 0$, écrivons :

$$x = \|x\|_E \frac{x}{\|x\|_E} \text{ et remarquons que } \frac{x}{\|x\|_E} \in S_E.$$

$$\text{D'où } \|u(x)\|_F = \|x\|_E \left\| u\left(\frac{x}{\|x\|_E}\right) \right\|_F$$

$$\leq \|x\|_E M_3 \leq M_3.$$

En prenant le sup sur les $x \in \overline{B_E}$, on obtient

$$M_2 \leq M_3.$$

$$\text{Ainsi } M_2 = M_3.$$

(d) Montrons que $\|\cdot\|_{E,F}$ est une norme sur $\mathcal{L}(E,F)$.

• On a tout d'abord pour $u \in \mathcal{L}(E,F)$,

$$\|u\|_{E,F} = 0 \Leftrightarrow \forall x \in E, u(x) = 0 \Leftrightarrow u \equiv 0.$$

• Si $u \in \mathcal{L}(E,F)$, $\lambda \in \mathbb{K}$, on a :

$$\forall x \in E \quad \|\lambda u(x)\|_F = |\lambda| \|u(x)\|_F \text{ et en prenant}$$

le sup sur les $x \in \overline{B_E}$ (par exemple), on obtient que

$$\|\lambda u\|_{E,F} = |\lambda| \|u\|_{E,F}$$

• Si $u, v \in \mathcal{L}(E, F)$, on a :

$$\begin{aligned} \forall x \in E, \quad \|(u+v)(x)\|_F &= \|u(x) + v(x)\|_F \\ &\leq \|u(x)\|_F + \|v(x)\|_F \\ &\leq (\|u\|_{E,F} + \|v\|_{E,F}) \|x\|_E. \end{aligned}$$

Ceci implique que :

$$\|u+v\|_{E,F} \leq \|u\|_{E,F} + \|v\|_{E,F}.$$

Ainsi $\|\cdot\|_{E,F}$ vérifie les propriétés d'une norme. ■

A retenir.

① Si $u \in \mathcal{L}(E, F)$, on a :

$$\forall x \in E, \quad \|u(x)\|_F \leq \|u\|_{E,F} \|x\|_E.$$

② Si u est linéaire, pour montrer que u est continue, on cherche à montrer qu'il existe une constante $M > 0$

$$\text{telle que : } \forall x \in E, \quad \|u(x)\|_F \leq M \|x\|_E$$

ou de façon équivalente que :

$$\forall x \in \overline{B_E}, \quad \|u(x)\|_F \leq M.$$

Une inégalité de ce type montre d'une part que u est continue et d'autre part que $\|u\|_{E,F} \leq M$.

Remarque: si $u \in \mathcal{L}(E, F)$, le calcul de

$\|u\|_{E, F}$ se fait en deux étapes:

1^{ère} étape: on cherche à trouver une constante $M > 0$

telle que $\forall x \in \overline{B_E}, \|u(x)\|_F \leq M$.

Ceci permet d'en déduire que $\|u\|_{E, F} \leq M$.

2^{ème} étape: pour montrer que $\|u\|_{E, F} = M$, deux cas

peuvent se présenter:

1^{er} cas: le sup dans la définition de M_2 (M_1 ou M_3 de façon équivalente) est atteint. Autrement

dit, il existe $x_0 \in \overline{B_E}$ tel que $\|u(x_0)\|_F = M$.

Mais l'existence d'un tel x_0 n'est pas toujours garantie notamment lorsque E est de dimension finie.

2^{ème} cas: le sup n'est pas atteint. Dans ce cas,

on cherche une suite $(x_n)_n \subset \overline{B_E}$ telle que

$$\|u(x_n)\|_F \longrightarrow M,$$

ou de manière équivalente on montre que $\forall \varepsilon > 0,$

$$\exists x_\varepsilon \in \overline{B_E} \text{ tel que } \|u(x_\varepsilon)\|_F \geq M - \varepsilon.$$

Voir TD pour des exemples.

On verra dans le chapitre sur la complétude pourquoi

le calcul de la norme d'une application linéaire est si important. (36)

Proposition 25 : Soient $(E, \|\cdot\|_E)$, $(F, \|\cdot\|_F)$, $(G, \|\cdot\|_G)$
trois \mathbb{K} -espaces vectoriels normés. Pour $u \in \mathcal{L}(E, F)$
et $v \in \mathcal{L}(F, G)$, on a : $vu \in \mathcal{L}(E, G)$
et $\|vu\|_{E, G} \leq \|u\|_{E, F} \|v\|_{F, G}$.

preuve : Il est facile de voir que $vu \in \mathcal{L}(E, G)$.

De plus, si $x \in E$, on a :

$$\begin{aligned} \|(vu)(x)\|_G &= \|v(u(x))\|_G \leq \|v\|_{F, G} \|u(x)\|_F \\ &\leq \|v\|_{F, G} \|u\|_{E, F} \|x\|_E. \end{aligned}$$

Ainsi, on en déduit $\|vu\|_{E, G} \leq \|v\|_{F, G} \|u\|_{E, F}$ ■

Dans le cas où $E = F$, si on note $\mathcal{L}(E) = \mathcal{L}(E, E)$
et si on munit le \mathbb{K} -espace vectoriel $\mathcal{L}(E)$ de
l'opération interne

$$\begin{aligned} \circ : \mathcal{L}(E) \times \mathcal{L}(E) &\longrightarrow \mathcal{L}(E) \\ (u, v) &\longmapsto uv \end{aligned}$$

alors $\mathcal{L}(E)$ devient une \mathbb{K} -algèbre normée unitaire
(d'après la proposition 25).

Le Théorème 23 se généralise assez facilement au cas de applications multi-linéaires.

Théorème 24: Soient $(E_j, \|\cdot\|_j)$, $j=1, \dots, n$ et $(F, \|\cdot\|_F)$ des espaces vectoriels normés.

Soit $L: E = E_1 \times \dots \times E_n \longrightarrow F$

une application n -linéaire

Munissons E de la norme $\|(x_1, \dots, x_n)\|_\infty = \max_{1 \leq j \leq n} \|x_j\|_j$.

LASSE:

(i) L est continue;

(ii) L est continue en 0 ;

(iii) $\exists C > 0$ tq

$$\|L(x)\|_F \leq C \prod_{j=1}^n \|x_j\|_j, \quad \forall x = (x_1, \dots, x_n) \in E$$

preuve: adm's. ■

3.4. Convergence uniforme:

Définition: Soient (X, d_x) , (Y, d_y) deux espaces métriques

soient $f_n, f: X \longrightarrow Y$, $n \geq 1$.

On dit que $(f_n)_n$ converge uniformément vers f sur X

si $\forall \varepsilon > 0, \exists n_0 \in \mathbb{N}$ tq

$$n \geq n_0 \Rightarrow \forall x \in X, d_Y(f_n(x), f(x)) < \varepsilon. \quad (38)$$

Théorème 25: Soit $f, f_n: X \rightarrow Y$. On suppose

que: (i) f_n est continue pour tout $n \geq 0$.

(ii) $(f_n)_{n \geq 0}$ converge uniformément vers f sur X

Alors f est continue.

preuve: Soit $x_0 \in X$ et $\varepsilon > 0$. Comme (f_n) converge uniformément vers f , il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tq

$$\forall x \in X, d_Y(f_{n_0}(x), f(x)) < \frac{\varepsilon}{3}$$

Comme f_{n_0} est continue, il existe $\delta > 0$ tq

$$x \in B_X(x_0, \delta) \Rightarrow d_Y(f_{n_0}(x), f_{n_0}(x_0)) < \frac{\varepsilon}{3}$$

Par l'inégalité triangulaire, on a donc pour tout $x \in B_X(x_0, \delta)$:

$$\begin{aligned} d_Y(f(x), f(x_0)) &\leq d_Y(f(x), f_{n_0}(x)) + d_Y(f_{n_0}(x), f_{n_0}(x_0)) \\ &\quad + d_Y(f_{n_0}(x_0), f(x_0)) \end{aligned}$$

$$< \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} = \varepsilon.$$

D'où f est continue en x_0 . Comme x_0 est arbitraire,

on en déduit que f est continue. ■

(39)

Chapitre 4. Espaces complets.

4.1 Complétude d'un espace métrique:

4.1.1. Suite de Cauchy.

Définition: Soit (X, d) un espace métrique. On dit qu'une suite $(x_n)_n$ d'éléments de X est de Cauchy si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N / p \geq q \geq N \implies d(x_p, x_q) < \varepsilon.$$

Autrement dit, $(x_n)_n$ est de Cauchy si $\lim_{p, q \rightarrow +\infty} d(x_p, x_q) = 0$.

Proposition 1: Soit (X, d) un espace métrique, $(x_n)_n \subset X$.

(a) si $(x_n)_n$ converge, alors $(x_n)_n$ est de Cauchy.

(b) si $(x_n)_n$ est une suite de Cauchy, alors:

(i) elle est bornée;

(ii) elle a au plus une valeur d'adhérence;

(iii) si elle possède une valeur d'adhérence, alors elle converge.

preuve: (a) si $x_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} l$ alors $\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N} \text{ tq}$

$$n \geq N \implies d(x_n, l) < \frac{\varepsilon}{2}.$$

Donc pour $p \geq q \geq N$, on a:

$$d(x_p, x_q) \leq d(x_p, l) + d(l, x_q) < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon.$$

↑ inégalité triangulaire

(b) Supposons que $(x_n)_n$ soit une suite de Cauchy: (2)

(*) $\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N} \text{ t.q. } \forall p \geq q \geq N, \text{ on a } d(x_p, x_q) < \varepsilon.$

(i) En appliquant (*) avec $\varepsilon = 1$ (par exemple),

on a $\forall p \geq N : d(x_p, x_N) < 1.$

Posez $M = \max(1, d(x_0, x_N), \dots, d(x_{N-1}, x_N)).$

Alors $\forall p \geq 0, d(x_p, x_N) \leq M$ et donc

$x_p \in BF(x_N, M).$ Ceci prouve que $(x_n)_n$ est bornée.

(ii) Supposons que l et l' sont des valeurs d'adhérence de

$(x_n)_n.$ Par définition, cela signifie qu'il existe deux

sous-suites, i.e. deux applications $\varphi, \psi: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ strictement

croissantes, telles que $x_{\varphi(n)} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} l$ et $x_{\psi(n)} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} l'.$

Alors

$$d(l, l') \leq \underbrace{d(l, x_{\varphi(n)})}_{\downarrow n \rightarrow +\infty} + d(x_{\varphi(n)}, x_{\psi(n)}) + \underbrace{d(x_{\psi(n)}, l')}_{\downarrow n \rightarrow +\infty}.$$

et comme (x_n) est une suite de Cauchy et que

$$\varphi(n), \psi(n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} +\infty, \text{ on a } d(x_{\varphi(n)}, x_{\psi(n)}) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0.$$

On obtient finalement que $d(l, l') = 0$, et donc

$$l = l'.$$

(iii) Supposons maintenant que (x_n) possède une valeur d'adhérence l ; il existe donc une sous-suite $(x_{p(n)})$ telle que $x_{p(n)} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} l$. ③

Alors

$$d(x_n, l) \leq \underbrace{d(x_n, x_{p(n)})}_{\downarrow n \rightarrow +\infty} + \underbrace{d(x_{p(n)}, l)}_{\downarrow n \rightarrow +\infty}$$

et donc $x_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} l$. ■

Exemple: * $x_n = (-1)^n, n \geq 0$, n'est pas de Cauchy car elle a deux valeurs d'adhérence.

* $x_n = 1 - \frac{1}{n}$ est de Cauchy dans $E = [0, 1[$ mais elle n'a pas de valeur d'adhérence dans E .

4.1.2 Espaces complets:

Définition: Un espace métrique (X, d) est dit complet si toute suite de Cauchy dans X est convergente (dans X). Un espace de Banach est un espace vectoriel normé complet.

Une algèbre normée unitaire $(\mathcal{A}, \|\cdot\|)$ est dite une algèbre de Banach si l'espace vectoriel normé $(\mathcal{A}, \|\cdot\|)$ est complet.

④

Remarque: si (X, d) est un espace métrique et d' est une distance équivalente à d , alors il découle immédiatement de la définition que (X, d) est complet si et seulement si (X, d') est complet. Mais il faut faire attention au fait que cela n'est plus vrai si d et d' sont seulement topologiquement équivalents (voir TD pour un contre exemple). Ainsi la notion de complétude est une notion métrique mais pas topologique.

Exemple fondamental:

Théorème 2: $(\mathbb{R}, |\cdot|)$ est complet.

preuve: Rappelons que d'après le théorème de Bolzano-Weierstrass, toute suite réelle bornée admet au moins une sous suite convergente et donc une valeur d'adhérence. Donc, si $(x_n)_n$ est de Cauchy dans \mathbb{R} , alors elle est bornée (proposition 1, (b), (i)) et donc elle admet une valeur d'adhérence. En appliquant une nouvelle fois la proposition 1 (b), (iii), on en déduit qu'elle converge. Ainsi $(\mathbb{R}, |\cdot|)$ est complet. ■

Proposition 3: Soient $(X_1, d_1), \dots, (X_n, d_n)$ des espaces métriques complets et soit

$X = X_1 \times \dots \times X_n$ muni de la distance d_∞ ⑤

(On rappelle que $d_\infty(x, y) = \max_{1 \leq i \leq n} d_i(x_i, y_i)$, $x = (x_1, \dots, x_n) \in X$
 $y = (y_1, \dots, y_n) \in X$)

Alors (X, d_∞) est complet.

preuve: soit $(x_1^{(k)}, \dots, x_n^{(k)})_k$ une suite de Cauchy dans X .

Alors il est clair que pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, la suite $(x_i^{(k)})_k$ est une suite de Cauchy de (X_i, d_i) qui est complet donc elle converge. Ainsi il existe $l_i \in X_i$, $1 \leq i \leq n$ telle que

$x_i^{(k)} \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} l_i$ dans (X_i, d_i) .

Il est alors immédiat de voir que $(x_1^{(k)}, \dots, x_n^{(k)})_k$ converge vers $l = (l_1, \dots, l_n)$ dans (X, d_∞) . ■

Proposition 4: Soit $(E, \|\cdot\|_E)$, $(F, \|\cdot\|_F)$ deux espaces de vecteurs normés et supposons qu'il existe un isomorphisme d'espaces vectoriels $\varphi: E \longrightarrow F$ tel que φ et φ^{-1} sont continus. Alors

$(E, \|\cdot\|_E)$ espace de Banach $\iff (F, \|\cdot\|_F)$ espace de Banach.

preuve: Par symétrie, il suffit de montrer que:

$(E, \|\cdot\|_E)$ espace de Banach $\implies (F, \|\cdot\|_F)$ espace de Banach.

Soit $(v_n)_n$ une suite de Cauchy dans $(F, \|\cdot\|_F)$.

Noter $u_n = \varphi^{-1}(v_n)$, $n \geq 0$ (φ est bijective). ⑥

On a alors:

$$\|u_n - u_m\|_E \underset{\substack{\uparrow \\ \varphi^{-1} \text{ linéaire}}}{=} \|\varphi^{-1}(v_n - v_m)\|_E \leq \|\varphi^{-1}\| \|v_n - v_m\| \underset{\substack{\uparrow \\ \varphi^{-1} \text{ continue}}}{\leq} \|\varphi^{-1}\| \|v_n - v_m\| \xrightarrow{n, m \rightarrow +\infty} 0$$

Ainsi $(u_n)_n$ est une suite de Cauchy dans $(E, \|\cdot\|_E)$.

Donc $u_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} l \in E$.

Par continuité de φ , on en déduit finalement que

$$v_n = \varphi(u_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \varphi(l) \text{ dans } (F, \|\cdot\|_F).$$

Ainsi toute suite de Cauchy de $(F, \|\cdot\|_F)$ converge et donc $(F, \|\cdot\|_F)$ est un espace de Banach. ■

Remarque: La proposition 4 s'applique en particulier lorsqu'il existe un isomorphisme $\varphi: E \longrightarrow F$ telle que φ soit isométrique, i.e. $\|\varphi(x)\|_F = \|x\|_E, \forall x \in E$.

En effet, dans ce cas, il est clair que φ et φ^{-1} sont automatiquement continus (avec de plus: $\|\varphi\| = \|\varphi^{-1}\| = 1$).

Corollaire 5: Avec $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} , les espaces \mathbb{K}^n et $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ sont des espaces de Banach munis de la norme $\|\cdot\|_\infty$ ou de toute autre norme équivalente.

preuve: pour \mathbb{R}^n , il suffit d'appliquer le théorème 2 et la proposition 3. Pour \mathbb{C}^n , on peut commencer par montrer que $(\mathbb{C}, |\cdot|)$ est un espace de Banach. Pour cela, remarquons que l'application $\Psi: (\mathbb{R}^2, \|\cdot\|_2) \longrightarrow (\mathbb{C}, |\cdot|)$

$$(a, b) \longmapsto z = a + ib$$

est un isomorphisme (d'espaces vectoriels) isométrique.

Il suit alors de la proposition 4 et de sa remarque que $(\mathbb{C}, |\cdot|)$ est un espace de Banach si et seulement si $(\mathbb{R}^2, \|\cdot\|_2)$ est un espace de Banach, ce qu'on vient de montrer.

Pour passer de \mathbb{C} à \mathbb{C}^n , il suffit d'appliquer une nouvelle fois la proposition 3.

Pour $M_n(\mathbb{K})$, on peut utiliser l'application

$$\Psi: (M_n(\mathbb{K}), \|\cdot\|_0) \longrightarrow (\mathbb{K}^{2n}, \|\cdot\|_0)$$

$$A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \longmapsto (a_{11}, \dots, a_{1n}, a_{21}, a_{22}, \dots, a_{n1}, \dots, a_{nn})$$

Cette application est clairement un isomorphisme d'espaces vectoriels isométrique. Ainsi comme $(\mathbb{K}^{2n}, \|\cdot\|_0)$ est un espace de Banach, la proposition 4 permet d'en déduire que $(M_n(\mathbb{K}), \|\cdot\|_0)$ est un espace de Banach. ■

Proposition 6: Soit (X, d) un espace métrique,

(8)

$$A \subset X.$$

(a) A complet (muni de la distance induite) $\implies A$ fermé dans X .

(b) Si (X, d) est complet et A fermé dans X alors A est complet.

preuve: (a) pour montrer que A est fermé, on va utiliser la caractérisation séquentielle. Soit $x \in \bar{A}$. Alors il existe une suite $(a_n)_n$ d'éléments de A telle que

$$a_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} x \text{ dans } (X, d).$$

Bien évidemment, cela force la suite $(a_n)_n$ à être de Cauchy dans A qui est supposé complet. Donc la suite $(a_n)_n$ converge dans A . Autrement dit,

il existe $a \in A$ telle que $a_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} a$ dans (A, d_A)

Mais évidemment $a_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} a$ dans (X, d) (car d_A est simplement la restriction de d à $A \times A$).

Ainsi par unicité de la limite dans (X, d) , on a

$$x = a \in A.$$

Ceci prouve que $\bar{A} \subset A$ et donc

$$A = \bar{A} \text{ est fermé.}$$

(b) On suppose maintenant que (X, d) est complet ⑨
 et que A est fermé. Soit $(a_n)_{n \geq 0}$ une suite de
 Cauchy de (A, d_A) . En particulier, (a_n) est aussi une
 suite de Cauchy de (X, d) qui est complet. Donc
 il existe $x \in X$ tel que $a_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} x$ dans (X, d) .

Ceci montre que $x \in \bar{A}$ mais comme A est fermé
 $x \in A$. Ainsi on peut dire que

$$a_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} x \text{ dans } (A, d_A)$$

et donc $(a_n)_n$ converge dans A , ce qui prouve que
 (A, d_A) est complet. ■

Remarque: Ceci permet d'en déduire par exemple que

$\left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[, | \cdot |$ n'est pas complet car bien

$\left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[$ serait fermé dans $(\mathbb{R}, | \cdot |)$, ce qui
 n'est pas le cas. Pourtant, $\left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[, | \cdot |$

est homéomorphe, via la fonction \tan , à $(\mathbb{R}, | \cdot |)$ qui
 est complet. On voit donc que la complétude
n'est pas préservée par homéomorphisme. Cela montre
 une nouvelle fois que ce n'est pas une notion topologique.

4.1.3. Exemples et méthodes.

Proposition 7: Soit $(E, \|\cdot\|_E)$ un espace vectoriel normé et

$(F, \|\cdot\|_F)$ un espace de Banach.

Alors $\mathcal{L}(E, F)$ (muni de la norme opérateur) est un espace de Banach.

preuve: Soit $(T_n)_n$ une suite de Cauchy de $\mathcal{L}(E, F)$.

Soit $x \in E$. On a:

$$\|T_n x - T_m x\|_F = \|(T_n - T_m)x\|_F \leq \|T_n - T_m\| \|x\|_E$$

$\downarrow_{n \rightarrow +\infty}$
 0

Donc $(T_n x)_n$ est une suite de Cauchy de $(F, \|\cdot\|_F)$ qui est complet. On en déduit que $(T_n x)_n$ converge dans $(F, \|\cdot\|_F)$ vers une limite qu'on note Tx .

Ainsi, on a défini une application

$$T: E \longrightarrow F$$

$$x \longmapsto Tx := \lim_{n \rightarrow +\infty} T_n x.$$

* Remarquons d'abord que T est linéaire. En effet, si $x, y \in E$ et $\lambda \in \mathbb{K}$, on a:

$$T(\lambda x + y) = \lim_{n \rightarrow +\infty} T_n(\lambda x + y) = \lim_{n \rightarrow +\infty} (\lambda T_n(x) + T_n(y))$$

\uparrow
 T_n linéaire

et avec la proposition 12 du chapitre 3 (qui dit que (11)
la somme et la multiplication par un scalaire sont continues sur un
e.v.n.) on en déduit que

$$T(\lambda x + y) = \lambda Tx + Ty.$$

Ainsi T est linéaire.

* Remarquons que T est continue. En effet, $(T_n)_n$ étant
une suite de Cauchy alors elle est bornée (Proposition 1).

Autrement dit, il existe $M > 0$ telle que

$$\|T_n\| \leq M.$$

$$\text{D'où } \forall x \in E, \quad \|T_n x\|_F \leq M \|x\|_E$$

En faisant tendre $n \rightarrow +\infty$, on obtient que

$$\forall x \in E, \quad \|Tx\|_F \leq M \|x\|_E.$$

Ceci implique que T est continue et $\|T\| \leq M$.

* Il reste à montrer que $\|T_n - T\| \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$.

Pour cela écrivons la définition du fait que $(T_n)_n$ est
une suite de Cauchy:

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N} \text{ tq } n \geq m \geq N \Rightarrow \|T_n - T_m\| < \varepsilon.$$

$$\text{D'où } \forall x \in E, \quad \|T_n x - T_m x\|_F \leq \varepsilon \|x\|_E$$

Faisons tendre $m \rightarrow +\infty$, on a :

$$m \geq N, z \in E \Rightarrow \|T_m z - Tz\|_F < \varepsilon \|z\|_E$$

D'où pour $m \geq N$, on a $\|T_m - T\| < \varepsilon$.

Ceci prouve que $\lim_{m \rightarrow +\infty} T_m = T$. ■

Proposition 8: Soit I un ensemble quelconque, $(F, \|\cdot\|_F)$

un espace de Banach et notons

$$l^\infty(I, F) = \{f: I \rightarrow F \text{ bornée}\}$$

muni de la norme $\|f\|_\infty = \sup_{t \in I} \|f(t)\|_F$.

Alors $(l^\infty(I, F), \|\cdot\|_\infty)$ est un espace de Banach.

preuve: on vérifie sans peine que $l^\infty(I, F)$ est un espace vectoriel normé. Montrons qu'il est complet. La preuve est

très similaire à celle de la proposition 7. Soit donc

$(f_n)_n$ une suite de Cauchy dans $(l^\infty(I, F), \|\cdot\|_\infty)$:

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N / \forall p \geq q \geq N, \|f_p - f_q\|_\infty < \varepsilon$$

$$\text{et donc } \forall t \in I, \|f_p(t) - f_q(t)\|_F < \varepsilon. (*)$$

Pour tout $t \in I$, la suite $(f_n(t))_n$ est une suite de

Cauchy de $(F, \|\cdot\|_F)$ qui est complet. Donc

la suite $(f_n(t))$, converge vers $f(t) \in F$.

(13)

On a donc défini $f: I \longrightarrow F$
 $t \longmapsto f(t) = \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(t)$

Il reste à vérifier que $f \in L^\infty(I, F)$ et $\|f_n - f\|_\infty \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$.

Pour cela, faisons tendre $p \longrightarrow +\infty$ dans (*). On

obtient donc que $\forall \varepsilon > 0, \exists N /$

$$\left. \begin{array}{l} q \geq N \\ t \in I \end{array} \right\} \Rightarrow \|f_q(t) - f(t)\|_F < \varepsilon$$

Donc $f - f_q \in L^\infty(I, F)$ et $\|f - f_q\|_\infty \xrightarrow{q \rightarrow +\infty} 0$

On en déduit de plus que

$$f = (f - f_q) + f_q \in L^\infty(I, F)$$

car $L^\infty(I, F)$ est un espace vectoriel. ■

Soient $-\infty < a < b < +\infty$ et $(F, \|\cdot\|_F)$ un espace vectoriel normé. On rappelle que $C([a, b], F)$ désigne l'espace des fonctions continues $f: [a, b] \longrightarrow F$.

Comme F est un espace vectoriel (normé), il est clair que $C([a, b], F)$ est un espace vectoriel.

On verra au chapitre suivant que si $f \in C([a, b], F)$

alors nécessairement f est bornée.

(14)

Autrement dit, on a

$$C([a, b], F) \subset \mathcal{L}^\infty([a, b], F)$$

et en particulier, on peut munir $C([a, b], F)$ de la norme $\|\cdot\|_\infty$.

Proposition 9: Soient $-\infty < a < b < +\infty$, $(F, \|\cdot\|_F)$ un espace vectoriel normé.

Si F est un espace de Banach alors

$(C([a, b], F), \|\cdot\|_\infty)$ est aussi un espace de Banach.

preuve: Nous avons que

$$C([a, b], F) \subset \mathcal{L}^\infty([a, b], F)$$

et d'après la proposition 8, $(\mathcal{L}^\infty([a, b], F), \|\cdot\|_\infty)$ est un espace de Banach. Ainsi pour montrer que

$(C([a, b], F), \|\cdot\|_\infty)$ est un espace de Banach, il suffit d'après

la proposition 6 de montrer que $C([a, b], F)$ est fermé

dans $(\mathcal{L}^\infty([a, b], F), \|\cdot\|_\infty)$. Pour cela, soit $f \in \mathcal{L}^\infty([a, b], F)$

telle qu'il existe une suite $(f_n)_n$ de $C([a, b], F)$

telle que $\|f_n - f\|_\infty \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$.

Cela signifie que $(f_n)_n$ converge uniformément vers f sur $[a, b]$. Le théorème 25 du chapitre 3 permet alors d'en déduire que f est continue. (15)

Ceci prouve que $C([a, b], F)$ est fermé dans $L^\infty([a, b], F)$ et donc c'est un espace de Banach. ■

4.2. Applications de la complétude à des problèmes de limite:

L'utilité de la complétude se situe véritablement dans des problèmes d'existence de limite. Dans un espace complet, si on veut montrer qu'une suite converge, nul besoin de deviner à l'avance sa limite (ce qui peut parfois s'avérer difficile). Il "suffit" de montrer que c'est une suite de Cauchy, propriété qui ne fait pas intervenir la limite. Avant de voir des exemples d'applications plus sophistiqués, revenons sur l'exponentielle. Une

des approches possibles pour définir e^x , pour $x \in [-1, 1]$, dans utilise la théorie des séries entières, et de définir la suite
$$r_n := \sum_{k=0}^n \frac{x^k}{k!}, \quad n \geq 0.$$

On montre alors facilement que pour $m > n > 2$, on a

$$|r_m - r_n| \leq \frac{|x|^{n+1}}{(n+1)!} \frac{n+2}{n+2-|x|}$$

puis en utilisant le fait que $|z| \leq 1$, on en déduit que $|r_m - r_n| \leq \frac{1}{n}$.

Ceci montre que $|r_m - r_n| \xrightarrow{n, m \rightarrow +\infty} 0$ et donc

$(r_n)_n$ est une suite de Cauchy dans $(\mathbb{R}, |\cdot|)$ complet.

Donc elle converge et on peut poser

$$e^x = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \frac{x^k}{k!}, \quad x \in [-1, 1].$$

(Bien évidemment, on peut aussi montrer que le rayon de convergence de la série entière $\sum_k \frac{x^k}{k!}$ est $+\infty$...).

4.2.1. Théorème du point fixe de Picard:

Théorème 10 (Théorème du point fixe de Picard).

Soit (X, d) un espace métrique complet et $f: X \rightarrow X$ une application strictement contractante:

$\exists k \in [0, 1[$ tel que

$$\forall x, y \in X, \quad d(f(x), f(y)) \leq k d(x, y).$$

Alors, f a un unique point fixe $c \in X$ (i.e $f(c) = c$).

De plus, pour tout $x_0 \in X$, la suite des itérés définie par $x_{n+1} = f(x_n), n \geq 0$, converge vers c et

$$d(x_n, c) \leq \frac{k^n}{1-k} d(x_1, x_0), \quad n \geq 0$$

(17)

preuve: Existence du point fixe: on va montrer que la suite $(x_n)_n$ converge et que sa limite c est un point fixe de f .

Pour tout n , on a:

$$d(x_{n+1}, x_n) = d(f(x_n), f(x_{n-1})) \leq k d(x_n, x_{n-1}).$$

Ainsi par récurrence, on en déduit que

$$d(x_{n+1}, x_n) \leq k^n d(x_1, x_0)$$

Donc pour $p \geq q$, on a:

$$\begin{aligned} d(x_p, x_q) &\leq d(x_p, x_{p+1}) + \dots + d(x_{q+1}, x_q) \\ &\leq (k^{p-1} + \dots + k^q) d(x_1, x_0) \\ &= k^q (1 + \dots + k^{p-1-q}) d(x_1, x_0) \\ &\leq k^q \cdot \frac{1}{1-k} d(x_1, x_0). \quad (*) \end{aligned}$$

Comme $0 < k < 1$, on a $k^q \xrightarrow{q \rightarrow +\infty} 0$, ce qui

implique que $d(x_p, x_q) \xrightarrow{p, q \rightarrow +\infty} 0$ et donc cela

montre que $(x_n)_n$ est une suite de Cauchy de (X, d) qui est complète.

Donc $(x_n)_{n \geq 0}$ converge vers $c \in X$.

De plus, remarquons que si on fait tendre p vers $+\infty$ dans (*), on obtient $d(c, x_1) \leq \frac{k^p}{1-k} d(x_1, x_0)$

(on utilise ici que l'application

$$\begin{array}{ccc} X & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ x & \longmapsto & d(x, x_1) \end{array} \quad \text{est continue,}$$

voir par exemple Prop 19, chapitre 3).

Vérifions maintenant que c est un point fixe de f .

Pour cela remarquons que f étant lipschitzienne, elle est continue. Or si on fait tendre $n \rightarrow +\infty$

dans la relation $x_{n+1} = f(x_n)$,

comme $x_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} c$, on obtient $c = f(c)$.

Unicité du point fixe: si $f(c) = c$ et $f(c') = c'$,

$$\text{alors } d(c, c') = d(f(c), f(c')) \leq k d(c, c')$$

Comme $k \in [0, 1[$, nécessairement cela implique que $d(c, c') = 0$, c' est à dire $c = c'$. ■

Attention: toutes les hypothèses pour appliquer le théorème du point fixe sont indispensables. Notamment, il ne faut pas oublier de vérifier que $f(E) \subset E$. (19)

Par exemple, si $E = [0, 1]$, alors E est complet (car fermé dans \mathbb{R}), l'application $f: x \mapsto \sqrt{x^2 + 1}$ est strictement contractante de E dans \mathbb{R} (appliquer par exemple l'inégalité des accroissements finis) mais f n'a pas de point fixe dans E (pourquoi?).

En fait le théorème ne s'applique pas car $f(E)$ n'est pas inclus dans E

4.2.2. Critère de Cauchy:

Proposition 11: Soit $(X, d_x), (Y, d_y)$ deux espaces métriques.

On suppose que (Y, d_y) est complet. Soit $A \subset X, x_0 \in \bar{A}$

et $f: A \longrightarrow Y$

Alors f a une limite au point x_0 si et seulement

si le critère de Cauchy au voisinage de x_0 est satisfait,

à savoir:

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 \text{ tq } \forall (x, y) \in (B_{d_x}(x_0, \delta) \cap A)^2 \Rightarrow d_y(f(x), f(y)) < \varepsilon$$

Remarque: f satisfait le critère de Cauchy au voisinage de

x_0 si et seulement si $d_y(f(x), f(s)) \xrightarrow{x, s \rightarrow x_0} 0$

Le critère a l'énorme avantage de montrer que f a une limite sans connaître au préalable cette limite.

preuve: supposons tout d'abord que f a une limite quand $x \rightarrow x_0$, que nous appellerons disons l .

Alors $\forall \epsilon > 0, \exists \delta > 0$ tq $\forall x \in B_{d_x}(x_0, \delta) \cap A$, on a $d_Y(f(x), l) < \frac{\epsilon}{2}$.

Ainsi si $(x, y) \in (B_{d_x}(x_0, \delta) \cap A)^2$, on a avec l'inégalité triangulaire :

$$d_Y(f(x), f(y)) \leq d_Y(f(x), l) + d_Y(f(y), l) < \frac{\epsilon}{2} + \frac{\epsilon}{2} = \epsilon$$

Réciproquement supposons que f satisfait le critère de Cauchy au voisinage de x_0 . Pour montrer que f a une limite quand $x \rightarrow x_0$, nous allons utiliser la proposition 5 du chapitre 3. Soit donc $(a_n)_n$ une suite de A telle que

$$a_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} x_0. \text{ Alors}$$

$$d_Y(f(a_n), f(a_m)) \xrightarrow[n, m \rightarrow +\infty]{} 0$$

Ceci signifie donc que $(f(a_n))_n$ est une suite de Cauchy dans (Y, d_Y) qui est supposé complet. Donc la suite $(f(a_n))_n$ converge. Ceci étant vrai pour toute

suite $(a_n) \subset A$ qui converge vers x_0 , on en déduit (par la proposition 5, chap 3) que f a une limite en x_0 . ■

Corollaire 12 (prolongement de applications lipschitziennes):

Soient (X, d_x) , (Y, d_y) deux espaces métriques, on suppose que Y est complet. Soit $f: A \longrightarrow Y$ où $A \subset X$ et on suppose que f est k -lipschitzienne sur A .

Alors : (i) f a une limite en tout point de \bar{A} .

(ii) f admet un unique prolongement par continuité \hat{f} sur \bar{A} . De plus, \hat{f} est k -lipschitzienne sur \bar{A} .

preuve: (i) Pour tout $(x, y) \in A^2$, on a :

$$d_y(f(x), f(y)) \leq k d_x(x, y),$$

et pour tout $x_0 \in \bar{A}$, on a par continuité de

$$d_x: X \times X \longrightarrow \mathbb{R}, \quad d_x(x, y) \xrightarrow{x, y \rightarrow x_0} 0$$

$$\text{Ainsi } d_y(f(x), f(y)) \xrightarrow{x, y \rightarrow x_0} 0.$$

Donc f vérifie le critère de Cauchy au voisinage de x_0 . Ainsi f admet une limite en tout point $x_0 \in \bar{A}$.

(ii) Il reste maintenant à appliquer la proposition 6 (22) du chapitre 3 qui donne l'existence et l'unicité d'un prolongement par continuité \tilde{f} de f sur \bar{A} . Pour conclure la preuve, remarquons que si $(x, y) \in \bar{A} \times \bar{A}$ alors il existe $(a_n, b_n) \in A \times A$ telle que

$$(a_n, b_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} (x, y).$$

Comme $d_Y(\tilde{f}(a_n), \tilde{f}(b_n)) = d_Y(f(a_n), f(b_n)) \leq k d_X(a_n, b_n)$ on obtient par passage à la limite que

$$d_Y(\tilde{f}(x), \tilde{f}(y)) \leq k d_X(x, y).$$

Donc \tilde{f} est k lipschitzienne. ■

4.2.3. Séries et complétude :

Définition : Soit $(E, \|\cdot\|_E)$ un espace vectoriel normé et $(a_n)_n$ une suite d'éléments de E . On dit que la série de termes général a_n , notée $\sum_n a_n$,

(a) converge dans E si la suite des sommes partielles $(S_N)_N$

$$\text{définie par } S_N = \sum_{n=0}^N a_n, \quad N \in \mathbb{N},$$

converge dans E .

On note dans ce cas

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n = \lim_{N \rightarrow +\infty} S_N = \lim_{N \rightarrow +\infty} \sum_{n=0}^N a_n.$$

(b) converge normalement si la série numérique $\sum_n \|a_n\|_E$ converge.

On a un résultat important car très utile.

Théorème 13: si $(E, \|\cdot\|_E)$ est un espace de Banach,
toute série normalement convergente est convergente.

Remarque: La propriété

$$(*) \quad \forall (a_n) \subset E, \quad \sum_n \|a_n\|_E \text{ converge} \Rightarrow \sum_n a_n \text{ converge}$$

caractérise en fait les espaces de Banach. Le théorème 13 dit que (*) est vrai si E est un espace de Banach. Le fait que si (*) est vrai, alors nécessairement E est un espace de Banach sera vu en TD.

preuve du Théorème 13: Soit $(a_n) \subset E$ et supposons

que $\sum_n \|a_n\|_E$ converge. Notons

$$S_N = \sum_{n=0}^N a_n, \quad N \in \mathbb{N}.$$

Il s'agit de montrer que $(S_N)_N$ converge dans E .

Comme E est complet, il suffit de montrer que $(S_n)_n$ est une suite de Cauchy.

Or pour $N > M$, on a:

$$\|S_N - S_M\|_E = \left\| \sum_{n=M+1}^N a_n \right\|_E \leq \sum_{n=M+1}^N \|a_n\|_E$$

↑
inégalité triangulaire.

Comme la série numérique $\sum_n \|a_n\|_E$ converge, alors

$$\sum_{n=M+1}^N \|a_n\|_E \xrightarrow{M \rightarrow +\infty} 0$$

$$\text{Ainsi } \|S_N - S_M\|_E \xrightarrow{N, M \rightarrow +\infty} 0, \text{ ce}$$

qui prouve que $(S_n)_n$ est de Cauchy. ■

Corollaire 14: Soit E un espace de Banach et

soit $T \in \mathcal{L}(E)$.

Si $\|Id - T\| < 1$ alors T est inversible dans $\mathcal{L}(E)$,

autrement dit il existe $U \in \mathcal{L}(E)$ et

$$UT = TU = Id.$$

→
preuve: En échangeant T en $Id - T$ il suffit de montrer que $\|T\| < 1 \Rightarrow Id - T$ inversible dans $\mathcal{L}(E)$.

Notons $q = \|T\| \in [0, 1[$ et remarquons que

d'après la proposition 25 du chapitre 3, on a:

$$0 \leq \|T^n\| \leq \|T\|^n = q^n.$$

Comme la série numérique $\sum_n q^n$ converge, la série

$\sum_n \|T^n\|$ converge. Autrement dit, la série

$\sum_n T^n$ converge normalement. Or E étant un espace de Banach, $\mathcal{L}(E)$ est aussi un espace

de Banach. Ainsi le théorème 13 implique que

la série $\sum_n T^n$ converge dans $\mathcal{L}(E)$.

Notons $U = \sum_{n=0}^{+\infty} T^n \in \mathcal{L}(E)$.

Vérfions maintenant que $U(\text{Id} - T) = (\text{Id} - T)U = \text{Id}$.

Pour cela, remarquons que, pour tout $N \in \mathbb{N}$, on a:

$$\begin{aligned} \left(\sum_{n=0}^N T^n \right) (\text{Id} - T) &= \sum_{n=0}^N T^n - \sum_{n=0}^N T^{n+1} \\ &= \text{Id} - T^{N+1} \end{aligned}$$

$$\text{Or } \|T^{N+1}\| \leq \|T\|^{N+1} = q^{N+1} \xrightarrow{N \rightarrow +\infty} 0.$$

$$\text{D'où } \text{Id} - T^{N+1} \xrightarrow{N \rightarrow +\infty} \text{Id}.$$

D'autre part, par continuité de la composition à droite, on a :

(26)

$$\left(\sum_{n=0}^N T^n \right) (\text{Id} - T) \xrightarrow{N \rightarrow +\infty} U (\text{Id} - T).$$

Par unicité de la limite, on a déduit que

$$U (\text{Id} - T) = \text{Id}.$$

On montre de même que $(\text{Id} - T)U = \text{Id}$. ■

Exercice L'ensemble $GL(E) = \{ T \in \mathcal{L}(E) : T \text{ inversible} \}$ est un ouvert de $\mathcal{L}(E)$.

Chapitre 5. Compacité.

5.1. Parties compactes dans un espace métrique

5.1.1. Définition et caractérisation séquentielle.

Définition Soit (X, d) un espace métrique et $K \subset X$.

On dit que K est compact si K vérifie l'axiome de Borel-Lebesgue, à savoir que de tout recouvrement de K

par des ouverts, on peut extraire un sous recouvrement fini.

Autrement dit, K est compact si $\forall (O_i)_{i \in I}$ famille d'ouverts de (X, d) telle que $K \subset \bigcup_{i \in I} O_i$,

il existe $i_1, \dots, i_N \in I$ tel que

$$K \subset \bigcup_{j=1}^N O_{i_j}$$

Remarque: Par définition de la topologie induite, les ouverts de K sont exactement les intersections des ouverts de (X, d) avec K . Ainsi l'axiome de Borel-Lebesgue est équivalent à :

si $(O_i)_{i \in I}$ est une famille d'ouverts de K telle que

$K = \bigcup_{i \in I} O_i$, alors il existe $i_1, \dots, i_N \in I$ telle que

$$K = \bigcup_{j=1}^N O_{i_j}.$$

(2)

En passant au complémentaire, on voit aussi que K est compact si et seulement si $\forall (F_i)_{i \in I}$ famille de fermés de K telle que $\bigcap_{i \in I} F_i = \emptyset$ alors il existe $i_1, \dots, i_N \in I$ telle que

$$\bigcap_{j=1}^N F_{i_j} = \emptyset.$$

Proposition 1: (propriété des fermés emboîtés)

Soit (X, d) un espace métrique, $K \subset X$.
Supposons que K est compact et soit $(F_n)_n$ une suite décroissante (pour l'inclusion) de fermés non vides de K . Alors $\bigcap_{n=0}^{+\infty} F_n \neq \emptyset$.

preuve: par l'absurde, supposons que $\bigcap_{n=0}^{+\infty} F_n = \emptyset$.

Par la propriété de Borel-Lebesgue (K étant compact) il existe $i_1, \dots, i_N \in \mathbb{N}$ tel que

$$\bigcap_{j=1}^N F_{i_j} = \emptyset.$$

Mais la suite $(F_n)_n$ étant décroissante, on a

$$\bigcap_{j=1}^N F_{i_j} = F_k \quad \text{où } k = \max\{i_1, \dots, i_N\}.$$

On obtient ainsi que $F_k = \emptyset$ ce qui contredit l'hypothèse. ③

La compacité admet une caractérisation séquentielle très utile mais qui sera admise. Une preuve est incluse à la fin du chapitre mais cette preuve est hors programme. En revanche le résultat est à connaître.

Théorème 2: Soit (X, d) un espace métrique,

$K \subset X$. LASSE: (i) K est compact;
(ii) toute suite d'éléments de K admet une valeur d'adhérence dans K .

preuve: voir annexe fin du chapitre. ■

5.1.2. Propriétés:

Proposition 3: Soient (X_i, d_i) , $1 \leq i \leq n$, des espaces métriques et $K_i \subset X_i$, $1 \leq i \leq n$.

Supposons que pour tout $i = 1, \dots, n$, K_i est compact.

Alors $K = K_1 \times \dots \times K_n$ est compact dans (X, d_∞)

où $X = X_1 \times \dots \times X_n$ et $d_\infty(x, y) = \max_{1 \leq i \leq n} d_i(x_i, y_i)$,

$x = (x_1, \dots, x_n)$, $y = (y_1, \dots, y_n) \in X$.

preuve: Il suffit évidemment de faire la preuve pour $n = 2$.

Nous allons utiliser le Théorème 2 pour montrer que $K_1 \times K_2$ est compact lorsque K_1 et K_2 le sont. Soit donc

$((x_1^{(n)}, x_2^{(n)}))_n$ une suite de $K_1 \times K_2$.

La suite $(x_1^{(n)})_n$ est dans K_1 qui est compact. Donc elle admet une sous-suite convergente dans K_1 . Autrement dit, il existe $\varphi_1: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ strictement croissante telle que

$$x_1^{(\varphi_1(n))} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} l_1 \in K_1.$$

De même, la suite $(x_2^{(\varphi_1(n))})_n$ est dans K_2 qui est compact.

Donc elle admet une sous-suite convergente dans K_2 .

Autrement dit, il existe $\varphi_2: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ strictement croissante telle que $x_2^{(\varphi_1(\varphi_2(n)))} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} l_2 \in K_2$.

Remarquons que $x_1^{(\varphi_1(\varphi_2(n)))} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} l_1$

(car $(x_1^{(\varphi_1(\varphi_2(n))}))_n$ est une sous-suite de $(x_1^{(\varphi_1(n))})_n$ qui converge vers l_1).

Prenons alors $\psi := \varphi_1 \circ \varphi_2$ qui est une application de $\mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ strictement croissante.

$$\text{On a } (x_1^{(\psi(n))}, x_2^{(\psi(n))}) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} (l_1, l_2) \in K_1 \times K_2$$

Ainsi (l_1, l_2) est une valeur d'adhérence de $(x_1^{(n)}, x_2^{(n)})_n$ et donc le théorème 2 implique que $K_1 \times K_2$ est compact. ⑤

Remarque: Ce théorème se généralise à un produit dénombrable de compacts mais dans ce cas, la preuve nécessite (pour construire la sous-suite convergente) un argument de "procédé diagonal". Nous n'entrons pas dans ces détails qui vont au delà du programme.

Proposition 4: Soit (X, d) un espace métrique, $K \subset X$.

Si K est compact alors il est borné, complet et fermé dans X .

preuve: • Montrons que K est borné: par l'absurde si K n'est pas borné alors on peut construire une suite $(x_n)_n$ dans K telle que $d(x_n, x_0) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} +\infty$.

Dans ce cas, bien évidemment, $(x_n)_n$ n'a aucune valeur d'adhérence ce qui contredit la compacité par le théorème 2.

• Montrons que K est complet: soit $(x_n)_n$ une

suite de Cauchy dans K . Puisque K est compact, (6)
 $(x_n)_n$ admet une valeur d'adhérence. Mais d'après la
proposition 1 du chapitre 4, une suite de Cauchy qui
possède une valeur d'adhérence converge. Donc $(x_n)_n$
converge ce qui prouve que K est complet.

Pour montrer que K est fermé dans X , il suffit
d'appliquer la proposition 6 du chapitre 4 qui dit
que complet \implies fermé. ■

Proposition 5: soit (X, d) un espace métrique,

$F \subset K \subset X$. Supposons que K est compact
et F est un fermé de X .

Alors F est compact.

preuve: soit $(x_n)_n$ une suite d'éléments de F .

Comme $F \subset K$ et que K est compact, $(x_n)_n$
admet une valeur d'adhérence. Autrement dit, il existe
une sous-suite $x_{\varphi(n)} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} l \in K$.

Comme $x_{\varphi(n)} \in F$, on a $l \in \overline{F}$. Mais F
étant fermé, $\overline{F} = F$ et donc $(x_n)_n$ a une valeur
d'adhérence dans F . Ainsi par le théorème 2,

F est compact. ■

Proposition 6: Soit (X, d) un espace métrique, ⑦

$K \subset X$ compact et $(x_n)_n$ une suite de K .

Si (x_n) admet une seule valeur d'adhérence alors elle est convergente.

preuve: Soit l l'unique valeur d'adhérence de (x_n) et supposons par l'absurde que $(x_n)_n$ ne converge pas vers l . Autrement dit, il existe $\varepsilon_0 > 0$ tel que

$$(*) \quad \forall n, \exists k > n, d(x_k, l) \geq \varepsilon_0.$$

On peut alors construire une sous-suite $(x_{\varphi(n)})_n$ tel que

$$d(x_{\varphi(n)}, l) \geq \varepsilon_0.$$

En effet, appliquons $(*)$ avec $n=0$: $\exists k_0 > 0$ tel que

$$d(x_{k_0}, l) \geq \varepsilon_0$$

et on pose $\varphi(0) = k_0$.

Supposons par récurrence construit $\varphi(0) < \varphi(1) < \dots < \varphi(p)$ tel que

$$d(x_{\varphi(j)}, l) \geq \varepsilon_0, \quad j=0, \dots, p.$$

On applique $(*)$ avec $n = \varphi(p)$. Alors il existe $k_{p+1} > \varphi(p)$

$$\text{tel que } d(x_{k_{p+1}}, l) \geq \varepsilon_0$$

et on pose $\varphi(p+1) = k_{p+1}$.

Ainsi, on construit la suite $(x_{\varphi(n)})_n$ par récurrence. ⑧

Comme $(x_{\varphi(n)})_n$ est une suite dans K compact, il existe une sous-suite $x_{\varphi(\psi(n))} \longrightarrow l' \in K$.

Mais l' est une valeur d'adhérence de $(x_n)_n$. Donc par hypothèse $l' = l$. Mais comme

$$d(x_{\varphi(\psi(n))}, l) \geq \varepsilon_0 > 0,$$

on obtient une contradiction en faisant tendre $n \longrightarrow +\infty$. ■

Remarque: la proposition 6 n'est évidemment pas valable sans l'hypothèse de compacité de K .

Par exemple, dans \mathbb{R} , la suite

$$x_n = \begin{cases} 1 & \text{si } n = 2k \\ k & \text{si } n = 2k+1 \end{cases}$$

possède une unique valeur d'adhérence dans \mathbb{R} (qui est 1) et elle n'est pas convergente !

5.1.3. Compacts dans \mathbb{K}^n :

Rappelons tout d'abord le théorème de Bolzano-Weierstrass dont on donnera une preuve aussi en annexe.

Théorème 7 (de Bolzano - Weierstrass):

(9)

Toute suite réelle bornée admet une sous suite convergente.

preuve: voir fin du chapitre - annexe. ■

Corollaire 8:

(a) Soient $-\infty < a < b < +\infty$. Alors $I = [a, b]$ est un compact de \mathbb{R} .

(b) Soit $z_0 \in \mathbb{C}$ et $R > 0$. Alors $K = \text{BF}(z_0, R) = \{z \in \mathbb{C} : |z - z_0| \leq R\}$ est un compact de \mathbb{C} .

preuve: (a) Soit $(x_n)_n$ une suite de I . En particulier, la suite $(x_n)_n$ est bornée et le théorème de Bolzano - Weierstrass assure qu'il existe une sous-suite $x_{\varphi(n)} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} l \in \mathbb{R}$.

Mais on a $a \leq x_{\varphi(n)} \leq b$ et en faisant tendre $n \rightarrow +\infty$, on en déduit que $a \leq l \leq b$, i.e. $l \in I$.

Ainsi toute suite de I admet une valeur d'adhérence dans I . Le théorème 2 affirme alors que I est compact.

(b) Soit $(z_n)_n$ une suite de points de K .

Il est alors clair que les deux suites réelles $(\text{Re } z_n)_{n \geq 0}$ et $(\text{Im } z_n)_{n \geq 0}$ sont bornées.

Ainsi, il existe une sous suite $(\text{Re } z_{\varphi(n)})_n$ telle que

$$\text{Re } z_{\varphi(n)} \longrightarrow a \in \mathbb{R}$$

De m^e comme $(\operatorname{Im} z_{\varphi(n)})_n$ est bornée, il existe (10)
une sous-suite $(\operatorname{Im} z_{\varphi(\psi(n))})_n$ telle que

$$\operatorname{Im} z_{\varphi(\psi(n))} \longrightarrow b \in \mathbb{R}.$$

Alors $z_{\varphi(\psi(n))} = \operatorname{Re} z_{\varphi(\psi(n))} + i \operatorname{Im} z_{\varphi(\psi(n))} \longrightarrow a + ib$

De plus comme $z_{\varphi(\psi(n))} \in \operatorname{BF}(z_0, R)$ qui est fermé,

ona: $a + ib \in \operatorname{BF}(z_0, R)$.

Ainsi toute suite de points de K a une valeur d'adhérence dans K et le théorème 2 implique que K est un compact de \mathbb{C} . ■

Corollaire 9: Dans $(\mathbb{K}^n, \|\cdot\|_\infty)$, les compacts sont
exactement les fermés bornés.

preuve: D'après la proposition 4, on sait déjà que si $K \subset \mathbb{K}^n$ est compact, alors K est fermé et borné.

Réciproquement supposons que K soit fermé et borné dans $(\mathbb{K}^n, \|\cdot\|_\infty)$. Alors $\exists R > 0$ tel que

$$K \subset \operatorname{BF}_{\mathbb{K}^n}(0, R) = \{x \in \mathbb{K}^n : \|x\|_\infty \leq R\}.$$

Remarquons alors que

(11)

$$BF_{\mathbb{K}^n}(0, R) = BF_{\mathbb{K}}(0, R) \times \dots \times BF_{\mathbb{K}}(0, R).$$

D'après le corollaire 8, l'ensemble $BF_{\mathbb{K}}(0, R)$ est un compact de \mathbb{K} . Or un produit de compact est un compact (proposition 3) et donc $BF_{\mathbb{K}^n}(0, R)$ est un compact de \mathbb{K}^n .

De plus, K étant supposé fermé et inclus dans un compact, on en déduit avec la proposition 5 que K est compact. ■

Exemples: Dans $(\mathbb{K}^n, \|\cdot\|_\infty)$ les boules fermées et les sphères sont compactes.

⚠ ce n'est plus vrai en dimension infinie. Par exemple, dans l'espace $l^\infty(\mathbb{N}) = l^\infty(\mathbb{N}, \mathbb{R})$ muni de la norme $\|\cdot\|_\infty$,

la boule $BF(0, 1)$ est fermée et bornée mais elle n'est

pas compacte: la suite $u^{(k)} = (0, 0, \dots, 0, \underset{\substack{\uparrow \\ k^{\text{e}} \text{ place}}}{1}, 0, 0, \dots)$, $k \geq 0$,

est dans $BF(0, 1)$ mais elle n'a pas de valeur d'adhérence car $\forall k \neq l, \|u^{(k)} - u^{(l)}\|_\infty = 1 \dots$

5.2. Applications de la compacité:

(12)

5.2.1. Compacité et continuité:

Théorème 10: (X, d_x) - espace métrique compact

(Y, d_y) - espace métrique

$f: X \rightarrow Y$ continue.

Alors $f(X)$ est un sous-ensemble compact de (Y, d_y) .

preuve: soit $(O_i)_{i \in I}$ une famille d'ouverts de Y telle que

$$f(X) \subset \bigcup_{i \in I} O_i.$$

Remarquons que $X = f^{-1}(f(X))$.

$$\text{D'où: } X \subset f^{-1}\left(\bigcup_{i \in I} O_i\right) = \bigcup_{i \in I} f^{-1}(O_i)$$

Or O_i est un ouvert de Y et $f \in \mathcal{C}(X, Y)$, donc

$f^{-1}(O_i)$ est un ouvert de X .

Comme (X, d_x) est un compact, il existe $i_1, \dots, i_N \in I$

$$\text{tq } X \subset \bigcup_{j=1}^N f^{-1}(O_{i_j})$$

$$\begin{aligned} \text{Donc } f(X) &\subset f\left(\bigcup_{j=1}^N f^{-1}(O_{i_j})\right) = \bigcup_{j=1}^N f(f^{-1}(O_{i_j})) \\ &= \bigcup_{j=1}^N O_{i_j} \end{aligned}$$

Ainsi $f(X)$ est compact. ■

Exercice: refaire la preuve avec la caractérisation séquentielle (13) de la compacité.

Corollaire 11: Soit (X, d) un espace métrique compact et

$f: X \rightarrow \mathbb{R}$ continue.

Alors f est borné et atteint ses bornes : il existe

$a, b \in X$ tels que :

$$f(a) = \inf_{x \in X} f(x) \text{ et } f(b) = \sup_{x \in X} f(x).$$

preuve: D'après le théorème 10, $f(X)$ est un compact de \mathbb{R} donc un ensemble fermé et borné. Ceci montre donc que f est borné. De plus, comme on a

$$\inf_{x \in X} f(x) \in \overline{f(X)} \text{ (par exemple car par définition$$

d'une borne inférieure, il existe $x_n \in X$ t_q $f(x_n) \rightarrow \inf_{x \in X} f(x)$)

et que $f(X)$ est fermé, on a de plus que

$$\inf_{x \in X} f(x) \in f(X). \text{ Ainsi } \exists a \in X \text{ t_q } f(a) = \inf_{x \in X} f(x).$$

On raisonne de même avec la borne supérieure. ■

Corollaire 12: Soit (X, d_x) un espace métrique compact,

(Y, d_y) un espace métrique et $f: X \rightarrow Y$.

Supposons que f soit bijective et continue. Alors

f est un homéomorphisme. Autrement dit, f^{-1} est (14)
automatiquement continue.

Remarque: Dans le corollaire 12, l'hypothèse de compacité de l'espace de départ est essentielle. En effet par exemple en notant $\mathbb{T} = \{z \in \mathbb{C} : |z|=1\}$ le cercle (la sphère) unité du plan complexe, on vérifie facilement que l'application

$$f: [0, 2\pi[\longrightarrow \mathbb{T}$$
$$0 \longmapsto f(0) = e^{i0}$$

est continue et bijective. En revanche, f^{-1} n'est pas continue car sinon $f^{-1}(\mathbb{T}) = [0, 2\pi[$ serait un compact de \mathbb{R} ce qui n'est pas le cas. ■

preuve du corollaire 12: pour montrer la continuité de f^{-1} , nous allons utiliser la caractérisation par les fermés (voir Théorème 1, chapitre 3). Soit donc F un fermé de (X, d_X) . Montrons que $(f^{-1})^{-1}(F)$ est un fermé de Y .

Or comme f est bijective, on a $(f^{-1})^{-1}(F) = f(F)$. De plus, F est un fermé de (X, d_X) qui est compact.

Donc par la proposition 5, F est compact.

Or l'image d'un compact par une application continue est compact (Théorème 10)

D'où $f(F)$ est un compact de (Y, d_Y) et (15)
donc en particulier, $f(F)$ est fermé dans (Y, d_Y)
(proposition 4).

Ainsi l'image réciproque par f^{-1} de tout fermé de (X, d_X)
est un fermé de (Y, d_Y) . Donc $f^{-1}: X \longrightarrow Y$ est
continue. ■

On a vu au chapitre 3 la notion d'uniforme continuité
et d'après les définitions, il est clair que

f uniformément continue $\implies f$ continue.

En général, la réciproque est fautive mais si l'espace
de départ est compact alors cela devient vraie!

Théorème 13 (Théorème de Heine):

Soit (X, d_X) un espace métrique compact, (Y, d_Y)
un espace métrique et $f: X \longrightarrow Y$ continue.
Alors f est uniformément continue.

preuve: Supposons par l'absurde que f n'est pas
uniformément continue. Alors il existe $\varepsilon_0 > 0$ et il existe
une suite $(x_n, y_n) \in X \times X$ telle que
 $d_X(x_n, y_n) \leq \frac{1}{n}$ et $d_Y(f(x_n), f(y_n)) \geq \varepsilon_0$.

Comme X est compact, la proposition 3 implique que $X \times X$ est compact. Donc il existe une sous suite $(x_{\varphi(n)}, y_{\varphi(n)}) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} (l_1, l_2) \in X \times X$.

On $d_X(x_{\varphi(n)}, y_{\varphi(n)}) \leq \frac{1}{n} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$

d'où $d_X(x_{\varphi(n)}, y_{\varphi(n)}) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$.

D'autre part, la proposition 12 du chapitre 1 (ou la continuité de d_X sur $X \times X$) donne que

$$d_X(x_{\varphi(n)}, y_{\varphi(n)}) \longrightarrow d_X(l_1, l_2).$$

Ainsi par unicité de la limite, on a $d_X(l_1, l_2) = 0$ i.e $l_1 = l_2$.

Comme f est continue en l_1 , on a

$$\begin{aligned} f(x_{\varphi(n)}) &\xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f(l_1) \\ f(y_{\varphi(n)}) &\xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f(l_1) \end{aligned}$$

et donc $d_Y(f(x_{\varphi(n)}, f(y_{\varphi(n)})) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} d_Y(f(l_1), f(l_1)) = 0$

ce qui contredit le fait que $d_Y(f(x_{\varphi(n)}, f(y_{\varphi(n)})) \geq \epsilon$.



5.2.2. Particularité des espaces vectoriels normés de dimension finie. (17)

Théorème 14. Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel normé et supposons que $\dim E < +\infty$. Alors toutes les normes sur E sont 2 à 2 équivalentes. En particulier, les notions d'ouverts, de fermés, de compacts, d'adhérence, de suite convergente, ... ne dépendent pas de la norme choisie.

preuve: Fixons une base $B = \{e_1, e_2, \dots, e_N\}$ de E et pour

$$x = \sum_{i=1}^N x_i e_i, \text{ on pose :}$$

$$N(x) = \max(|x_1|, \dots, |x_N|).$$

On vérifie facilement que N est une norme sur E . Comme l'équivalence de norme est une relation d'équivalence, il suffit de montrer que toute norme $\|\cdot\|$ sur E est équivalente à N .

Étape 1: L'application $\|\cdot\| : (E, N) \longrightarrow \mathbb{R}$ est

$$x \longmapsto \|x\|$$

continue.

Tout d'abord avec l'inégalité triangulaire, on a:

$$\text{pour tout } x = \sum_{i=1}^N x_i e_i,$$

$$\|x\| \leq \sum_{i=1}^N |x_i| \|e_i\| \leq N(x) \sum_{i=1}^N \|e_i\| = \mu N(x),$$

$$\text{où } \mu := \sum_{i=1}^N \|e_i\| \text{ est une constante } > 0$$

indépendante de x .

On a donc :

$$\forall x \in E, \quad \|x\| \leq \mu N(x) \quad (*)$$

En particulier, $\forall x, y \in E,$

$$|\|x\| - \|y\|| \leq \|x - y\| \leq \mu N(x - y)$$

↑
inégalité
triangulaire

↑
inégalité (*) appliquée à $x - y$

Cette inégalité signifie que l'application

$$\| \cdot \| : (E, N) \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$x \longmapsto \|x\|$$

est μ -lipschitzienne et donc en particulier continue.

Etape 2: L'ensemble $S = \{x \in E : N(x) = 1\}$ est un compact
de (E, N) .

Considérons l'application $\phi : (\mathbb{K}^N, \| \cdot \|_\infty) \longrightarrow (E, N)$

$$(x_1, \dots, x_N) \longmapsto x_1 e_1 + \dots + x_N e_N$$

Alors ϕ est clairement un isomorphisme d'espaces vectoriels qui est en plus une isométrie. En particulier, ϕ est continue. Or

$$S = \phi(S_{\| \cdot \|_\infty}(0, 1)),$$

où $S_{\| \cdot \|_\infty}(0, 1) = \{x \in \mathbb{K}^N : \|x\|_\infty = 1\}$

D'après le corollaire 9, on sait que $S_{\|\cdot\|_0}(0,1)$ (19)
est un compact de $(\mathbb{K}^N, \|\cdot\|_0)$ et donc on en déduit
que S est un compact de (E, N) comme image d'un
compact par une application continue.

Etape 3: les normes N et $\|\cdot\|$ sont équivalentes sur E .

L'application $\|\cdot\|$ continue sur (E, N) est bornée et
atteint ses bornes sur le compact S de (E, N) .

Autrement dit,

$$\alpha = \inf_{x \in S} \|x\| \quad \text{et} \quad \beta = \sup_{x \in S} \|x\|$$

sont des réels et il existe $x_0 \in S$ tels que

$$\alpha = \|x_0\|.$$

Remarquons que $x_0 \in S \Rightarrow N(x_0) = 1 \Rightarrow x_0 \neq 0 \Rightarrow \alpha > 0$.

Ainsi $0 < \alpha < \beta < +\infty$.

De plus, $\forall x \in E, N(x) = 1 \Rightarrow \alpha \leq \|x\| \leq \beta$ (**).

Maintenant si $y \in E, y \neq 0$, posons $x = \frac{y}{N(y)}$.

Alors $N(x) = 1$ et donc avec (**),

$$\alpha \leq \left\| \frac{y}{N(y)} \right\| \leq \beta,$$

ce qui donne

$$\alpha N(y) \leq \|y\| \leq \beta N(y).$$

Cette inégalité est évidemment aussi vérifiée pour $y=0$, (20)
ce qui signifie que $\|\cdot\|$ et N sont équivalents. ■

Corollaire 15. Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie. Alors (a) E est complet

(b) les compacts de E sont les fermés, bornés.

En particulier, les boules fermées et les sphères sont compactes.

preuve: (a) Soit $B = \{e_1, \dots, e_N\}$ une base de E . Comme toutes les normes sur E sont équivalentes, on peut choisir la norme

$$N\left(\sum_{i=1}^N x_i e_i\right) = \max_{1 \leq i \leq N} |x_i|.$$

L'espace vectoriel (E, N) est alors isométriquement isomorphe à l'espace vectoriel $(\mathbb{K}^N, \|\cdot\|_\infty)$ via l'application linéaire $\phi: \mathbb{K}^N \longrightarrow E$

$$(x_1, \dots, x_N) \longmapsto \sum_{i=1}^N x_i e_i$$

Où $(\mathbb{K}^N, \|\cdot\|_\infty)$ est complet (corollaire 5, chapitre 4)

et donc (E, N) est complet.

(b) Nous devons montrer maintenant que si F est un fermé,

borné de (E, N) alors F est compact.

(21)

Pour cela, remarquons tout d'abord que $\phi^{-1}(F)$ est fermé dans $(\mathbb{K}^N, \|\cdot\|_\infty)$ car ϕ est continue.

De plus, $\phi^{-1}(F)$ est aussi borné dans $(\mathbb{K}^N, \|\cdot\|_\infty)$.

En effet, comme F est borné dans (E, N) il existe $R > 0$

$$\text{tel que } \forall y \in F, N(y) \leq R$$

$$\text{et donc } \forall x \in \phi^{-1}(F), \text{ on a: } N(\phi(x)) \leq R.$$

Mais comme ϕ est une isométrie, on a:

$$\|x\|_\infty = N(\phi(x)) \leq R.$$

$$\text{Ainsi } \phi^{-1}(F) \subset B_{\|\cdot\|_\infty}(0, R).$$

Donc $\phi^{-1}(F)$ est un fermé, borné de $(\mathbb{K}^N, \|\cdot\|_\infty)$ donc un compact de $(\mathbb{K}^N, \|\cdot\|_\infty)$ (corollaire 3).

D'où $F = \phi(\phi^{-1}(F))$ est un compact de (E, N) .

Corollaire 16. Soit E un \mathbb{K} espace vectoriel normé

et F un sous-espace vectoriel de E de dimension finie.

Alors F est fermé dans E .

preuve: F est un \mathbb{K} espace vectoriel normé de dimension finie. Donc d'après le corollaire 15,

F est complet. Donc par la proposition 6 du chapitre 4, on en déduit que F est fermé dans E. (22)

Corollaire 17: Soient $(E, \|\cdot\|_E)$, $(F, \|\cdot\|_F)$ deux \mathbb{K} -e.v normés et supposons que $\dim E < +\infty$.

Si $T: E \longrightarrow F$ est linéaire, alors T est automatiquement continue.

preuve: Soit (e_1, \dots, e_N) une base de E et pour $x = \sum_{i=1}^N \alpha_i e_i$, définissons la norme N sur E

$$\text{par } N(x) = \max_{1 \leq i \leq N} |\alpha_i|.$$

Remarquons alors que par l'inégalité triangulaire, on a:

$$\begin{aligned} \|T(x)\|_F &= \left\| \sum_{i=1}^N \alpha_i T(e_i) \right\|_F \\ &\leq \sum_{i=1}^N |\alpha_i| \|T(e_i)\|_F \\ &\leq N(x) \sum_{i=1}^N \|T(e_i)\|_F. \end{aligned}$$

Autrement dit, si

$$C = \sum_{i=1}^N \|T(e_i)\|_F,$$

on a $\forall x \in E, \|T(x)\|_F \leq C N(x)$.

Comme $\dim E < +\infty$, le théorème 14 permet d'affirmer

que N et $\|\cdot\|_E$ sont équivalents. En parti- (23)
culier, il existe $c' > 0$ tq $\forall x \in E, N(x) \leq c' \|x\|_E$.

On obtient finalement que :

$$\forall x \in E, \quad \|T(x)\|_F \leq c c' \|x\|_E,$$

ce qui prouve que $T: (E, \|\cdot\|_E) \longrightarrow (F, \|\cdot\|_F)$ est continue. ■

Remarque: le résultat vrai reste vrai pour les applications

$$\phi: E_1 \times E_2 \times \dots \times E_p \longrightarrow F \quad p \text{ linéaires}$$

si chaque $E_i, 1 \leq i \leq p$, est un espace vectoriel de dimension finie.

Exercice: le prouver!

Si E est un \mathbb{K} -e.v. normé de dimension finie, on a vu que la boule unité fermée $B_F(0,1)$ est compacte.

Il est remarquable que cela caractérise les espaces vectoriels normés de dimension finie.

Théorème 17: Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel normé.

LASSE : (i) $B_F(0,1)$ est compacte
(ii) $\dim E < +\infty$.

preuve: (ii) \implies (i) : corollaire 15!

(i) \implies (ii): supposons que $K = B_F(0, 1)$ soit (24)

compacte. Comme $K \subset \bigcup_{x \in K} B(x, \frac{1}{2})$,

il existe $x_1, \dots, x_N \in K$ tq

$$K \subset \bigcup_{i=1}^N B(x_i, \frac{1}{2}).$$

soit $F = \text{Vect} \{x_1, \dots, x_N\}$.

Montrons que $K \subset F$.

Soit $x \in K$. Nous allons construire une suite $(y_h)_h$ d'éléments de F tels que $y_h \xrightarrow{h \rightarrow +\infty} x$.

Cette suite va être construite par récurrence.

Tout d'abord comme $x \in K \subset \bigcup_{i=1}^N B(x_i, \frac{1}{2})$,

il existe $i_0 \in \{1, \dots, N\}$ tq $\|x - x_{i_0}\| < \frac{1}{2}$.

On pose alors $y_0 := x_{i_0} \in F$.

supposons avoir construit une suite $y_0, \dots, y_k \in F$ tq

$$\|x - y_k\| < \frac{1}{2^{k+1}}, \quad k = 0, \dots, k$$

On a $\|2^{k+1}(x - y_k)\| < 1$ et donc

$$2^{k+1}(x - y_k) \in B(0, 1) \subseteq K \subset \bigcup_{i=1}^N B(x_i, \frac{1}{2}).$$

Ainsi il existe $i_{k+1} \in \{1, \dots, N\}$ tq

$$\|2^{k+1}(x - y_k) - \alpha_{i_{k+1}}\| < \frac{1}{2}$$

et donc $\|x - (y_k + \frac{1}{2^{k+1}} \alpha_{i_{k+1}})\| < \frac{1}{2^{k+2}}$

En posant $y_{k+1} = y_k + \frac{1}{2^{k+1}} \alpha_{i_{k+1}}$, on obtient un vecteur $y_{k+1} \in F$ (F est un espace vectoriel) tel que

$$\|x - y_{k+1}\| < \frac{1}{2^{k+2}}.$$

Ainsi par récurrence, on construit une suite $(y_k)_k \subset F$

telle que $\|x - y_k\| < \frac{1}{2^{k+1}}.$

Comme $\frac{1}{2^{k+1}} \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0$, on en déduit que

$$y_k \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} x, \text{ et comme } y_k \in F, \text{ cela implique}$$

que $x \in \overline{F}.$

On obtient donc $K \subset \overline{F}.$

Mais d'un $F \subset +\infty$ donc en particulier fermé dans E (corollaire 16). Ainsi $\overline{F} = F$ et $K \subset F.$

Il est alors facile en utilisant le fait que F est un sous espace vectoriel de voir que

$$BF(0,1) \subset F \implies E = F.$$

Donc $\dim E = \dim F \leq N < +\infty.$

5.3. Annexe:

5.3.1. Preuve du théorème de Bolzano Weierstrass:

Rappelons le théorème de Bolzano Weierstrass.

Théorème (Bolzano Weierstrass):

Toute suite bornée d'éléments de \mathbb{R} admet une sous-suite convergente

La preuve que nous allons donner du théorème de Bolzano-Weierstrass utilise les suites adjacentes. Le fait que 2 suites adjacentes convergent vers la même limite repose lui sur la propriété de la borne supérieure de \mathbb{R} : tout ensemble de réels non vide et majoré possède une borne supérieure.

preuve du théorème de Bolzano Weierstrass: soit $x = (x_k)_k$ une suite bornée d'éléments de \mathbb{R} et soit $R > 0$ tel que $-R \leq x_k \leq R, \forall k \geq 0.$

Notons $I_0 = [-R, R]$. On va construire par récurrence sur k une suite d'intervalles fermés $I_k = [a_k, b_k]$ de longueur $\frac{2R}{2^k}$ tel que pour $k \geq 0$

on a $I_{k+1} \subset I_k$

(27)

et $\{j \geq 0 : x_j \in I_k\}$ est infini. (*)

Pour $k=0$, I_0 convient.

Supposons la suite construite jusqu'au rang k et posons

$$c_k := \frac{a_k + b_k}{2}.$$

Notons $I_{k+1}^- = [a_k, c_k]$ et $I_{k+1}^+ = [c_k, b_k]$

Comme $I_k = I_{k+1}^- \cup I_{k+1}^+$, au moins l'un des deux ensembles $\{j : x_j \in I_{k+1}^-\}$ ou $\{j : x_j \in I_{k+1}^+\}$ est infini. On choisit alors

$$I_{k+1} = I_{k+1}^- \text{ ou bien } I_{k+1} = I_{k+1}^+$$

de sorte que (*) soit vrai au rang $k+1$.

Notons bien sûr que $I_{k+1} \subset I_k$ et la longueur de

I_{k+1} est la moitié de la longueur de I_k , à savoir

$$\frac{1}{2} \frac{2R}{2^k} = \frac{2R}{2^{k+1}}.$$

L'hypothèse de récurrence est donc vérifiée au rang $k+1$.

On construit maintenant la sous-suite de $(x_n)_n$ de la façon suivante. On pose :

$$\varphi(0) = 0 \text{ et pour } k \geq 0$$

$$\varphi(k+1) = \min \{j > \varphi(k) : x_j \in I_{k+1}\}$$

Noter que $\varphi(k+1)$ est bien défini car

$\{j : x_j \in I_{k+1}\}$ est infini et donc l'ensemble

$\{j > \varphi(k) : x_j \in I_{k+1}\}$ est un sous ensemble non vide de \mathbb{N} et donc il admet un minimum.

Les suites $(a_k)_k$ et $(b_k)_k$ sont adjacentes :

- * la suite (a_k) est croissante
 - * la suite (b_k) est décroissante
- car $[a_{k+1}, b_{k+1}] \subset [a_k, b_k]$
- * $b_k - a_k = \frac{2R}{2^k} \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} 0$.

Ainsi $(a_k)_k$ et $(b_k)_k$ convergent vers la même limite α .

Il reste à remarquer que par définition de $\varphi(k)$, on a :

$$a_k \leq x_{\varphi(k)} \leq b_k$$

et donc le Théorème des gendarmes implique que

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} x_{\varphi(k)} = \alpha$$



5.3.2 Preuve de la caractérisation séquentielle des compacts.

Le but de cette section est de présenter une preuve du Théorème 2 dont nous rappelons maintenant l'énoncé.

Théorème (de Borel-Lebesgue): Soit (X, d) un espace métrique et

$K \subset X$. LASSE : (i) K est compact

(ii) toute suite d'éléments de K admet une valeur d'adhérence dans K .

(29)

La preuve utilise deux lemmes:

Lemme a: Soit (X, d) un espace métrique telle que toute suite d'éléments de X admet une valeur d'adhérence dans X .

Alors, pour tout $r > 0$, il existe un ensemble fini de points $\{x_1, \dots, x_n\}$ de X tel que

$$X \subseteq \bigcup_{j=1}^n B(x_j, r)$$

preuve: si $X = \emptyset$, il n'y a rien à démontrer. Si

$X \neq \emptyset$, supposons par l'absurde qu'il existe $r > 0$ tel qu'aucun ensemble fini de boules de la forme $B(x, r)$ ne recouvre X . Nous allons construire par récurrence une suite $(x_k) \subset X$ telle que

$$(*) \quad d(x_j, x_k) \geq r, \quad \forall k > j \geq 0.$$

Commençons par choisir $x_0 \in X$ quelconque.

Supposons alors avoir construit x_0, \dots, x_k satisfaisant (*).

Par hypothèse, l'ensemble

$$U_k := \bigcup_{j=1}^k B(x_j, r)$$

ne recouvre pas X . Autrement dit, $\exists x_{k+1} \in X \setminus U_k$.

et donc $x_{k+1} \in X$

et $\forall j \in \{1, \dots, k\}, d(x_{k+1}, x_j) \geq r$.

Ainsi (*) est vérifié au rang $k+1$.

Une fois la suite $(x_k)_k$ construite, remarquons que cette suite n'admet aucune sous-suite convergente. En effet, si

$$x_{\varphi(k)} \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} x \text{ alors on aurait}$$

$$r \leq d(x_{\varphi(k)}, x_{\varphi(k+1)}) \xrightarrow[k \rightarrow +\infty]{} d(x, x) = 0,$$

ce qui est absurde. ■

Lemme b (Lebesgue): Soit (X, d) un espace métrique

tel que toute suite d'éléments de X admet une valeur d'adhérence dans X . Soit $(U_i)_{i \in I}$ une famille d'ouverts qui recouvre X .

$$X \subset \bigcup_{i \in I} U_i.$$

Alors $\exists r > 0$ tq

$$\forall x \in X, \exists i \in I \text{ tq } B(x, r) \subset U_i.$$

preuve: par l'absurde (une nouvelle fois!), supposons que

$$\forall r > 0, \exists x \in X, \forall i \in I, B(x, r) \not\subset U_i.$$

Appliquons ceci à $x_j = \frac{1}{2^j}, j \geq 0$.

En particulier, $\forall j \geq 0, \exists z_j \in X,$

(*) $\forall i \in I, B(z_j, \frac{1}{2^j}) \not\subset U_i$

Par hypothèse, la suite $(z_j)_j$ admet une valeur d'adhérence dans X . Autrement dit, il existe une sous-suite $(z_{\varphi(j)})_j$

$$t_q \quad z_{\varphi(j)} \xrightarrow{j \rightarrow +\infty} z \in X.$$

Or $\exists i_0 \in I$ t.q $z \in U_{i_0}$ - ouvert.

Donc $\exists r > 0 / B(z, r) \subset U_{i_0}$.

Pour j assez grand, on a

$$B(z_{\varphi(j)}, r_{\varphi(j)}) \subset B(z, r).$$

En effet, si $u \in B(z_{\varphi(j)}, r_{\varphi(j)})$, on a :

$$d(u, z) \leq d(u, z_{\varphi(j)}) + d(z_{\varphi(j)}, z) < r_{\varphi(j)} + d(z_{\varphi(j)}, z)$$

Notons que $r_{\varphi(j)} + d(z_{\varphi(j)}, z) \xrightarrow{j \rightarrow +\infty} 0$

et donc $\exists j_0$ t.q $r_{\varphi(j_0)} + d(z_{\varphi(j_0)}, z) < r$

ainsi $d(u, z) < r$ ce qui donne

$$B(x_{\varphi(j_0)}, r_{\varphi(j_0)}) \subseteq B(a, r).$$

Mais alors on a :

$$B(x_{\varphi(j_0)}, r_{\varphi(j_0)}) \subseteq U_{i_0},$$

ce qui contredit (*). ■

preuve du théorème de Borel Lebesgue :

(i) ⇒ (ii): supposons que X soit compact et supposons par l'absurde qu'il existe une suite $(u_k)_k \subset X$ telle que (u_k) n'a pas de valeur d'adhérence dans X .

D'après la proposition 18 du chapitre 2, $\forall x \in X$, $\exists r_x > 0$ tel que $\{k : u_k \in B(x, r_x)\}$ est fini.

La famille $(B(x, r_x))_{x \in X}$ forme un recouvrement d'ouverts de X . Par compacité, on peut en extraire un sous recouvrement fini. Autrement dit, $\exists x_1, \dots, x_n \in X$

$$t_q \quad X \subseteq \bigcup_{j=1}^n B(x_j, r_{x_j}).$$

On a alors

$$(**) \quad N = \bigcup_{j=1}^n \{k : u_k \in B(x_j, r_{x_j})\}$$

En effet, si $m \in \mathbb{N}$ alors

$$u_m \in X \subseteq \bigcup_{j=1}^n B(x_j, r_{x_j})$$

et donc $\exists j \in \{1, \dots, n\}$ tq $u_m \in B(x_j, r_{x_j})$.

$$\text{et donc } m \in \bigcup_{j=1}^n \{k : u_k \in B(x_j, r_{x_j})\},$$

ce qui prouve (**).

On obtient alors une contradiction car on a écrit \mathbb{N} comme une union finie d'ensembles finis!

(ii) \Rightarrow (i): Supposons maintenant que toute suite d'éléments de X admet une valeur d'adhérence dans X .

Soit $(U_i)_{i \in I}$ une famille d'ouverts qui recouvre X .

D'après le lemme b (de Lebesgue), il existe $r > 0$ tq

$$(***) \quad \forall x \in X, \exists i \in I \text{ tq } B(x, r) \subset U_i,$$

et par le lemme a, il existe $x_1, \dots, x_n \in X$ tels que

$$X \subseteq \bigcup_{j=1}^n B(x_j, r).$$

Pour chaque $j \in \{1, \dots, n\}$, on peut trouver par (***)

$$i_j \in I \text{ tq } B(x_j, r) \subset U_{i_j}$$

On a donc $X \subseteq \bigcup_{j=1}^n U_{i_j}$ ce qui prouve

la compacte de X .



6.1. Définition et exemple fondamental:

6.1.1. Définition. Dans tout le chapitre, (X, d) est un espace métrique.

Définition:

On dit que X est connexe s'il n'est pas réunion de deux ensembles ouverts non vides disjoints.

Autrement dit, X est connexe si pour tous ouverts Ω et O de X tels que $X = \Omega \cup O$, $\Omega \cap O = \emptyset$ alors $\Omega = \emptyset$ ou $O = \emptyset$.

Un espace connexe est donc intuitivement un espace en un seul "morceau".

Proposition 1: (X, d) un espace métrique.

LASSE: (i) X est connexe.

(ii) L'espace X n'est pas réunion de deux fermés non vides disjoints.

(iii) Les seules parties à la fois ouvertes et fermés de X sont \emptyset et X .

preuve: (i) \Leftrightarrow (ii): X n'est pas connexe si et seulement si il existe deux ouverts Ω et O non vides disjoints tels que $X = \Omega \cup O$.

Par passage au complémentaire, c'est équivalent à l'existence de deux ouverts Ω et O non vides

$$\text{tels que } \phi = (X \setminus \Omega) \cap (X \setminus O)$$

$$\text{et } X = (X \setminus \Omega) \cup (X \setminus O)$$

$O \cap \Omega$ (resp. O) est un ouvert si $X \setminus \Omega$ (resp. $X \setminus O$) est un fermé.

$$\text{De plus } X \setminus \Omega = \phi \Leftrightarrow \Omega = X \Leftrightarrow O = \phi$$

$$\text{et } X \setminus O = \phi \Leftrightarrow O = X \Leftrightarrow \Omega = \phi$$

D'où X n'est pas connexe si et seulement si il existe deux fermés F et G non vides disjoints tels que $X = F \cup G$.

On obtient alors l'équivalence (i) \Leftrightarrow (ii) par contraposée.

(i) \Rightarrow (iii): soit A une partie de X tel que A est à la fois ouvert et fermé. On peut écrire

$$X = A \cup (X \setminus A)$$

et $A, X \setminus A$ sont deux ouverts disjoints.

Ainsi X étant connexe, on a $A = \phi$ ou $X \setminus A = \phi$

c'est à dire $A = \phi$ ou $A = X$.

De plus, on sait que ϕ et X sont à la fois

ouverts et fermés.

③

(iii) \Rightarrow (i): Soient Ω et O deux ouverts de X tels que

$$X = \Omega \cup O \text{ et } \Omega \cap O = \emptyset.$$

Alors $\Omega = X \setminus O$ est à la fois ouvert et fermé
(comme complémentaire d'un ouvert).

Donc $\Omega = \emptyset$ ou $\Omega = X$.

Mais $\Omega = X \Rightarrow O = \emptyset$.

D'où $\Omega = \emptyset$ ou $O = \emptyset$ ce qui prouve que X est

connexe. ■

Définition: on dit qu'une partie A d'un espace métrique (X, d) est connexe si A muni de la distance induite est connexe.

\triangle : si (X, d) est connexe et $A \subset X$ alors A n'est pas nécessairement connexe.

Par exemple, il suffit de prendre la réunion de deux boules ouvertes disjointes.....

Proposition 2: (X, d) un espace métrique, $A \subset X$.

Alors A est connexe si et seulement si pour tout ouvert Ω et O de X vérifiant $A \subset \Omega \cup O$ et $A \cap \Omega \cap O = \emptyset$ on a $A \subset \Omega$ ou $A \subset O$.

preuve: supposons A convexe et soit Ω et O deux $\textcircled{4}$
ouverts de X tels que $A \subset \Omega \cup O$ et $A \cap \Omega \cap O = \emptyset$.

Par définition de la topologie induite, $A \cap \Omega$ et $A \cap O$
sont deux ouverts de A qui sont disjoints et tels que

$$A = (A \cap \Omega) \cup (A \cap O).$$

Ainsi par convexité de A , on en déduit que $A \cap \Omega = \emptyset$
ou $A \cap O = \emptyset$.

Mais $A \subset \Omega \cup O$, donc si $A \cap \Omega = \emptyset$ alors $A \subset O$
et si $A \cap O = \emptyset$ alors $A \subset \Omega$.

Réciproquement, supposons que pour tout ouvert Ω et O de X
vérifiant $A \subset \Omega \cup O$ et $A \cap \Omega \cap O = \emptyset$, on a
 $A \subset \Omega$ ou $A \subset O$ et montrons que A est convexe.
Pour cela, soit Ω_1 et O_1 deux ouverts de A (rela-
-tivement à la topologie induite) tels que $A = \Omega_1 \cup O_1$
et $\Omega_1 \cap O_1 = \emptyset$.

Par définition de la topologie induite, il existe deux ouverts
 Ω et O de X tels que $\Omega_1 = \Omega \cap A$ et $O_1 = O \cap A$.

$$\text{D'où } A = (\Omega \cap A) \cup (O \cap A) \subset \Omega \cup O$$

$$\text{et } A \cap \Omega \cap O = \Omega_1 \cap O_1 = \emptyset.$$

Par hypothèse, on en déduit donc que $A \subset \Omega$ ou
 $A \subset O$. Mais si $A \subset \Omega$ alors $\Omega_1 = A$ et
donc $O_1 = \emptyset$.

De même, si $A \subset O$ alors $O_1 = A$ et donc (5)

$$\Omega_1 = \emptyset.$$

Ceci prouve la connexité de A . ■

6.1.2. Exemple fondamental.

Théorème 3. Soit A une partie de \mathbb{R} . LASSE :

(i) A est connexe

(ii) A est un intervalle.

En particulier, \mathbb{R} est connexe.

preuve: (i) \Rightarrow (ii): supposons que A est connexe mais que

A n'est pas un intervalle de \mathbb{R} . Alors il existe $x, y, z \in \mathbb{R}$ tels que $x < z < y$ avec $x, y \in A$ et $z \notin A$. Soit $\Omega =]-\infty, z[$ et $O =]z, +\infty[$.

Alors $A \subset \Omega \cup O$, $A \cap \Omega \cap O = \emptyset$

et Ω et O sont deux ouverts de \mathbb{R} .

Comme A est connexe, la proposition 2 implique que

$A \subset \Omega$ ou $A \subset O$. Mais $x \in A \setminus O$ et

$y \in A \setminus \Omega$ ce qui contredit le fait que

$A \subset \Omega$ ou $A \subset O$.

(ii) \Rightarrow (i): supposons que A soit un intervalle mais ⑥

que A ne soit pas convexe. Alors il existe deux ouverts de \mathbb{R} , Ω et O , tels que $A \subset \Omega \cup O$,
 $A \cap \Omega \cap O = \emptyset$ et $A \cap \Omega \neq \emptyset$, $A \cap O \neq \emptyset$.

Soit $x \in A \cap \Omega$ et $y \in A \cap O$. On peut supposer sans perte de généralité que $x < y$ (noter que $x \neq y$ car $A \cap \Omega \cap O = \emptyset$!).

Comme A est un intervalle, on a $[x, y] \subset A$.

D'où $[x, y] = ([x, y] \cap \Omega) \cup ([x, y] \cap O)$

et $[x, y] \cap \Omega \cap O = \emptyset$.

Soit $B = [x, y] \cap \Omega$. Comme B contient x ,

c'est une partie non vide de \mathbb{R} bornée par y .

Soit $x_0 = \sup(B)$. Alors $x_0 \in \overline{B} \subset [x, y]$.

On distingue deux cas.

1^{er} cas: $x_0 \in B$. Alors $x_0 < y$ car $y \in O$ et

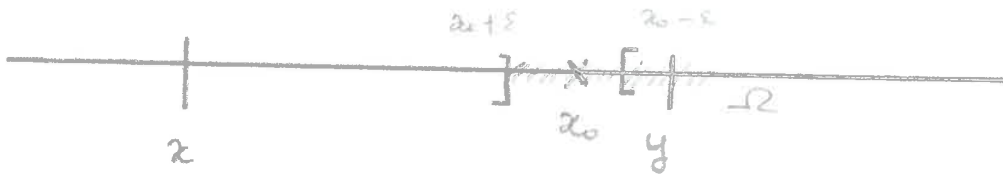
$$\Omega \cap O \cap A = \emptyset.$$

De plus, $x_0 \in B \subset \Omega$ -ouvert. Donc il existe $\varepsilon > 0$

$$\text{tq }]x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon[\subset \Omega.$$

Ainsi il existe $x_1 > x_0$ et $x_1 \in \Omega \cap [x, y] = B$

ce qui contredit la définition de x_0 .



2^{ic} cas : $x_0 \notin B$

Alors $x_0 \in [x, y] \cap O \subset O$ - ouvert

Donc il existe $\epsilon > 0$ tq $]x_0 - \epsilon, x_0 + \epsilon[\subset O$.

Par définition du sup, il existe $z \in B$ tel que

$$x_0 - \epsilon < z \leq x_0. \quad \text{D'où } z \in B \cap O$$

i.e $z \in [x, y] \cap \Omega \cap O$ ce qui est absurde.



6.2. Fonctions continues et connexité :

Théorème 4: Soient X, Y deux espaces métriques et $f: X \rightarrow Y$ une application continue. Si X est connexe alors $f(X)$ est connexe.

preuve: on raisonne par l'absurde en supposant que X est connexe

et que $f(X)$ n'est pas connexe. Alors il existe deux ouverts Ω et O de Y tels que $f(X) \subset \Omega \cup O$ et $f(X) \cap \Omega \cap O = \emptyset$ et $f(X) \cap \Omega \neq \emptyset, f(X) \cap O \neq \emptyset$.

Remarquons alors que f étant continue, $f^{-1}(\Omega)$ et

$f^{-1}(O)$ sont deux ouverts de X tels que

$$\bullet f^{-1}(\Omega) \cap f^{-1}(O) = \emptyset$$

(car si $z \in f^{-1}(\Omega) \cap f^{-1}(O)$ alors $f(z) \in O \cap \Omega \cap f(X)$)[⊗]

- $X = f^{-1}(\Omega) \cup f^{-1}(O)$ car si $z \in X$ alors $f(z) \in f(X) \subset \Omega \cup O$ et donc soit $f(z) \in \Omega$ et alors $z \in f^{-1}(\Omega)$, soit $f(z) \in O$ et alors $z \in f^{-1}(O)$.

Par convexité de X , on en déduit donc que

$$f^{-1}(\Omega) = \emptyset \text{ ou } f^{-1}(O) = \emptyset.$$

D'où $X = f^{-1}(\Omega)$ ou $X = f^{-1}(O)$, soit

encore $f(X) \subset \Omega$ ou $f(X) \subset O$,

ce qui contredit le fait que $f(X) \cap \Omega \cap O = \emptyset$
et $f(X) \cap \Omega \neq \emptyset, f(X) \cap O \neq \emptyset$.

Corollaire 5: (Théorème de la valeur intermédiaire)

Soit (X, d) un espace métrique convexe. Soit

$f: X \longrightarrow \mathbb{R}$ une application continue.

Alors $f(X)$ est un intervalle.

preuve: il suffit de combiner le théorème 4 et le théorème 3.

Corollaire 6:

Soit (X, d) un espace métrique compact et convexe.

Soit $f: X \longrightarrow \mathbb{R}$ une application continue.

Alors $f(X)$ est un intervalle fermé, borné

preuve: simple application du corollaire 5 et du théorème 10 chapitre 5. ⑨

Proposition 7: Soit (X, d) un espace métrique.

LASSE: (i) X est connexe.

(ii) Toute fonction continue $f: X \rightarrow \{0, 1\}$

(où $\{0, 1\}$ est muni de la topologie induite par \mathbb{R}) est constante.

preuve: (i) \Rightarrow (ii): supposons X connexe et soit $f: X \rightarrow \{0, 1\}$

continue. Alors $f^{-1}(\{0\})$ et $f^{-1}(\{1\})$ forme une partition de X en deux fermés disjoints. La proposition 1 implique alors que $f^{-1}(\{0\}) = \emptyset$ ou $f^{-1}(\{1\}) = \emptyset$, c'est à dire que $X = f^{-1}(\{1\})$ ou $X = f^{-1}(\{0\})$ et donc f est constante.

(ii) \Rightarrow (i): Soit Ω et O deux ouverts de X tels que $\Omega \cap O = \emptyset$ et $X = \Omega \cup O$.

Supposons que $\Omega \neq \emptyset$ et soit $f = \chi_{\Omega}$.

Montre que f est continue. Les seuls ouverts de $\{0, 1\}$ sont \emptyset , $\{0\}$, $\{1\}$ et $\{0, 1\}$

On a $f^{-1}(\{0\}) = O$, $f^{-1}(\emptyset) = \emptyset$, $f^{-1}(\{1\}) = \Omega$ et $f^{-1}(\{0, 1\}) = X$.

Ainsi l'image réciproque de tout ouvert de $\{0,1\}$ est un ouvert de X et donc f est continue. L'hypothèse implique alors que f est constante, ce qui implique nécessairement que $O = \emptyset$. (10) ■

6.3. Union, adhérence, produit:

6.3.1 Union.

Théorème 8: Soit (X, d) un espace métrique, $(A_i)_{i \in I}$ une famille de parties convexes de X .

Supposons que pour tout $i, j \in I, i \neq j, A_i \cap A_j \neq \emptyset$.

Alors $\bigcup_{i \in I} A_i$ est convexe.

En particulier, si $\bigcap_{i \in I} A_i \neq \emptyset$ alors $\bigcup_{i \in I} A_i$ est convexe.

preuve: Soit $f: \bigcup_{i \in I} A_i \longrightarrow \{0,1\}$ continue

Alors, $\forall i \in I, f|_{A_i}: A_i \longrightarrow \{0,1\}$ est continue.

Comme A_i est convexe, le Théorème 7 implique que $f|_{A_i}$ est constante; il existe $a_i \in \{0,1\}$ tel que

$\forall i \in I, f|_{A_i} = a_i$.

Mais $(A_i \cap A_j \neq \emptyset, i \neq j) \implies a_i = a_j$ si $i \neq j$.

Ainsi, f est constante et $\bigcup_{i \in I} A_i$ est connexe. ■

(11)

Exercice: prouver le résultat précédent avec la définition de la connexité (sans utiliser la caractérisation avec les fonctions).

6.3.2. Adhérence.

Proposition 3: Soit (X, d) un espace métrique et A une partie

connexe de X .

Si $A \subset B \subset \bar{A}$, alors B est connexe.

En particulier, A connexe $\implies \bar{A}$ connexe.

preuve: soit $f: B \longrightarrow \{0,1\}$ continue.

Alors $f|_A: A \longrightarrow \{0,1\}$ est continue.

Comme A est connexe, il existe $c \in \{0,1\}$ tel que

$\forall x \in A, f(x) = c$.

Soit $u \in B \subset \bar{A}$: il existe alors $x_n \in A$ tel que

$x_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} u$.

Par continuité de f , on a alors $f(x_n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f(u)$

et comme $f(x_n) = c, \forall n \geq 1$, on en déduit que $f(u) = c$.

Ainsi f est constante et le théorème 7 implique que B

est connexe. ■

Proposition 10: Soit (X, d) un espace métrique.

(12)

Soient $A, B \subset X$ et supposons que B est connexe,

$A \cap B \neq \emptyset$ et $B \cap A^c \neq \emptyset$.

Alors $B \cap \partial A \neq \emptyset$.

preuve: rappelons que $\partial A = \bar{A} \cap (X \setminus \overset{\circ}{A}) = \bar{A} \cap \overline{X \setminus A}$.

Supposons que $B \cap \partial A = \emptyset$.

On a donc $B \subset \bar{A} \cup \overline{X \setminus A}$

et $B \cap \bar{A} \cap \overline{X \setminus A} = B \cap \partial A = \emptyset$.

Comme \bar{A} et $\overline{X \setminus A}$ sont fermés, la proposition 2

(ou plutôt son analogue pour les fermés) montre que

$B \subset \bar{A}$ ou $B \subset \overline{X \setminus A}$ (car B est connexe).

Si $B \subset \bar{A}$ alors $B \cap \bar{A} \cap \overline{X \setminus A} = B \cap \overline{X \setminus A}$

et donc $B \cap \overline{X \setminus A} \subset B \cap \overline{X \setminus A} = \emptyset$

ce qui est absurde car $B \cap \overline{X \setminus A} \neq \emptyset$

De même, si $B \subset \overline{X \setminus A}$ alors $B \cap \bar{A} \cap \overline{X \setminus A} = B \cap \bar{A}$

et donc $B \cap \bar{A} \subset B \cap \bar{A} = \emptyset$,

ce qui contredit le fait que $B \cap A \neq \emptyset$. \blacksquare

Corollaire 11 (Théorème du passage des douanes): Soient (X, d) un

espace métrique, $A \subset X$ et $\gamma: [0, 1] \rightarrow X$ continue

telles que $\gamma(0) \in A$ et $\gamma(1) \notin A$.

Alors il existe $t_0 \in [0, 1]$ tel que $\gamma(t_0) \in \partial A$.

preuve: il suffit d'appliquer la proposition 10 au
complexe $B = \gamma([0,1])$. ■

(13)

Corollaire 12: Soit (X, d) un espace métrique complexe et
 A une partie de X telle que $A \neq \emptyset$ et $A \neq X$.
Alors $\partial A \neq \emptyset$.

preuve: on applique la proposition 10 à $B = X$. ■

6.3.3. Produit.

Théorème 13: Soient $(X_1, d_1), \dots, (X_N, d_N)$ une famille
finie d'espaces métriques complexes.

Alors le produit $X = X_1 \times \dots \times X_N$ muni de d est
un espace métrique complexe.

preuve: il suffit de faire la preuve pour $N=2$.

Soit $f: X_1 \times X_2 \longrightarrow \{0,1\}$ continue.

Fixons $x_1 \in X_1$ et considérons

$$f_{x_1}: X_2 \longrightarrow \{0,1\}$$

$$x_2 \longmapsto f_{x_1}(x_2) = f(x_1, x_2)$$

La fonction f_{x_1} est clairement continue et comme
 X_2 est complexe, f_{x_1} est constante.

Autrement dit, il existe une constante $c_{x_1} \in \{0,1\}$

telle que pour tout $x_2 \in X_2$, $f(x_1, x_2) = c_{x_1}$.

De même, pour tout $x_2 \in X_2$, il existe $c_{x_2} \in \{0, 1\}$ tq
pour tout $x_1 \in X_1$, $f(x_1, x_2) = c_{x_2}$.

Fixons $(u_0, v_0) \in X_1 \times X_2$.

Pour tout $(x_1, x_2) \in X_1 \times X_2$, on a donc

$$f(x_1, x_2) = f(x_1, v_0) = f(u_0, v_0).$$

Ainsi f est constante et donc X est convexe. ■

6.4. Convexité, convexité par arcs.

Définition: Un espace métrique (X, d) est dit convexe par arcs si pour tous $x, y \in X$, il existe une application continue $\gamma: [0, 1] \rightarrow X$ telle que $\gamma(0) = x$ et $\gamma(1) = y$.

Exemples: (1) Un intervalle de \mathbb{R} est convexe par arcs :

si $x, y \in I$, $\gamma(t) = (1-t)x + ty, t \in [0, 1]$.

(2) l'image continue d'un convexe par arcs est convexe

par arcs: $f: X \rightarrow Y$ continue $\Big| \Rightarrow f(X)$ est convexe par arcs.
 X convexe par arcs

Définitions: Soit $(E, \|\cdot\|)$ un \mathbb{K} -espace vectoriel normé.

(a) Pour $x, y \in E$, le segment entre x et y , noté $[x, y]$, est défini par: $[x, y] = \{(1-t)x + ty : t \in [0, 1]\}$

(b) si $A \subset E$. On dit que

(i) A est convexe si $\forall a, b \in A, [a, b] \subset A$.

(ii) A est étoilée par rapport à $x_0 \in A$ si $\forall a \in A, [x_0, a] \subset A$.

Proposition 14: Soit $(E, \|\cdot\|)$ un \mathbb{K} -espace vectoriel normé, et $A \subset E$. Alors

A convexe $\implies A$ étoilée $\implies A$ convexe par arcs.

preuve: • il est clair que si A est convexe alors A est étoilée par rapport à n'importe lequel de ses points.

• Supposons maintenant que A est étoilé par rapport à x_0

soient $a, b \in A$ et posons

$$\gamma(t) = \begin{cases} (1-2t)a + 2tx_0 & , 0 \leq t \leq \frac{1}{2} \\ (1-(2t-1))x_0 + (2t-1)b & , \frac{1}{2} \leq t \leq 1. \end{cases}$$

(on parcourt $[a, x_0]$ pour $0 \leq t \leq \frac{1}{2}$, puis le segment

$[a_0, b]$ pour $\frac{1}{2} \leq t \leq 1$.

(16)

On vérifie que $\gamma(0) = a$, $\gamma(1) = b$ et γ est continue sur $[0, 1]$. De plus, comme $\gamma([0, \frac{1}{2}]) = [a, a_0] \subset A$ et $\gamma([\frac{1}{2}, 1]) = [a_0, b] \subset A$, on a $\gamma([0, 1]) \subset A$.

Ainsi A est convexe par arcs. ■

Corollaire 15: Soit $(E, \|\cdot\|)$ un \mathbb{R} -espace vectoriel normé.

Toute boule (ouverte ou fermée) est convexe donc convexe par arcs.

preuve: Soient $a, b \in B(x_0, r)$, $x_0 \in E$, $r > 0$.

Soit $x \in [a, b]$. Alors il existe $t \in [0, 1]$ tq $x = (1-t)a + tb$.

D'où

$$\|x - x_0\| = \|(1-t)(a - x_0) + t(b - x_0)\|$$

$$\leq (1-t)\|a - x_0\| + t\|b - x_0\|$$

$$< (1-t)r + tr = r$$

Ainsi $x \in B(x_0, r)$ qui est donc convexe.

La preuve est exactement la même pour les boules fermées. ■

Remarque: (1) $\mathbb{R}^* =]-\infty, 0[\cup]0, +\infty[$ n'est pas convexe par arcs. En effet supposons par l'absurde que \mathbb{R}^* est convexe par arcs. En particulier, il existerait

une application continue $\gamma: [0,1] \longrightarrow \mathbb{R}^*$ telle que (17)

$$\gamma(0) = -\frac{1}{2} \text{ et } \gamma(1) = \frac{1}{2}.$$

Or $0 \in [-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ et la théorie des valeurs intermédiaires impliquant alors qu'il existe $t_0 \in [0,1]$ tq $\gamma(t_0) = 0$, ce qui est absurde.

(2) $S_{\mathbb{R}}(0,1) = \{-1,1\}$ n'est pas convexe par arcs.

On raisonne de même !

Les deux résultats précédents deviennent valides lorsque la dimension de l'espace vectoriel est supérieur ou égal à 2.

Théorème 16: Soit $(E, \|\cdot\|)$ un \mathbb{R} -e.v. normé de dimension supérieur ou égale à 2.

Alors (a) $\forall x_0 \in E, E \setminus \{x_0\}$ est convexe par arcs

(b) $\forall x_0 \in E, r > 0, S(x_0, r)$ est convexe par arcs.

preuve: Soit $x_0 \in E$ et $r > 0$.

L'application $f: x \longmapsto x + x_0$ est un homéomorphisme qui envoie 0 sur x_0 et $f(E \setminus \{0\}) = E \setminus \{x_0\}$
 $f(S(0, r)) = S(x_0, r)$.

Comme le caractère convexe par arcs est préservé par homéomorphisme, il suffit de montrer que $E \setminus \{0\}$ et $S(0, r)$ sont convexes par arcs.

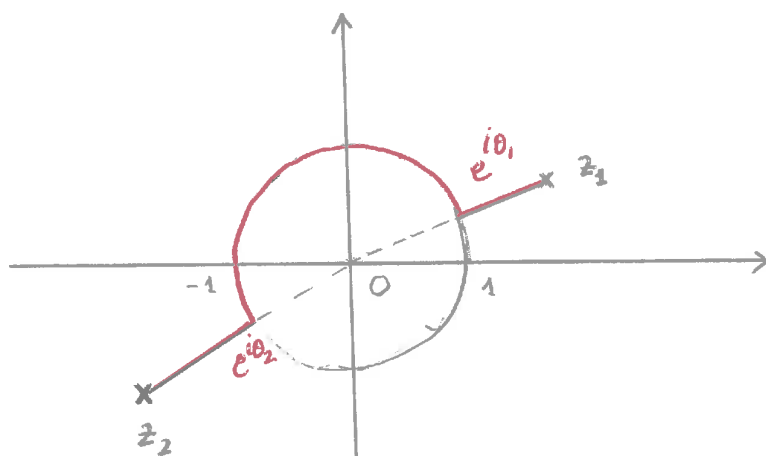
De plus, comme $S(0,r) = g(E \setminus \{0\})$, où

(18)

$$g: E \setminus \{0\} \longrightarrow E$$
$$z \longmapsto \pi \frac{z}{\|z\|}$$

est continue et que l'image par une application continue d'un connexe par arcs est connexe par arcs, il suffit de montrer que $E \setminus \{0\}$ est connexe par arcs.

Commençons par montrer que $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ est connexe par arcs :



En écriture complexe, deux points de $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ s'écrivent :

$$z_1 = r_1 e^{i\theta_1}, \quad z_2 = r_2 e^{i\theta_2}, \quad r_1, r_2 > 0.$$

On peut les relier par l'application suivante :

$$\gamma(t) = \begin{cases} (1-3t)z_1 + 3te^{i\theta_1} & , 0 \leq t \leq \frac{1}{3} \\ e^{i((2-3t)\theta_1 + (3t-1)\theta_2)} & , \frac{1}{3} < t \leq \frac{2}{3} \\ (3t-2)z_2 + 3(1-t)e^{i\theta_1} & , \frac{2}{3} < t \leq 1 \end{cases}$$

On vérifie facilement que γ est continue,

$$\gamma(0) = z_1, \quad \gamma(1) = z_2 \quad \text{et} \quad \gamma([0,1]) \subset \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}.$$

Si E est maintenant un \mathbb{R} -e.v. normé de dimension ≥ 2 . (19)

Soient $x, y \in E \setminus \{0\}$ et P un plan contenant $0, x$ et y : un tel plan existe puisque E est de dimension supérieure ou égale à 2 (si x et y ne sont pas colinéaires, on prend $P = \text{Vect}\{x, y\}$ sinon on complète par un vecteur e non colinéaire à x et y et on prend $P = \text{Vect}\{x, y, e\}$).

Alors $P \setminus \{0\}$ est homéomorphe à $\mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ donc connexe par arcs. On peut donc relier x à y par un chemin continu restant dans $P \setminus \{0\}$ donc à fortiori dans $E \setminus \{0\}$. Ainsi $E \setminus \{0\}$ est connexe par arcs. ■

Théorème 17: Tout connexe par arcs est connexe.

preuve: on peut bien sûr supposer que $X \neq \emptyset$.

Donc il existe $x_0 \in X$ et puisque X est connexe par arcs, on a:

$$X = \bigcup \gamma([0, 1])$$

$\gamma: [0, 1] \rightarrow X$ continu
et $\gamma(0) = x_0$

(En effet, $\forall x \in X, \exists \gamma: [0, 1] \rightarrow X$ continu telle que $\gamma(0) = x_0$ et $\gamma(1) = x$).

Comme $x_0 \in \bigcap \gamma([0,1])$, et que

$$\gamma: [0,1] \rightarrow X \text{ continue} \\ \text{et } \gamma(0) = x_0$$

(20)

$\gamma([0,1])$ est convexe (d'après les théorèmes 3 et 4),
le théorème 8 implique que X est convexe. ■

Corollaire 18: Soit E un \mathbb{R} -e.v. normé.

(a) Toute boule (ouverte ou fermée) est convexe

(b) Si $\dim E \geq 2$, toute sphère est convexe.

preuve: (a) : corollaire 15 + théorème 17

(b) : théorèmes 16 et 17. ■

⚠ dans un espace métrique, les boules ne sont pas forcément convexes : ainsi dans \mathbb{Z} , $B(0,2) = \{-1, 0, 1\}$.

Remarque: convexe $\not\Rightarrow$ convexe par arcs.

Par exemple, si $\Gamma = \left\{ \left(x, \sin \frac{1}{x} \right) : x \in]0,1[\right\}$ le graphe
de la fonction $x \mapsto \sin \left(\frac{1}{x} \right)$,

alors Γ est convexe (et même convexe par arcs)
comme image continue du convexe $]0,1[$ par la fonction

continue $z \mapsto (z, \sin(\frac{1}{z}))$.

(21)

Donc $\overline{\Gamma}$ est connexe (proposition 9).

On peut montrer que : * $\overline{\Gamma} = \Gamma \cup (\{0\} \times [-1, 1])$

* $\overline{\Gamma}$ n'est pas connexe par arcs.

(voir TD).

6.5. Composantes connexes:

6.5.1. Définition:

Quand l'espace X n'est pas connexe, on peut toujours le "découper en morceaux" connexes disjoints :

$$(*) \quad X = \bigcup_{z \in X} \{z\}$$

mais on souhaite le faire en optimisant le nombre de "morceaux" et la décomposition (*) n'est pas très économe...

Définition: Soit (X, d) un espace métrique, $x \in X$.

La composante connexe de x dans X est notée C_x

et définie par

$$C_x = \bigcup_{\substack{\Omega \text{ connexe} \\ \text{et } x \in \Omega}} \Omega$$

Proposition 19: (X, d) - espace métrique, $x \in X$

Alors (a) C_x est la plus grande partie convexe contenant x
 (b) C_x est fermé.

preuve: (a) C_x est une réunion de convexes ayant (au moins) un point commun x donc le théorème 8 implique que C_x est une partie convexe qui contient x .

De plus, par définition, si C est une partie convexe de X qui contient x alors $C \subset C_x$.

Ceci prouve que C_x est la plus grande partie convexe contenant x .

(b) D'après (a), C_x est convexe et la proposition 9 implique alors que $\overline{C_x}$ est convexe.

Comme $x \in \overline{C_x}$ et C_x est la plus grande partie convexe contenant x , on a $\overline{C_x} \subset C_x$.

L'inclusion $C_x \subset \overline{C_x}$ étant toujours vraie, on en déduit que $C_x = \overline{C_x}$ et donc C_x est fermé. ■

Si (X, d) est un espace métrique et $x, y \in X$,

(23)

on définit

$x \sim y$ s'il existe une partie convexe Ω de X telle que $x, y \in \Omega$.

Proposition 20: La relation \sim est une relation d'équivalence sur X

→

preuve: • La relation \sim est réflexive: La partie $\{x\}$ est

convexe et donc $x \sim x$.

• La relation \sim est symétrique: c'est évident.

• La relation \sim est transitive: si $x \sim y$ et $y \sim z$

alors il existe deux convexes Ω_1 et Ω_2 tels que

$x, y \in \Omega_1$ et $y, z \in \Omega_2$.

L'ensemble $\Omega = \Omega_1 \cup \Omega_2$ est la réunion de deux convexes tels que $\Omega_1 \cap \Omega_2 \neq \emptyset$ (car $y \in \Omega_1 \cap \Omega_2$).

Ainsi le Théorème 8 implique que Ω est convexe.

Comme $x, z \in \Omega$, on en déduit que $x \sim z$, ce qui prouve la transitivité de \sim . ■

Théorème 21: Soit (X, d) un métrique, $x \in X$.

Si $[x]$ désigne la classe d'équivalence de x pour la relation d'équivalence \sim , i.e.:

$$[x] = \{y \in X : y \sim x\} = \left\{ y \in X : \exists \Omega \text{ convexe } \begin{array}{l} x, y \in \Omega \end{array} \right\}$$

Alors $[x] = C_x$.

24

Autrement dit, les classes d'équivalences pour la relation \sim sont les composantes connexes de X .

preuve: • Montrons que $[x]$ est connexe:

Soit $u: [x] \longrightarrow \{0,1\}$ une fonction continue et $y \in [x]$. Alors il existe une partie connexe Ω de X telle que $x, y \in \Omega$.

De plus, pour tout $z \in \Omega$, on a $z \sim x$ et donc $z \in [x]$. Donc $\Omega \subset [x]$.

Ainsi $u|_{\Omega}: \Omega \longrightarrow \{0,1\}$ est continue sur Ω -connexe. La proposition 7 implique alors que $u|_{\Omega}$ est constante. En particulier, $u(y) = u(x)$.

Ainsi, pour tout $y \in [x]$, on a $u(y) = u(x)$ et donc u est constante sur $[x]$. La proposition 7 implique que $[x]$ est connexe.

•• Montrons que $[x] = C_x$.

On a $x \in [x]$ et $[x]$ est connexe.

Donc nécessairement, $[x] \subset C_x$.

D'autre part, si Ω est une partie connexe

tel que $x \in \Omega$ alors pour tout $y \in \Omega$, (25)
on a $y \vee x$ et donc $y \in [x]$.

Ainsi $\Omega \subset [x]$.

En particulier, on a $C_x \subset [x]$ et donc

$$C_x = [x].$$

Proposition 22: Soit A une partie connexe de X , $A \neq \emptyset$
Supposons que A est à la fois ouverte et fermée
dans X . Alors A est une composante connexe de X ,
i.e. $\exists x \in X$ tel que $A = C_x$.

preuve: comme $A \neq \emptyset$, il existe $x \in A$.

Comme A est supposé connexe, on a $A \subset C_x$.

$$\text{Ecrivons alors } C_x = A \cup (C_x \setminus A)$$

et remarquons que :

- $A = A \cap C_x$ est un ouvert de C_x car A est un ouvert de X

- $C_x \setminus A = C_x \cap (X \setminus A)$ est aussi un ouvert de C_x car A fermé de $X \Rightarrow X \setminus A$ ouvert de X .

Comme C_x est connexe, on en déduit que

soit $A = \emptyset$, soit $C_x \setminus A = \emptyset$.

Mais $A = \emptyset$ est exclu par hypothèse donc $\textcircled{26}$
nécessairement $C_2 \setminus A = \emptyset$ et donc $A = C_2$. ■

Exemples: (a) Un connexe non vide a une seule composante connexe: lui-même!

(b) \mathbb{R}^* a deux composantes connexes:
 $] -\infty, 0[$ et $] 0, +\infty[$.

(c) Dans (\mathbb{Z}, d) , $d(x, y) = |x - y|$, les composantes connexes sont les singletons.

Proposition 23: (X, d) m. métrique.

(a) Si $x, y \in X$. Alors soit $C_x = C_y$, soit
 $C_x \cap C_y = \emptyset$

(b) Si X admet un nombre fini de composantes connexes, alors ces composantes connexes sont ouvertes.

preuve: (a) Soient $x, y \in X$ et supposons que $C_x \cap C_y \neq \emptyset$

Alors $\exists z \in C_x \cap C_y$. Cela signifie que

$z \sim x$ et $z \sim y$ et par transitivité, on en déduit que

$x \sim y$. Donc $C_x = C_y$.

(b) Soient C_{x_1}, \dots, C_{x_n} les composantes connexes de X .

Elles forment une partition de X , c'est à dire

(27)

$$\text{que } X = C_{x_1} \cup \dots \cup C_{x_N}$$

$$\text{et } i \neq j \Rightarrow C_{x_i} \cap C_{x_j} = \emptyset$$

On en déduit donc que $\forall i \in \{1, \dots, N\}$, on a

$$C_{x_i} = X \setminus \left(\bigcup_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^N C_{x_j} \right)$$

Or C_{x_j} est fermé (proposition 19) et une union finie

de fermés est fermée. Donc $\bigcup_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^N C_{x_j}$ est fermé

et C_{x_i} est alors ouvert comme complémentaire d'un fermé. ■

Théorème 24: Soient X, Y deux espaces métriques et

$f: X \longrightarrow Y$ un homéomorphisme.

Alors f permute les composantes connexes de X et Y .

En particulier, deux espaces homéomorphes ont le même nombre de composantes connexes.

preuve: soit $x \in X$ et C_x^X sa composante connexe dans X . Alors $f(C_x^X)$ est un connexe qui contient $f(x)$. Donc $f(C_x^X) \subset C_{f(x)}^Y$,
où $C_{f(x)}^Y$ est la composante connexe de $f(x)$ dans Y .

(28)

De plus, $f: X \longrightarrow Y$ étant bijectif et f^{-1} continue, alors $f^{-1}(C_{f(x)}^Y)$ est un connexe qui contient $f^{-1}(f(x)) = x$.

Donc $f^{-1}(C_{f(x)}^Y) \subset C_x^X$, c'est à dire

$$C_{f(x)}^Y \subset f(C_x^X).$$

Finalement, on a: $f(C_x^X) = C_{f(x)}^Y$.

Enfin, comme $f: X \longrightarrow Y$ est surjective, $\forall y \in Y, \exists x \in X$ tel que $y = f(x)$ et $C_y^Y = C_{f(x)}^Y = f(C_x^X)$. ■

Ce critéri permet de montrer que deux espaces ne sont pas homéomorphes.

Exercice: montrer que \mathbb{R} et \mathbb{R}^* ne sont pas homéomorphes.

Les documents ne sont pas autorisés. Le sujet comporte 2 exercices indépendants qui pourront être traités dans l'ordre de votre choix. Une attention particulière devra être apportée à la rédaction qui sera un élément important d'appréciation.

Exercice 1 Soit A une partie non vide d'un espace métrique (X, d) . On rappelle que, pour $x \in X$, on définit

$$d(x, A) = \inf_{a \in A} d(x, a).$$

Soit $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ et on munit \mathbb{R} de sa distance usuelle.

- (a) Montrer que f est continue sur X si et seulement si pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$, les ensembles $\{x \in X : f(x) < \lambda\}$ et $\{x \in X : f(x) > \lambda\}$ sont des ouverts de X .
- (b) A quelle condition sur A , la fonction caractéristique de A , définie par $\chi_A(x) = 1$ si $x \in A$ et $\chi_A(x) = 0$ si $x \notin A$, est-elle continue sur X ?
- (c) Montrer que l'application $x \mapsto d(x, A)$ est lipschitzienne de X dans \mathbb{R} (muni de sa distance usuelle).
- (d) Montrer que $d(x, A) = 0$ si et seulement si $x \in \overline{A}$.
- (e) Soient A et B deux parties de X non vides telles que $\overline{A} \cap \overline{B} = \emptyset$.
 - (i) Montrer que l'application

$$\begin{aligned} \varphi : X &\longrightarrow \mathbb{R} \\ x &\longmapsto \varphi(x) = \frac{d(x, A)}{d(x, A) + d(x, B)} \end{aligned}$$

est bien définie et continue sur X . Que vaut-elle sur A et B ?

- (ii) En déduire qu'il existe deux ouverts disjoints U et V tels que $\overline{A} \subset U$ et $\overline{B} \subset V$.

Exercice 2 On rappelle que $\ell^\infty(\mathbb{R})$ désigne l'espace vectoriel des suites réelles bornées muni de la norme

$$\|u\|_\infty = \sup_{n \geq 0} |u_n|, \quad u = (u_n)_{n \geq 0} \in \ell^\infty(\mathbb{R}).$$

On considère les trois sous-ensembles suivants de $\ell^\infty(\mathbb{R})$:

$$A = \{u \in \ell^\infty(\mathbb{R}) : u \text{ converge vers } 0\},$$

$$B = \{u \in \ell^\infty(\mathbb{R}) : u \text{ admet } 0 \text{ comme valeur d'adhérence}\},$$

et

$$C = \{u \in \ell^\infty(\mathbb{R}) : u \text{ est périodique}\}.$$

On rappelle qu'une suite $u = (u_n)_{n \geq 0}$ est dite périodique s'il existe $N \in \mathbb{N}$, $N \geq 1$, tel que pour tout $n \geq 0$, on a $u_{n+N} = u_n$.

- (a) Montrer que A , B et C ne sont pas ouverts dans $\ell^\infty(\mathbb{R})$.
- (b) Montrer que A et B sont fermés dans $\ell^\infty(\mathbb{R})$.
- (c) Pour $p \geq 1$, posons $u^{(p)} = (u_n^{(p)})_{n \geq 0}$ avec

$$u_n^{(p)} = \sum_{k=1}^p \frac{|\sin(\frac{2\pi n}{k})|}{k^2}, \quad n \geq 0.$$

- (i) Montrer que pour tout $p \geq 1$, la suite $u^{(p)}$ est $p!$ périodique.
- (ii) Montrer que la suite $(u^{(p)})_{p \geq 1}$ converge pour la norme $\|\cdot\|_\infty$ vers la suite $u = (u_n)_{n \geq 0}$ avec

$$u_n = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{|\sin(\frac{2\pi n}{k})|}{k^2}, \quad (n \geq 0).$$

- (iii) Montrer que u vérifie $u_0 = 0$ et $u_n > 0$ pour $n > 0$.
- (iv) Conclure que C n'est pas fermé dans $\ell^\infty(\mathbb{R})$.

EXAMEN FINAL

11 janvier 2018

[durée : 3 heures]

Les documents ne sont pas autorisés. Le sujet comporte 3 exercices indépendants qui pourront être traités dans l'ordre de votre choix. Une attention particulière devra être apportée à la rédaction qui sera un élément important d'appréciation.

Exercice 1.

On note $F = S_\infty(0, 1)$ la sphère dans \mathbb{R}^2 de centre 0 et de rayon 1 pour la norme infinie

$$\|(x, y)\|_\infty = \max(|x|, |y|) \quad (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

- Dessiner F .
- L'ensemble F est-il compact ? connexe ? Justifier.
- Déterminer les composantes connexes de $\mathbb{R}^2 \setminus F$.
- Montrer que si $f : F \rightarrow \mathbb{R}$ est continue, alors $I = f(F)$ est un segment (c'est-à-dire un intervalle fermé borné).
- Montrer que si $f : F \rightarrow I$ est continue et bijective, alors f est un homéomorphisme.
- Déterminer le sous-ensemble de F défini par

$$G = \{u \in F : F \setminus \{u\} \text{ est connexe}\}.$$

- Montrer que F n'est homéomorphe à aucune partie de \mathbb{R} .

Exercice 2.

On considère la fonction $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, 2π -périodique, définie par $f(x) = x$ pour $x \in [-\pi, \pi[$.

- Représenter f .
- Calculer les coefficients de Fourier de f .
- La série de Fourier de f converge-t-elle simplement sur \mathbb{R} et si oui vers quelle fonction ? Est-ce que la série de Fourier de f converge uniformément sur \mathbb{R} ?
- Calculer

$$\sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{2k+1}.$$

puis

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2}.$$

T.S.V.P.

Exercice 3.

- a) Le but de cette question est de (re)démontrer le théorème de Heine d'une autre manière que celle vue en cours. Rappelons que ce théorème dit que *si (X, d) est un espace métrique compact et $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ est continue, alors f est uniformément continue.*

Pour cela, on se donne (X, d) un espace métrique compact, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ une application continue et $\varepsilon > 0$. On pose alors

$$K_\varepsilon = \{(x, y) \in X \times X : |f(x) - f(y)| \geq \varepsilon\}.$$

On munit $X \times X$ de la distance habituelle :

$$d_\infty(u, v) = \max(d(u_1, v_1), d(u_2, v_2)), \quad u = (u_1, u_2), v = (v_1, v_2) \in X \times X.$$

- (i) Montrer que K_ε est un sous-ensemble compact de $X \times X$.
- (ii) Supposons que $K_\varepsilon \neq \emptyset$ et soit $\delta_\varepsilon = \inf_{(x,y) \in K_\varepsilon} d(x, y)$. Justifier qu'il existe $(x_0, y_0) \in K_\varepsilon$ tel que $d(x_0, y_0) = \delta_\varepsilon$.
- (iii) En déduire que, si $K_\varepsilon \neq \emptyset$, alors $\delta_\varepsilon > 0$.
- (iv) Montrer que si $K_\varepsilon \neq \emptyset$, alors

$$(x, y) \in X \times X, d(x, y) < \delta_\varepsilon \implies |f(x) - f(y)| < \varepsilon.$$

- (v) Retrouver le théorème de Heine.

- b) Soit $-\infty < a < b < +\infty$ et $g : [a, b] \times [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continue. On rappelle que l'espace

$$C([a, b]) = \{f : [a, b] \rightarrow \mathbb{C} : \text{continue}\}$$

est muni de la norme

$$\|f\|_\infty = \sup_{t \in [a, b]} |f(t)|, \quad f \in C([a, b]),$$

est un espace vectoriel normé complet. Pour $f \in C([a, b])$, on pose

$$T_g(f)(x) = \int_a^b g(x, y) f(y) dy, \quad x \in [a, b].$$

- (i) Montrer que $T_g(f) \in C([a, b])$.
(Indication : on pourra utiliser le théorème de Heine pour g .)
- (ii) Justifier que si $M = \sup_{(x,y) \in [a,b] \times [a,b]} |g(x, y)|$, alors $M < +\infty$.
- (iii) Montrer que $T_g : C([a, b]) \rightarrow C([a, b])$ est une application linéaire continue et que $\|T_g\| \leq M(b - a)$.
- (iv) On suppose que $M(b - a) < 1$. Montrer qu'il existe une unique application $f \in C([a, b])$ telle que

$$f(x) = x^2 + \int_a^b g(x, y) f(y) dy, \quad x \in [a, b].$$